

Übungsblatt 12 zu Mathematik III für Physiker

Aufgabe 149: (10 Punkte)

Es sei $d \in \mathbb{N}$, $A \in M_d(\mathbb{R})$ eine selbstadjungierte Matrix, die nur strikt positive Eigenwerte besitzt und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ das Standardskalarprodukt in \mathbb{R}^d . Zeige:

$$\int_{\mathbb{R}^d} e^{-\langle x, Ax \rangle} d\lambda^d(x) = \frac{\pi^{\frac{d}{2}}}{\sqrt{\det(A)}}.$$

Aufgabe 150: (10 Punkte)

Es seien $R_0, R_1 \in [0, \infty]$ mit $R_0 < R_1$, $\|\cdot\|$ die euklidische Norm auf \mathbb{R}^3 und

$$K_{R_0, R_1} := \{x \in \mathbb{R}^3 : R_0 < \|x\| < R_1\}.$$

Eine Funktion $g : K_{R_0, R_1} \rightarrow \mathbb{C}$ heißt **rotationssymmetrisch**, wenn es eine Funktion $\tilde{g} :]R_0, R_1[\rightarrow \mathbb{C}$ gibt, so daß $g(x) = \tilde{g}(\|x\|)$ für jedes $x \in K_{R_0, R_1}$ gilt. Zeige: Eine rotationssymmetrische Funktion $g : K_{R_0, R_1} \rightarrow \mathbb{C}$ ist genau dann λ^3 -integrierbar auf K_{R_0, R_1} , wenn

$\int_{R_0}^{R_1} |\tilde{g}(r)| r^2 dr < \infty$ ist. In diesem Fall gilt:

$$\int_{K_{R_0, R_1}} g d\lambda^3 = 4\pi \int_{R_0}^{R_1} \tilde{g}(r) r^2 dr$$

Aufgabe 151: (20 Punkte)

Es sei $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ das Standardskalarprodukt auf \mathbb{R}^d , $\lambda^d : \mathcal{B}(\mathbb{R}^d) \rightarrow [0, \infty]$ das Borel-

Lebesguemaß auf \mathbb{R}^d und $\mathcal{L}^1(\mathbb{R}^d) := \left\{ f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C} : f \text{ meßbar, } \int_{\mathbb{R}^d} |f| d\lambda^d < \infty \right\}$. Zeige:

a) Für $f \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R}^d)$ und $k \in \mathbb{R}^d$ existiert

$$\hat{f}(k) := \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}}} \int_{\mathbb{R}^d} e^{-i\langle k, x \rangle} f(x) d\lambda^d(x)$$

und $\hat{f} : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C}$ definiert eine stetige Funktion mit

$$k \mapsto \hat{f}(k)$$

$$\|\hat{f}\|_\infty := \sup\{|\hat{f}(k)| : k \in \mathbb{R}^d\} \leq (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \|f\|_{\mathcal{L}^1(\mathbb{R}^d)} := (2\pi)^{-\frac{d}{2}} \int_{\mathbb{R}^d} |f| d\lambda^d$$

b) Ist $f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C}$ stetig differenzierbar und $\text{supp}(f) := \overline{\{x \in \mathbb{R}^d : f(x) \neq 0\}}$ kompakt in \mathbb{R}^d , so gilt $f, D_j f \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R}^d)$ für alle $j \in \{1, \dots, d\}$ und $|\hat{f}(k)| \xrightarrow{\|k\| \rightarrow \infty} 0$.

c) Ist $f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C}$ stetig differenzierbar und $\text{supp}(f)$ kompakt in \mathbb{R}^d , so gilt

$$\begin{aligned} \frac{\partial \hat{f}}{\partial k_j}(k) &= -i \widehat{x_j f}(k) \\ \widehat{D_j f}(k) &= i k_j \hat{f}(k) \end{aligned}$$

d) Ist $f \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R}^d)$ und $h \in \mathbb{R}^d$, so ist $\tau_h f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C}$ $\in \mathcal{L}^1(\mathbb{R}^d)$ mit $(\widehat{\tau_h f})(k) =$

$$e^{-i\langle k, h \rangle} \hat{f}(k)$$

Abgabe je Zweier-/Dreiergruppe eine Lösung bis Donnerstag 31.1.2019, 14 Uhr – vor der Vorlesung oder im Übungskasten vor der Bibliothek, Theresienstraße 1. Stock