

LMU München • Andreas Swoboda

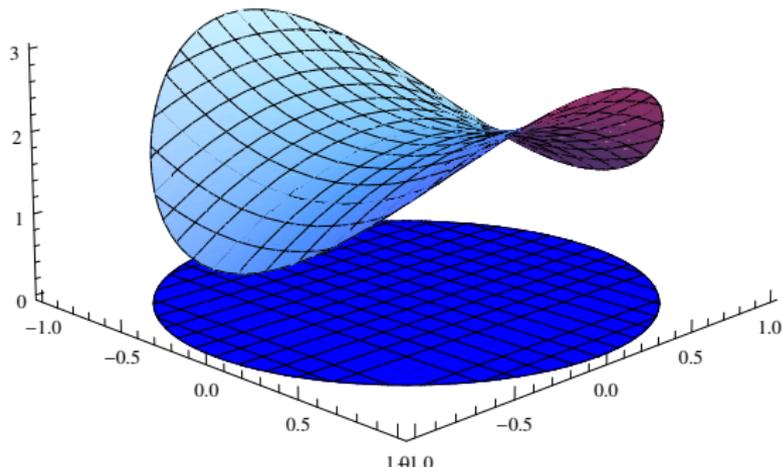
# Maximumsprinzip im Finite-Elemente-Rahmen



## Satz (Maximumprinzip für die Laplace-Gleichung)

Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, beschränkt und sei  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  Lösung der Laplace-Gleichung, d. h.  $\Delta f(\mathbf{x}) = 0$ ,  $\mathbf{x} \in \Omega$ . Dann gilt  $\max f(\bar{\Omega}) = \max f(\partial\Omega)$  bzw. für alle  $\mathbf{x} \in \Omega$ :

$$f(\mathbf{x}) \in [\min f(\partial\Omega), \max f(\partial\Omega)] \equiv \text{conv hull}(\partial\Omega)$$



$$f(x, y) = x^2 - y^2 + 2$$

- Mittelwerteigenschaft:  $f(\mathbf{x}) = \int_{B(\mathbf{x},r)} f(\mathbf{y})d\mathbf{y}$ .
- Sei  $\mathbf{x} \in \Omega$  sodass  $f(\mathbf{x}) \notin [\min f(\partial\Omega), \max f(\partial\Omega)]$  globales Maximum (Minimum) ist, dann folgt aus der Mittelwerteigenschaft dass  $f$  konstant ist in  $B(\mathbf{x}, r) \subset \Omega$ .
- Wiederholtes Anwenden liefert, dass  $f$  im gesamten zusammenhängenden Gebiet um  $\mathbf{x}$  konstant ist, Widerspruch! ■

- Verallgemeinerung auf nicht-homogenes Problem:  
 $\Delta f(\mathbf{x}) = h(\mathbf{x}) \geq 0 \quad \forall \mathbf{x} \in \Omega$  (Maximumprinzip)
- Verallgemeinerung auf weitere (z. B. elliptische o. nicht-lineare) PDG's, z. B.  $p$ -Laplace-Gleichung:

$$\begin{cases} \Delta_p f = 0 & \text{in } \Omega \\ f = g & \text{in } \partial\Omega \end{cases} \Leftrightarrow \int \frac{1}{p} |\nabla f|^p \rightarrow \min \text{ in } g + W_0^{1,p}(\Omega) \quad (1)$$

mit  $\Delta_p f := \nabla \cdot (|\nabla f|^{p-2} \nabla f)$ .

