

9.2. Satz über implizite Funktionen

9.4. Satz (über implizite Fkt.'en)

Seien $U_1 \subseteq \mathbb{R}^d$, $U_2 \subseteq \mathbb{R}^v$ offen und sei

• $F: U_1 \times U_2 \rightarrow \mathbb{R}^v$ stetig diff.-bar
 $(x, y) \mapsto F(x, y)$

• $(a, b) \in U_1 \times U_2$ mit $F(a, b) = 0$

• Für $D_{(y)}F := \frac{\partial(F_1, \dots, F_v)}{\partial(y_1, \dots, y_v)} := \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1} & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial y_v} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial F_v}{\partial y_1} & \dots & \frac{\partial F_v}{\partial y_v} \end{pmatrix}$

gelte: $(D_{(y)}F)(a, b)$ sei invertierbar.

Dann \exists Umgebungen $V_1 \subseteq U_1$ von a , $V_2 \subseteq U_2$ von b

und $\exists g: V_1 \rightarrow V_2$ stetig diff.-bar mit

(i) $g(a) = b$

(ii) $F(x, g(x)) = 0 \quad \forall x \in V_1$

(iii) ist $(x, y) \in V_1 \times V_2$ mit $F(x, y) = 0 \Rightarrow y = g(x)$

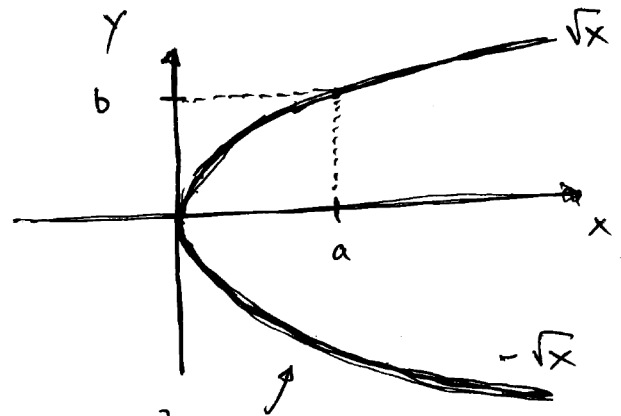
(iv) $(D_{(y)}F)(x, g(x))$ ist invertierbar $\forall x \in V_1$

und

$$\underbrace{(Dg)(x)}_{v \times d\text{-Matrix}} = - \underbrace{\left[(D_{(y)}F)(x, g(x)) \right]^{-1}}_{v \times v\text{-Matrix}} \underbrace{(D_{(x)}F)(x, g(x))}_{v \times d\text{-Matrix}}$$

9.5. Beispiel: $U_1 = U_2 = \mathbb{R}$

$F(x,y) = x - y^2 \in \mathbb{R}$



$\{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : F(x,y) = 0\}$

- $b > 0 \Rightarrow g(x) = \begin{matrix} + \\ (-) \end{matrix} \sqrt{x}$
- Voraussetzung $(D_{(y)}F)(a,b)$ invertierbar wesentlich, da für $(a,b) = (0,0)$ gilt: $D_{(y)}F(0,0) = \frac{\partial F}{\partial y}(0,0) = 0$ und \nexists Umgebung V_1 von 0 und $g: V_1 \rightarrow \mathbb{R}$ diff. bar mit $F(x, g(x)) = 0$.

- Verkleinerung von U_1 zu V_1 im Satz wesentlich; hier: $V_1 \cap]-\infty, 0] = \emptyset$
- Verkleinerung von U_2 zu V_2 wesentlich für (iii) in Satz 9.4.: für $0 < a \in V_1$ und $b = \begin{matrix} + \\ (-) \end{matrix} \sqrt{a}$ muss gelten $V_2 \cap \left\{ \begin{matrix} - \\ + \end{matrix} \sqrt{x} : x \in V_1 \right\} = \emptyset$.

