

Globalübungsblatt 2

Aufgabe 1

zu (a) geg. parallele Ebenen $E, E' \subseteq \mathbb{R}^3$ in Hessescher

Normalform $E: ax+by+cz=d$

$$E': ax+by+cz=d'$$

$$d, d' \in \mathbb{R}, a, b, c \in \mathbb{R} \text{ mit } a^2+b^2+c^2=1$$

gesucht: Abstand $d(E, E')$

Lt VL gilt $d(E, E') = \|v' - v - w\|$ wobei

$v \in E, v' \in E', w = \pi_U(v' - v)$, wobei $U = L(E) + L(E')$

$L(E) =$ zu E parallele Ebene E_0 durch den Ursprung

Dies ist $E_0: ax+by+cz=0$, denn:

$n = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ Dann gilt für bel Punkte

$p = (x_1, y_1, z_1), q = (x_2, y_2, z_2)$ auf E jeweil:

$$a(x_2 - x_1) + b(y_2 - y_1) + c(z_2 - z_1) = (ax_1 + by_1 + cz_1)$$

$$- (ax_2 + by_2 + cz_2) = d - d = 0. \Rightarrow (q - p) = (x_2 - x_1,$$

$y_2 - y_1, z_2 - z_1) \in E_0$. Daraus folgt $L(E) = E_0$, ebenso

$$L(E') = E_0$$

Damit ist gezeigt: $U = L(E) + L(E') = E_0 + E_0 = E_0$.

Sei $B = (v_1, v_2)$ eine ON-Basis von U . Dann gilt lt. VL

$$\pi_U(x) = \langle v_1, x \rangle v_1 + \langle v_2, x \rangle v_2 \quad \forall x \in \mathbb{R}^3$$

Die gl. $E_0: ax + by + cz = 0$ zeigt, dass

$U = E_0 = \ker(n)^\perp$, $n = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = (v_1, v_2, n)$ ON-Basis von $\mathbb{R}^3$

$\Rightarrow \exists \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} : v' - v = \alpha v_1 + \beta v_2 + \gamma n$

$\Rightarrow w = \pi_U(v' - v) = \langle v_1, v' - v \rangle v_1 + \langle v_2, v' - v \rangle v_2 = \langle v_1, v' - v \rangle v_1 + \langle v_2, \alpha v_1 + \beta v_2 + \gamma n \rangle v_2$

$\stackrel{\langle v_1, n \rangle = 0}{=} \alpha \langle v_1, v_1 \rangle v_1 + \beta \langle v_2, v_2 \rangle v_2 = \alpha v_1 + \beta v_2$

$\Rightarrow v' - v - w = \gamma n \Rightarrow d(E' - E) = \|v' - v - w\| = \|\gamma n\| = |\gamma| \|n\| = |\gamma|$

$\gamma = \gamma \langle n, n \rangle = \langle \alpha v_1 + \beta v_2 + \gamma n, n \rangle = \langle v' - v, n \rangle$

$v = (x_1, y_1, z_1), v' = (x_2, y_2, z_2) \Rightarrow \langle v' - v, n \rangle =$

$\left\langle \begin{pmatrix} x_2 - x_1 \\ y_2 - y_1 \\ z_2 - z_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \right\rangle = a(x_2 - x_1) + b(y_2 - y_1) + c(z_2 - z_1)$

also. $d(E, E') = |d' - d|$

$\stackrel{=}{=} d' - d$

zu (b) gesucht: alle Paare (d_1, d_2) , so dass im $\mathbb{R}^4$ windschiefe affline Unterräume A_1, A_2 existieren mit $\dim A_i = d_i$, $i=1,2$, $0 < d_1 \leq d_2 < 4$, $A_1 \cap A_2 = \emptyset$

Seien $A_1, A_2 \subseteq \mathbb{R}^4$ affline Unterräume mit den angeg. Eigenschaften. Schreibe $A_1 = p_1 + U_1$, $A_2 = p_2 + U_2$, wobei $p_1, p_2 \in \mathbb{R}^4$, U_1, U_2 Untervektorräume.