- Verallgemeinerung auf vektorwertige Lösungen: Convex Hull Property:

## Satz (Convex Hull Property für die $p$ -Laplace-Gleichung)

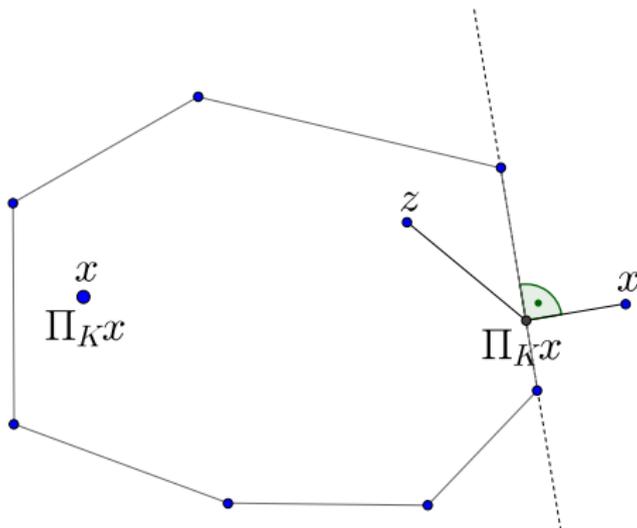
Sei  $f$  (vektorwertige) Lösung zu (1). Dann gilt

$$f(\mathbf{x}) \in \text{conv hull}(f(\partial\Omega)) \quad \forall \mathbf{x} \in \Omega \quad (\text{CHP})$$

## Lemma

Sei  $K \subset \mathbb{R}^n$  abgeschlossen und **konvex**. Definiere die **orthogonale Projektion**  $\Pi_K : \mathbb{R}^n \rightarrow K$  durch  $\Pi_K \mathbf{x} := \arg \min_{\mathbf{y} \in K} |\mathbf{x} - \mathbf{y}|$ .  
Für alle  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  und alle  $\mathbf{z} \in K$  gilt

$$(\mathbf{x} - \Pi_K \mathbf{x}) \cdot (\mathbf{z} - \Pi_K \mathbf{x}) \leq 0 \quad (2)$$



## Lemma

Sei  $K \in \mathbb{R}^n$  abgeschlossen, konvex und  $f : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Dann gilt  $\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^m$ :

$$|\nabla \Pi_K f(\mathbf{x})| \leq |\nabla f(\mathbf{x})|$$

$$\begin{aligned} |\Pi_K f(\mathbf{x}) - \Pi_K f(\mathbf{y})|^2 &= (\Pi_K f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{x}) + f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y}) + f(\mathbf{y}) - \Pi_K f(\mathbf{y})) \\ &\quad \cdot (\Pi_K f(\mathbf{x}) - \Pi_K f(\mathbf{y})) \\ &\leq (f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})) \cdot (\Pi_K f(\mathbf{x}) - \Pi_K f(\mathbf{y})) \end{aligned}$$

$$\stackrel{C-S}{\leq} |f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})| |\Pi_K f(\mathbf{x}) - \Pi_K f(\mathbf{y})|$$

$$\Rightarrow \lim_{\mathbf{y} \rightarrow \mathbf{x}} \frac{|\Pi_K f(\mathbf{x}) - \Pi_K f(\mathbf{y})|}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|} \leq \lim_{\mathbf{y} \rightarrow \mathbf{x}} \frac{|f(\mathbf{x}) - f(\mathbf{y})|}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|} \quad \blacksquare$$

- Existenz einer eindeutigen schwachen Lösung (ohne Beweis)
- Wähle  $K = \text{conv hull}(\partial\Omega)$ , dann gilt für  $\mathcal{J}[f] \equiv \int \frac{1}{p} |\nabla f|^p$

$$\mathcal{J}[f] \leq \mathcal{J}[\Pi_K f]$$

- Wegen Monotonität von  $\mathcal{J}[f]$  in  $|\nabla f|$  und  $|\nabla(\Pi_K f)| \leq |\nabla f|$ :

$$\mathcal{J}[\Pi_K f] \leq \mathcal{J}[f]$$

$$\Rightarrow \Pi_K f \equiv f \quad \blacksquare$$

Benutzt:

- Existenz und Eindeutigkeit der Lösung
- Monotonität von  $F$  in  $\mathcal{J}[f] = \int_{\Omega} F(\mathbf{x}, |\nabla f(\mathbf{x})|)$  im zweiten Argument

## Satz (Convex Hull Property)

Sei  $f$  eindeutiger Minimierer der Energie  $\mathcal{J}[f] = \int_{\Omega} F(\mathbf{x}, |\nabla f(\mathbf{x})|)$  wie oben. Dann gilt

$$f(\mathbf{x}) \in \text{conv hull}(\partial\Omega), \quad \forall \mathbf{x} \in \Omega \subset \mathbb{R}^n \quad (3)$$

Sei  $\mathcal{T}$  eine **konforme Triangulierung** von  $\Omega$  in  $n$ -Simplexe  $T$ .

Sei  $\mathcal{N}$  die Menge der Ecken in  $\mathcal{T}$ .

Sei  $\mathbb{P}_1(T)$  der Raum der **affin-linearen** Funktionen auf  $T \in \mathcal{T}$ .

## Definition (Finite Lagrange Elemente)

Der Raum der finiten Lagrange Elemente ist definiert als

$$\mathbb{V}(\mathcal{T}) := \{V \in C(\bar{\Omega}) \mid V|_T \in \mathbb{P}_1(T) \text{ für alle } T \in \mathcal{T}\}. \quad (4)$$

$\mathbb{V}(\mathcal{T})$  wird aufgespannt von der **nodalen Lagrange Basis**  $\varphi_z$ ,  $z \in \mathcal{N}$ :

$$\text{für alle } y, z \in \mathcal{N} \text{ gilt } \varphi_z(y) = \delta_{yz} \quad \Rightarrow \quad \sum_{z \in \mathcal{N}} \varphi_z \equiv 1$$

Sei  $\mathcal{T}$  eine **konforme Triangulierung** von  $\Omega$  in  $n$ -Simplexe  $T$ .

Sei  $\mathcal{N}$  die Menge der Ecken in  $\mathcal{T}$ .

Sei  $\mathbb{P}_1(T)$  der Raum der **affin-linearen** Funktionen auf  $T \in \mathcal{T}$ .

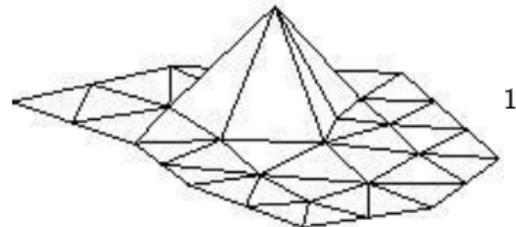
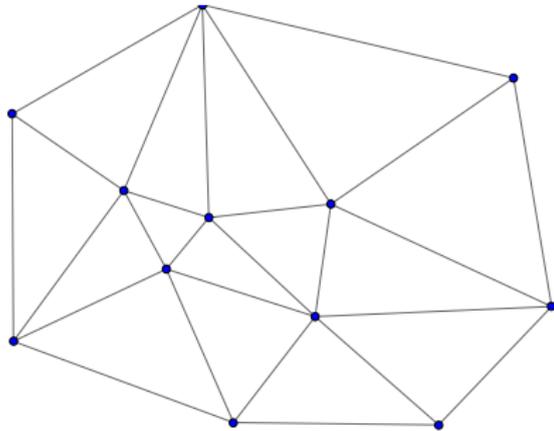
## Definition (Finite Lagrange Elemente)

Der Raum der finiten Lagrange Elemente ist definiert als

$$\mathbb{V}(\mathcal{T}) := \{V \in C(\bar{\Omega}) \mid V|_T \in \mathbb{P}_1(T) \text{ für alle } T \in \mathcal{T}\}. \quad (4)$$