Beweis von Satz 9.4. o.E. $(a,b) = (0,0)$ [sonst verschieb F]

1. Abl.: Formulierung von $F(x,y) = 0$ als Fixptl.-problem

Setz $Y := (D_{(y)}F)(0,0) \stackrel{u.v.}{\in} GL(v, \mathbb{R})$

$G: U_1 \times U_2 \rightarrow \mathbb{R}^v$
 $(x,y) \mapsto G(x,y) := y - Y^{-1}F(x,y)$

somit G stetig diff.-bar mit

$(D_{(y)}G)(x,y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial G_1}{\partial y_1} & \dots & \frac{\partial G_1}{\partial y_v} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial G_v}{\partial y_1} & \dots & \frac{\partial G_v}{\partial y_v} \end{pmatrix} (x,y) = \mathbb{I} - Y^{-1}(D_{(y)}F)(x,y)$

und $F(x,y) = 0 \Leftrightarrow G(x,y) = y$ (0)

Weiterhin: (1) $G(0,0) = 0$

(2) $(D_{(x,y)}G)(0,0) = 0$

(3) $\exists W_1 \subseteq U_1$, Umgebung von 0 in \mathbb{R}^{d_1} ,
 $\exists W_2 \subseteq U_2$, " " " " \mathbb{R}^{d_2} , so dass

$\|(D_{(x,y)}G)(x,y)\| \leq \frac{1}{2} \forall (x,y) \in W_1 \times W_2$
(denn: $\frac{\partial G_j}{\partial y_k}$ stetig in (x,y) , und (2))

(4) $\exists r > 0$ mit $V_2 := \{y \in \mathbb{R}^{d_2} : \|y\| \leq r\} \subseteq W_2$
und, wegen (1) und G stetig, abgeschlossen!

$\exists V_1 \subseteq W_1$, Umgebung von 0 in \mathbb{R}^{d_1} ;
 $\sup_{x \in V_1} \|G(x,0)\| \leq \frac{r}{2}$

(5) Sei $x \in V_1$ bel., fest. $\Rightarrow \forall y, y' \in V_2$ gilt

$\|G(x,y) - G(x,y')\| \stackrel{(3)}{\leq} \frac{1}{2} \|y - y'\|$
 $\int_0^1 (D_{(x,y)}G)(x, y' + t(y-y')) dt (y-y')$ HDI, Satz 8.23

(6) Sei $x \in V_1$ bel., fest $\Rightarrow \forall y \in V_2$

$\|G(x,y)\| \leq \underbrace{\|G(x,y) - G(x,0)\|}_{(5) \leq \frac{r}{2}} + \underbrace{\|G(x,0)\|}_{(4) \leq \frac{r}{2}} \leq r$

aus (5) & (6): $\forall x \in V_1$ ist $G(x, \cdot) : V_2 \rightarrow V_2$
 $G(x, \cdot) : y \mapsto G(x,y)$

eine Kontraktion auf dem vollst. (!)
metr. Raum V_2 (vgl. Üb.)

=> Banachscher Fixpnt.satz: $\exists!$ Fixpunkt $g(x) \in V_2$ von $G(x, \cdot)$, d.h. $G(x, g(x)) = g(x) \stackrel{(1)}{\Leftrightarrow} F(x, g(x)) = 0 \Rightarrow$ Beh. (ii)

- da Fixpunkt $g(x) \in V_2$ eindeutig \Rightarrow Beh. (iii) \checkmark
- (1) & Eindeutigkeit $\Rightarrow g(0) = 0$; also Beh. (i) \checkmark

Definiere Fkt. $g: V_1 \rightarrow V_2, x \mapsto g(x)$

Z. Akt: Stetigkeit von g:

aus erneuter Anwendung des Banachschen Fixpunktsatzes, diesmal mit vollst. (!) metrischem Raum (vgl. Übung)

$$Z := \{ \varphi: V_1 \rightarrow V_2 \text{ stetig} \}$$

mit Metrik $d_\infty(\varphi_1, \varphi_2) := \sup_{x \in V_1} \|\varphi_1(x) - \varphi_2(x)\| = \|\varphi_1 - \varphi_2\|_\infty$