Beh. Aus $A_1 \cap A_2 = \emptyset$ folgt $p_2 - p_1 \notin U_1 + U_2$
denn: Ang. $p_2 - p_1 \in U_1 + U_2 \rightarrow \exists u_1 \in U_1, u_2 \in U_2$
mit $p_2 - p_1 = u_1 + u_2 \rightarrow p_1 + u_1 = p_2 - u_2 \in A_1 \cap A_2$
($\Rightarrow$ Beh.) Also muss $\dim(U_1 + U_2) \leq 3$ gelten.
 A_1, A_2 windschief $\Rightarrow$ weder $U_1 \subseteq U_2$ noch $U_2 \subseteq U_1$

$U_1 \not\subseteq U_2 \Rightarrow$ weder $U_1 \subseteq U_2$ noch $U_2 \subseteq U_1$

$$U_1 \not\subseteq U_2 \Rightarrow U_1 \cap U_2 \subsetneq U_1 \Rightarrow \dim(U_1 \cap U_2) < \dim(U_1)$$

$$\text{Dimensionsatz} \Rightarrow \dim(U_1 + U_2) = \dim U_1 + \dim U_2 - \dim(U_1 \cap U_2) > \dim(U_2)$$

$$\dim(U_2) < \dim(U_1 + U_2) \leq 3 \Rightarrow \dim(U_1) \leq \dim(U_2) \leq 2$$

einzigste Mögl.: $(d_1, d_2) \in \{(1,1), (1,2), (2,2)\}$

konkretes Beispiel für $(d_1, d_2) = (2,2)$:

$$A_1 = \text{lin}(e_1, e_2), \quad A_2 = e_3 + \text{lin}(e_2, e_4)$$

$$\text{für } (d_1, d_2) = (1,2) : A_1 = \text{lin}(e_1), \quad A_2 = e_3 + \text{lin}(e_2, e_4)$$

$$\text{für } (d_1, d_2) = (1,1) : A_1 = \text{lin}(e_1), \quad A_2 = e_3 + \text{lin}(e_2)$$

$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in SO(2)$, Spalten bilden ON-Basis

Aufgabe 2 zu (a) Gleitspiegelung an der Geraden g
mit der Translation $w \in \mathcal{L}(g)$

$$Sg.w = Sg \circ Tw$$

$$z.zg. Sg.w = Tw \circ Sg (*)$$

Formel für die Spiegelung

$$Sg(v) = v - 2\langle v-p, n \rangle n, \text{ wobei } n \text{ normiert}$$

und $n \in \mathcal{L}(g)^\perp$

Beweis von (*): linke Seite Für jedes $v \in \mathbb{R}^2$ gilt

$$Sg.w(v) = (Sg \circ Tw)(v) = Sg(v+w) =$$

$$v+w - 2\langle v+w-p, n \rangle n \quad \text{rechte Seite: Für jedes}$$

$$v \in V \text{ gilt } (Tw \circ Sg)(v) = Sg(v) + w =$$



$$\begin{aligned}
 v - 2\langle v-p, n \rangle n + w &= v+w - 2\langle v-p, n \rangle n \\
 &= v+w - 2\langle v-p, n \rangle n + 2\langle w, n \rangle n \\
 &= v+w - 2\langle v+w-p, n \rangle n \Rightarrow l.S. = r.S.
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 n &\in \mathcal{L}(g)^\perp \\
 w &\in \mathcal{L}(g) \\
 \langle w, n \rangle &= 0
 \end{aligned}$$

u(g) Drehung um $p \in \mathbb{R}^2$ mit Winkel α

$$\rho_{\alpha, p} = \tau_p \circ \phi_{D_\alpha} \circ \tau_{-p}, \quad D_\alpha = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix}$$

Sei ϕ eine orientierungserhaltende Bewegung

z.zg: ϕ Translation oder Drehung

Lt. VI. gilt $\phi = \tau_u \circ \phi_A$ mit geeigneten $u \in \mathbb{R}^2$, $A \in SO(2)$

(d.h. A orthogonal, $\det A = +1$).