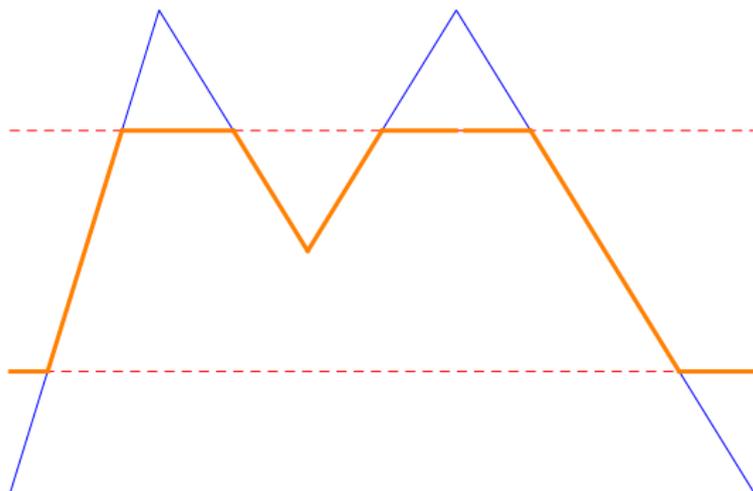
$\mathbb{V}(\mathcal{T})$  wird aufgespannt von der **nodalen Lagrange Basis**  $\varphi_z$ ,  $z \in \mathcal{N}$ :

$$\text{für alle } y, z \in \mathcal{N} \text{ gilt } \varphi_z(y) = \delta_{yz} \quad \Rightarrow \quad \sum_{z \in \mathcal{N}} \varphi_z \equiv 1$$



<sup>1</sup><http://www.cwscholz.net/projects/da/node18.html>

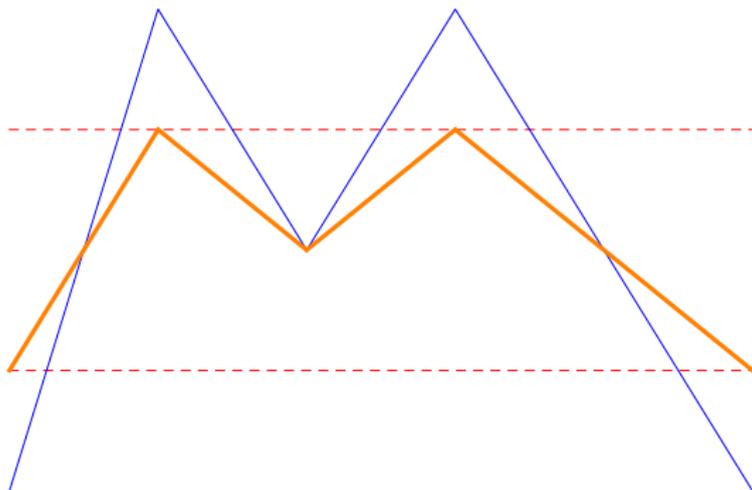
I. A. gilt für  $\mathbf{V} \in \mathbb{V}^m(\mathcal{T})$ , dass  $\Pi_K \mathbf{V} \notin \mathbb{V}(\mathcal{T})!$



Definiere den **Projektionsoperator**  $\mathcal{P}_K : \mathbb{V}(\mathcal{T})^m \rightarrow \mathbb{V}(\mathcal{T})^m$  mit  $(\mathcal{P}_K \mathbf{V})(\Omega) \subset K$  durch

$$(\mathcal{P}_K \mathbf{V})(z) := \Pi_K \mathbf{V}(z), \quad z \in \mathcal{N} \tag{5}$$

I. A. gilt für  $\mathbf{V} \in \mathbb{V}^m(\mathcal{T})$ , dass  $\Pi_K \mathbf{V} \notin \mathbb{V}(\mathcal{T})!$



Definiere den **Projektionsoperator**  $\mathcal{P}_K : \mathbb{V}(\mathcal{T})^m \rightarrow \mathbb{V}(\mathcal{T})^m$  mit  $(\mathcal{P}_K \mathbf{V})(\Omega) \subset K$  durch

$$(\mathcal{P}_K \mathbf{V})(z) := \Pi_K \mathbf{V}(z), \quad z \in \mathcal{N} \tag{5}$$

## Definition (nicht-Stumpfwinkligkeit)

Ein **Simplex**  $T \in \mathcal{T}$  heißt **nicht-stumpf** wenn die Winkel zwischen allen Paaren von Seiten kleiner oder gleich  $\pi/2$  sind.