(NB: V_2 beschr. $\Rightarrow \varphi \in Z$ beschränkt, da $\text{diam } \varphi(V_1) \leq \text{diam}(V_2) < \infty$)

Betrachte $\Phi: Z \rightarrow Z$
 $\varphi \mapsto \Phi(\varphi), (\Phi(\varphi))(x) := G(x, \varphi(x)) \quad \forall x \in V_1$

- $\Phi(\varphi)$ stetig, da G u. φ stetig
 - $\forall x \in V_1: \|(\Phi(\varphi))(x)\| \leq r$
(6), $\varphi(x) \in V_2$
- $\Rightarrow \Phi$ wohldef. da $\Phi(\varphi) \in Z$

• Φ Kontraktion, da $\forall \varphi_1, \varphi_2 \in Z$:

$$d_\infty(\Phi(\varphi_1), \Phi(\varphi_2)) = \sup_{x \in V_1} \| \underbrace{(\Phi(\varphi_1))(x) - (\Phi(\varphi_2))(x)}_{G(x, \varphi_1(x)) - G(x, \varphi_2(x))} \|$$

(5), $\varphi_{\pm/2}(x) \in V_2 \leq \frac{1}{2} \sup_{x \in V_1} \|\varphi_1(x) - \varphi_2(x)\| = \frac{1}{2} d_\infty(\varphi_1, \varphi_2)$

=> Banachscher Fixpntsatz $\exists! \tilde{\varphi} \in Z$ mit

$$F(\tilde{\varphi}) = \tilde{\varphi} \Leftrightarrow \forall x \in V_1: G(x, \tilde{\varphi}(x)) = \tilde{\varphi}(x)$$

1. Ahd => Fixpnt $g(x)$ eindeutig in $V_2 \forall x \in V_1 \Rightarrow \tilde{\varphi} = g$
=> g stetig.

3. Ahd: Diff. barkeit von g

(a) NB: $M \in \text{Mat}(V \times V, \mathbb{R})$ invertierbar $\Leftrightarrow \det(M) \neq 0$ (7)

u. v. ist $\Delta: V_1 \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \det((D_{(y)}F)(x, g(x)))$ stetig
da alle Einträge der Matrix stetig ($D_{(y)}F$ stetig, g stetig) und "det" ist Polynom in den Einträgen.
 $\Delta(0) \neq 0$ ($b = g(a=0) = 0$).

=> $\exists V_1' \subseteq V_1$ Umgebung von $a=0$,
so dass $\Delta(x) \neq 0 \forall x \in V_1'$

$\Rightarrow (D_{(y)}F)(x, g(x))$ invertierbar $\forall x \in V_1'$ (8) o. E. sei V_1 bereits so klein, dass (8) wahr $\forall x \in V_1$

(b) Sei $x \in V_1$ bel. fix und $\tilde{z} \in \mathbb{R}^d$ bel., so dass $x + \tilde{z} \in V_1$,

$$A := (D_{(x)}F)(x, g(x)) \in \text{Mat}(V \times d; \mathbb{R})$$

$$B := (D_{(y)}F)(x, g(x)) \in GL(V; \mathbb{R}) \quad \text{wegen (a)}$$

F diff. bar in $(x, g(x)) \in V_1 \times V_2 \subset U_1 \times U_2$:

$$\Rightarrow 0 \stackrel{(\text{it})}{=} F(x + \tilde{z}, g(x + \tilde{z})) = \underbrace{F(x, g(x))}_0 + \underbrace{\begin{pmatrix} (DF)(x, g(x)) \\ A \quad B \end{pmatrix}}_{A\tilde{z} + B\delta g_x(\tilde{z})} \begin{pmatrix} \tilde{z} \\ \delta g_x(\tilde{z}) \end{pmatrix} + \underbrace{\varphi(\tilde{z}, \delta g_x(\tilde{z}))}_0(\|\delta g_x(\tilde{z})\|)$$