Die Elemente von $SO(2)$ sind genau die Drehmatrizen, denn:

$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in SO(2)$, Spalten bilden ON-Basis

$$\Rightarrow a^2 + c^2 = b^2 + d^2 = 1, \quad ab + cd = 0$$

$$\chi_A = \det \begin{pmatrix} x-a & -b \\ -c & x-d \end{pmatrix} = (x-a)(x-d) - bc$$

$$= x^2 - (a+d)x + ad - bc = x^2 - (a+d)x + \det(A)$$

$$= x^2 - (a+d)x + 1 \quad \text{Nullstellen: } \frac{a+d}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{(a+d)^2 - 4}$$

$$\dots \text{Ergebnis: } \exists \alpha \in \mathbb{R}: \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix} = D_\alpha$$

1. Fall: $\alpha \neq 0$ Für jedes $v \in \mathbb{R}^2$ gilt

$$\phi(v) = v \Leftrightarrow u + D_\alpha v = v \Leftrightarrow u = (E - D_\alpha) v$$

$$\Leftrightarrow v = (E - D_\alpha)^{-1} u \quad \text{Setze } p = (E - D_\alpha)^{-1} u.$$

Dann gilt für alle $v \in \mathbb{R}^2$

1 kein Eigen-
vektor von D_α
 $E - D_\alpha$ invertierbar

$\Rightarrow \lambda^2 = 1 \Rightarrow \lambda \in \{\pm 1\}$, ebenso $\mu \in \{\pm 1\} \Rightarrow \text{O.B.L.A. } \lambda=1, \mu=-1$

$$\begin{aligned} \rho_{\alpha,p}(v) &= (\tau_p \circ \phi_{D_\alpha} \circ \tau_{-p})(v) = \\ (\tau_p \circ \phi_{D_\alpha})(v-p) &= \tau_p(D_\alpha(v-p)) = p + D_\alpha(v-p) \\ &= (E - D_\alpha)p + D_\alpha v = u + D_\alpha v = \phi(v) \end{aligned}$$

2. Fall. $\alpha = 0$ Dann ist $\phi = \tau_u$, also eine Translation.

zu (c) Sei ϕ eine orientierungsumkehrende Bewegung.
zu zeigen: ϕ ist Spiegelung oder Gletschspiegelung

Lt. VL gilt $\phi = \tau_u \circ \phi_A$, $u \in \mathbb{R}^2$, $A \in O(2)$, $\det(A) = -1$

Schreibe $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Rightarrow ad - bc = \det A = -1$

$\chi_A = x^2 - (a+d)x - 1$ Diskriminante des Polynoms:

$(a+d)^2 + 4 > 0 \Rightarrow$ zwei reelle Eigenwerte

Produkt der Eigenwerte = $\det A = -1$

Seien $v, w \in \mathbb{R}^2$ zwei zugehörige Eigenvektoren,
normiert, λ, μ Eigenwerte.

$$\lambda^2 = \lambda^2 \langle v, v \rangle = \langle \lambda v, \lambda v \rangle = \langle Av, Av \rangle \stackrel{A \text{ orth.}}{=} \langle v, v \rangle$$

$\Rightarrow \lambda^2 = 1 \Rightarrow \lambda \in \{\pm 1\}$, ebenso $\mu \in \{\pm 1\} \Rightarrow \text{obdA. } \lambda = 1, \mu = -1$

sind also gleich

Schreibe $u = \alpha v + \beta w$

Sei $\tilde{v} \in \mathbb{R}^2$, schreibe $\tilde{v} = \gamma v + \delta w$ mit $\gamma, \delta \in \mathbb{R}$

$$S_{g,w}(\tilde{v}) = (S_g \circ \tau_{\alpha v})(\tilde{v}) = S_g(\alpha v + \tilde{v}) =$$

$$S_g((\alpha + \gamma)v + \delta w) = (\alpha + \gamma)v + \delta w$$

$$- 2 \langle (\alpha + \gamma)v + \delta w - \frac{1}{2}(\beta w), w \rangle w =$$

$$(\alpha + \gamma)v + \delta w - 2(\delta - \frac{1}{2}\beta)w = (\alpha + \gamma)v + (\beta - \delta)w$$

$$\text{ebenso: } \phi(\tilde{v}) = \tau_u(\phi_A(\tilde{v})) = \tau_u(A(\gamma v + \delta w))$$

$$= \tau_u(\gamma Av + \delta Aw) = \tau_u(\gamma v - \delta w) =$$

$$u + \gamma v - \delta w = (\alpha v + \beta w) + \gamma v - \delta w =$$

$$(\alpha + \gamma)v + (\beta - \delta)w \quad \underline{\text{also:}} \quad \phi(\tilde{v}) = S_{g,w}(\tilde{v})$$