Eine **konforme Triangulierung**  $\mathcal{T}$  von  $\Omega$  heißt **nicht-stumpf**, wenn alle Simplexe  $T \in \mathcal{T}$  nicht-stumpf sind.

Mit anderen Worten:

## Lemma

*Ein  $n$ -Simplex  $T \in \mathcal{T}$  ist nicht-stumpf genau dann wenn*

$$\nabla\varphi_z|_T \cdot \nabla\varphi_y|_T \leq 0 \quad \forall z, y \in T \cap \mathcal{N} \text{ mit } z \neq y \quad (6)$$

*Eine konforme Triangulierung  $\mathcal{T}$  von  $\Omega$  ist nicht-stumpf genau dann wenn*

$$\nabla\varphi_z \cdot \nabla\varphi_y \leq 0 \quad \text{fast überall in } \Omega, \quad \forall z, y \in \mathcal{N} \text{ mit } z \neq y \quad (7)$$

## Definition (nicht-Stumpfwinkligkeit)

Ein **Simplex**  $T \in \mathcal{T}$  heißt **nicht-stumpf** wenn die Winkel zwischen allen Paaren von Seiten kleiner oder gleich  $\pi/2$  sind.

Eine **konforme Triangulierung**  $\mathcal{T}$  von  $\Omega$  heißt **nicht-stumpf**, wenn alle Simplexe  $T \in \mathcal{T}$  nicht-stumpf sind.

Mit anderen Worten:

## Lemma

*Ein  $n$ -Simplex  $T \in \mathcal{T}$  ist nicht-stumpf genau dann wenn*

$$\nabla\varphi_z|_T \cdot \nabla\varphi_y|_T \leq 0 \quad \forall z, y \in T \cap \mathcal{N} \text{ mit } z \neq y \quad (6)$$

*Eine konforme Triangulierung  $\mathcal{T}$  von  $\Omega$  ist nicht-stumpf genau dann wenn*

$$\nabla\varphi_z \cdot \nabla\varphi_y \leq 0 \quad \text{fast überall in } \Omega, \quad \forall z, y \in \mathcal{N} \text{ mit } z \neq y \quad (7)$$

## Lemma

Sei  $\mathcal{T}$  eine nicht-stumpfe, konforme Triangulierung von  $\Omega$  und sei  $K \in \mathbb{R}^m$  abgeschlossen und konvex. Für alle  $\mathbf{V} \in \mathbb{V}(\mathcal{T})^m$  und fast überall in  $\Omega$  gilt

$$\nabla \mathbf{V} : \nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V} \geq |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|^2 \quad \text{und} \quad (8)$$

$$|\nabla \mathbf{V}| \geq |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|, \quad (9)$$

d.h. unter diesen Bedingungen gilt (CHP)

- $\nabla \mathbf{V} : \nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V} \geq |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|^2$ :

$$\mathbf{V}|_T = \sum_{i=1}^n \mathbf{V}(z_i) \varphi_{i|T} \quad \text{mit } \{z_i\}_{i=1 \dots n} = \mathcal{N}$$

$$\nabla \mathbf{V}|_T : \nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|_T = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\nabla \varphi_{i|T} \cdot \nabla \varphi_{j|T}) (\mathbf{V}(z_i) \cdot \Pi_K \mathbf{V}(z_j))$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\nabla \varphi_{i|T} \cdot \nabla \varphi_{j|T}) \mathbf{V}(z_i) \cdot \underbrace{(\Pi_K \mathbf{V}(z_j) - \Pi_K \mathbf{V}(z_i))}_{\sum_j \rightarrow 0}$$