$$\Rightarrow g(x + \tilde{z}) - g(x) = \delta g_x(\tilde{z})$$

$$= -B^{-1}A\tilde{z} - \underbrace{B^{-1}\varphi(\tilde{z}, \delta g_x(\tilde{z}))}_{=: \psi(\tilde{z})} \quad (9)$$

$$=: \psi(\tilde{z})$$

(c) Zeige $\psi(\xi) = o(\|\xi\|)$ ($\Rightarrow g$ diff. bar in x und $(Dg)(x) = -B^{-1}A$, also (iv)).

Fixiere $x \in V_1$.

$\forall \xi \in \mathbb{R}^d \setminus \{0\}, x + \xi \in V_1$, gilt:

$$\bullet \frac{\|\psi(\xi)\|}{\|\xi\|} \leq \|B^{-1}\| \underbrace{\frac{\|\begin{pmatrix} \xi \\ \delta g_x(\xi) \end{pmatrix}\|}{\|\xi\|}}_{=: T_1(\xi)} \underbrace{\frac{\|\varphi(\xi, \delta g_x(\xi))\|}{\|\begin{pmatrix} \xi \\ \delta g_x(\xi) \end{pmatrix}\|}}_{=: T_2(\xi)}$$

$$\bullet \underbrace{\left\| \begin{pmatrix} \xi \\ \delta g_x(\xi) \end{pmatrix} \right\|}_{\substack{\mathbb{R}^{d+\gamma} \\ \begin{pmatrix} \xi \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ \delta g_x(\xi) \end{pmatrix}}} \leq \underbrace{\|\xi\|}_{\mathbb{R}^d} + \underbrace{\|\delta g_x(\xi)\|}_{\mathbb{R}^\gamma} \quad (10)$$

$$\bullet g \text{ stetig in } x \Rightarrow \lim_{\xi \rightarrow 0} \begin{pmatrix} \xi \\ \delta g_x(\xi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{d+\gamma}$$

$$\Rightarrow \limsup_{\mathbb{R}^d \ni \xi \rightarrow 0} T_2(\xi) \leq \limsup_{\mathbb{R}^{d+\gamma} \ni z \rightarrow 0} \frac{\|\varphi(z)\|}{\|z\|} = 0 \quad (11)$$

$\uparrow \varphi(z) = o(\|z\|)$

also folgt $\psi(\xi) = o(\|\xi\|)$ aus:

$$(12): \exists K, \rho > 0 \text{ mit } B_\rho(x) \subseteq V_1 \text{ und } \forall \xi \in B_\rho(0): \|\delta g_x(\xi)\| \leq K \|\xi\|$$

denn dann ist $T_1(\xi) \leq 1 + K$.

Bew von (12): Sei $0 \neq \xi \in \mathbb{R}^d$ mit $x + \xi \in V_1$, (für $\xi = 0$ ist (12) klar)

$$(9), (10) \Rightarrow \|\delta g_x(\xi)\| \leq \|B^{-1}A\| \cdot \|\xi\| + \|B^{-1}\| (\|\xi\| + \|\delta g_x(\xi)\|) T_2(\xi)$$

(11) $\Rightarrow \exists \rho > 0$, so dass $B_\rho(x) \subseteq V_1$ und $\forall 0 \neq \xi \in B_\rho(0)$:

$$T_2(\xi) \leq \frac{1}{2 \|B^{-1}\|}$$

$$\Rightarrow \|\delta g_x(\xi)\| \leq \underbrace{\left(\|B^{-1}A\| + \frac{1}{2} \right)}_{=: K/2} \|\xi\| + \frac{1}{2} \|\delta g_x(\xi)\| \quad \checkmark$$

4. Aht = g ist stetig diff-bar. Zeige: $V_1 \rightarrow \text{Mat}(V_2, \mathbb{R})$ (268)
 $x \mapsto (Dg)(x)$ stetig

Folgt aus Darstellung von Dg in (iv):

• g stetig $\Rightarrow x \mapsto (D_{\#}F)(x, g(x))$
 stetig, für $\# = (x)$ und (y)

• da $(D_{(y)}F)(x, g(x))$ invertierbar $\forall x \in V_1$,
 und Matrixinverse stetig (siehe unten) \Rightarrow Beh. \square

Beh.: $GL(V; \mathbb{R}) \rightarrow GL(V; \mathbb{R})$
 $A \mapsto A^{-1}$ stetig.

Bew.: Gemäß der Cramerschen Regel ist

$$(A^{-1})_{jk} = \frac{1}{\det A} (-1)^{j+k} \det(\hat{A}_{kj}) \quad \text{für } 1 \leq j, k \leq \nu$$

↑ k -te Zeile und j -te Spalte
von A gestrichen

Somit (da $\det A \neq 0$)

eine stetige, da rationale, Funktion in den Matrixelementen
 von A . \square

9.6. Kovollar / (Satz über die Umkehrfkt)

Sei $U \subseteq \mathbb{R}^d$ offen, $x_0 \in U$, $f: U \rightarrow \mathbb{R}^d$ stetig diff-bar
 und $(Df)(x_0)$ invertierbar. Dann $\exists U_0 \subseteq U$, Umgebung von x_0 ,
 und $\exists V_0 \subseteq \mathbb{R}^d$, Umgebung von $f(x_0) =: y_0$, so dass

• $f: U_0 \rightarrow V_0$ bijektiv

• $f^{-1}: V_0 \rightarrow U_0$ stetig diff-bar, und $\forall y \in V_0$:

$$(Df^{-1})(y) = ((Df)(x))^{-1} \quad \text{wobei } x := f^{-1}(y).$$

Beweis: Sei $b := x_0$, $a := y_0$

Achtung: In der Anwendung von Satz 9.4,
 muss man die Rollen von x und y
vertauschen!

Satz 9.3 $F: \mathbb{R}^d \times U \rightarrow \mathbb{R}^d$
 $(y, x) \mapsto y - f(x)$

- \Rightarrow • stetig diff. bar
- $F(a, b) = 0$
- $(D_{\alpha_1} F)(a, b) = -(Df)(b)$ invertierbar u. V.

Satz 9.4.

$\Rightarrow \exists$ Umgebungen V_1 von a und $V_2 \subseteq U$ von b
und $\exists g: V_1 \rightarrow V_2$ stetig diff. bar mit

(iii) ist $(y, x) \in V_1 \times V_2$ mit $y = f(x) \Rightarrow x = g(y)$

(iv) $(D_{\alpha_1} F)(y, g(y)) = -(Df)(g(y))$ ist invertierbar $\forall y \in V_1$

und $(Dg)(y) = \underbrace{\left((Df)(g(y)) \right)^{-1}}_{\mathbb{1}_{d \times d}} (D_{\alpha_1} F)(y, g(y))$

Achtung: $g(V_1) \not\subseteq V_2$ möglich,
deswegen verkleinern V_1 zu V_0 wie folgt:

$f(b) = a$
& f stetig $\Rightarrow \exists$ offene Umgebung $U_0 \subseteq V_2 \subseteq U$ von b :
 $V_0 := f(U_0) \subseteq V_1$

Sei $x \in U_0$ bel. $\xRightarrow{(iii)}$ $(g \circ f)(x) = x$
 $y := f(x) \in V_1$

$\Rightarrow f: U_0 \rightarrow V_0$ bijektiv mit $g = f^{-1}: V_0 \rightarrow U_0$
und $f = g^{-1}$. Insbes. $V_0 = g^{-1}(U_0)$ offene
Umgebung von a , da g stetig, U_0 offen,
und $g^{-1}(b) = a \in V_0$ \blacksquare