$$\nabla_{\varphi_i \cdot \nabla \varphi_j \leq 0} \stackrel{\text{Lemma 1}}{\geq} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\nabla \varphi_{i|T} \cdot \nabla \varphi_{j|T}) \Pi_K \mathbf{V}(z_i) \cdot \underbrace{(\Pi_K \mathbf{V}(z_j) - \Pi_K \mathbf{V}(z_i))}_{\sum_j \rightarrow 0}$$

$$= \nabla (\mathcal{P}_K \mathbf{V})|_T : \nabla (\mathcal{P}_K \mathbf{V})|_T = \left| \nabla (\mathcal{P}_K \mathbf{V})|_T \right|^2$$

- $|\nabla \mathbf{V}| \geq |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|$ : Cauchy-Schwarz:  $|\nabla \mathbf{V}| \cdot |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}| \geq \nabla \mathbf{V} : \nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}$

- $\nabla \mathbf{V} : \nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V} \geq |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|^2$ :

$$\mathbf{V}|_T = \sum_{i=1}^n \mathbf{V}(z_i) \varphi_{i|T} \quad \text{mit } \{z_i\}_{i=1 \dots n} = \mathcal{N}$$

$$\nabla \mathbf{V}|_T : \nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|_T = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\nabla \varphi_{i|T} \cdot \nabla \varphi_{j|T}) (\mathbf{V}(z_i) \cdot \Pi_K \mathbf{V}(z_j))$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\nabla \varphi_{i|T} \cdot \nabla \varphi_{j|T}) \mathbf{V}(z_i) \cdot \underbrace{(\Pi_K \mathbf{V}(z_j) - \Pi_K \mathbf{V}(z_i))}_{\sum_j \rightarrow 0}$$

$$\stackrel{\text{Lemma 1}}{\nabla \varphi_i \cdot \nabla \varphi_j \leq 0} \geq \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (\nabla \varphi_{i|T} \cdot \nabla \varphi_{j|T}) \Pi_K \mathbf{V}(z_i) \cdot \underbrace{(\Pi_K \mathbf{V}(z_j) - \Pi_K \mathbf{V}(z_i))}_{\sum_j \rightarrow 0}$$

$$= \nabla (\mathcal{P}_K \mathbf{V})|_T : \nabla (\mathcal{P}_K \mathbf{V})|_T = \left| \nabla (\mathcal{P}_K \mathbf{V})|_T \right|^2$$

- $|\nabla \mathbf{V}| \geq |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}|$ : Cauchy-Schwarz:  $|\nabla \mathbf{V}| \cdot |\nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}| \geq \nabla \mathbf{V} : \nabla \mathcal{P}_K \mathbf{V}$

## Satz

$$\mathcal{J}[\mathbf{V}] = \int_{\Omega} \frac{1}{p} |\nabla \mathbf{V}|^p \rightarrow \min \quad \text{in } \mathbf{G} + \mathbb{V}_0(\mathcal{T})^m$$

*Hat eine eindeutige Lösung.*

- $\mathcal{J}$  ist durch 0 nach unten beschränkt und eine infimale Folge  $\{\mathbf{V}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  durch  $C > 0$  nach oben

$\mathbb{V}(\mathcal{T})^m$  endlich-dimensional  $\Rightarrow \{\mathbf{V}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  ist präkompakt in  $\mathbb{V}(\mathcal{T})^m$

$\Rightarrow$  Es gibt  $\mathbf{V}_{k_l} \rightarrow \mathbf{U} \in \mathbf{G} + \mathbb{V}_0(\mathcal{T})^m$ , Minimierer

- Angenommen, es gibt mehrere Minimierer  $\mathbf{U} \neq \mathbf{V}$ , dann

$$\left| \frac{\nabla \mathbf{U} + \nabla \mathbf{V}}{2} \right|^p < \frac{|\nabla \mathbf{U}|^p}{2} + \frac{|\nabla \mathbf{V}|^p}{2} \quad \text{für } p > 1$$

$$\Rightarrow \mathcal{J}\left[\frac{\mathbf{U} + \mathbf{V}}{2}\right] < \frac{\mathcal{J}[\mathbf{U}]}{2} + \frac{\mathcal{J}[\mathbf{V}]}{2} = \mathcal{J}[\mathbf{U}], \text{ Widerspruch!}$$

## Satz

$$\mathcal{J}[\mathbf{V}] = \int_{\Omega} \frac{1}{p} |\nabla \mathbf{V}|^p \rightarrow \min \quad \text{in } \mathbf{G} + \mathbb{V}_0(\mathcal{T})^m$$

*Hat eine eindeutige Lösung.*

- $\mathcal{J}$  ist durch 0 nach unten beschränkt und eine infimale Folge  $\{\mathbf{V}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  durch  $C > 0$  nach oben

$\mathbb{V}(\mathcal{T})^m$  endlich-dimensional  $\Rightarrow \{\mathbf{V}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  ist präkompakt in  $\mathbb{V}(\mathcal{T})^m$

$\Rightarrow$  Es gibt  $\mathbf{V}_{k_l} \rightarrow \mathbf{U} \in \mathbf{G} + \mathbb{V}_0(\mathcal{T})^m$ , Minimierer

- Angenommen, es gibt mehrere Minimierer  $\mathbf{U} \neq \mathbf{V}$ , dann

$$\left| \frac{\nabla \mathbf{U} + \nabla \mathbf{V}}{2} \right|^p < \frac{|\nabla \mathbf{U}|^p}{2} + \frac{|\nabla \mathbf{V}|^p}{2} \quad \text{für } p > 1$$

$$\Rightarrow \mathcal{J}\left[\frac{\mathbf{U} + \mathbf{V}}{2}\right] < \frac{\mathcal{J}[\mathbf{U}]}{2} + \frac{\mathcal{J}[\mathbf{V}]}{2} = \mathcal{J}[\mathbf{U}], \text{ Widerspruch!}$$

## Satz

Sei das Funktional  $\mathcal{J} : \mathbb{V}(\mathcal{T})^m \rightarrow \mathbb{R}$  stetig und sei  $F : \Omega \times \mathbb{R}_{\geq} \rightarrow \mathbb{R}$

- (1) **streng konvex** im zweiten Argument, d. h. für alle  $\theta \in (0, 1)$  und  $s, t \geq 0$ ,  $s \neq t$  gilt fast überall in  $\Omega$

$$F(\cdot, \theta s + (1 - \theta)t) < \theta F(\cdot, s) + (1 - \theta)F(\cdot, t)$$

- (2) **koerzitiv**, d. h. es gibt eine stetige, monotone Funktion  $F : \mathbb{R}_{\geq} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $g(t) \rightarrow \infty$  für  $t \rightarrow \infty$ , sodass fast überall in  $\Omega$  gilt:

$$F(\cdot, t) \geq g(t) \quad \text{für alle } t \geq 0.$$

Dann existiert ein **eindeutiges**  $\mathbf{U} \in \mathbf{G} + \mathbb{V}_0(\mathcal{T})^m$  sodass

$$\mathcal{J}(\mathbf{U}) = \min \{ \mathcal{J}(\mathbf{V}) : \mathbf{V} \in \mathbf{G} + \mathbb{V}_0(\mathcal{T})^m \}$$

*“Ob ein Mensch klug ist, erkennt man an seinen Antworten.  
Ob ein Mensch weise ist, erkennt man an seinen Fragen.”  
(Nagib Mahfuz)*