

## Übungsblatt 9 zu Mathematik II für Physiker

Sei  $n \in \mathbb{N}$ .

**Aufgabe 84 (10 Punkte).**

Gegeben sei eine Menge von  $n$  Massepunkten mit Positionen  $\underline{x}_k = \begin{pmatrix} x_{k1} \\ x_{k2} \\ x_{k3} \end{pmatrix}$ ,  $k \in \{1, \dots, n\}$  und

Masse  $m_k$ , die mit der Winkelgeschwindigkeit  $\underline{\omega} = \begin{pmatrix} \omega_1 \\ \omega_2 \\ \omega_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$  um die Drehachse  $\frac{\underline{\omega}}{\|\underline{\omega}\|}$  rotieren.

Sei außerdem  $\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{falls } i = j \\ 0 & \text{falls } i \neq j \end{cases}$ , dann besitzen die Massenpunkte die kinetische Energie

$$E_{kin} = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k (\underline{\omega} \times \underline{x}_k)^2 = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k \sum_{(i,j) \in \{1,2,3\}^2} (\langle \underline{x}_k, \underline{x}_k \rangle_{\mathbb{R}^3} \delta_{ij} - x_{ki} x_{kj}) \omega_i \omega_j.$$

Für eine bestimmte Anordnung von Massepunkten mit jeweils der Masse  $m = 1$  erhalte man in Abhängigkeit von  $\underline{\omega}$  folgende kinetische Energie:

$$E_{kin} = 2\omega_1^2 + 2\omega_2^2 + 5\omega_3^2 + 2\omega_1\omega_2 - 2\omega_1\omega_3 - 2\omega_2\omega_3.$$

Finde zunächst eine selbstadjungierte Matrix  $A \in M(3 \times 3, \mathbb{R})$ , so dass für diese Anordnung  $E_{kin} = \frac{1}{2} \langle \underline{\omega}, A \underline{\omega} \rangle_{\mathbb{R}^3}$  für alle  $\underline{\omega} \in \mathbb{R}^3$  gilt und finde mit Hilfe dieser Darstellung eine Orthonormalbasis  $(\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3)$  des  $\mathbb{R}^3$ , so dass für  $\tilde{\underline{\omega}} := \tilde{\omega}_1 \underline{v}_1 + \tilde{\omega}_2 \underline{v}_2 + \tilde{\omega}_3 \underline{v}_3 \in \mathbb{R}^3$  gilt:

$$E_{kin} = \frac{1}{2} \langle \tilde{\underline{\omega}}, A \tilde{\underline{\omega}} \rangle_{\mathbb{R}^3} = \frac{J_1}{2} \tilde{\omega}_1^2 + \frac{J_2}{2} \tilde{\omega}_2^2 + \frac{J_3}{2} \tilde{\omega}_3^2 \text{ mit } J_i \in \mathbb{R}, i \in \{1, 2, 3\}.$$

Wir wollen jetzt alle Funktionen einer Variablen auf diagonalisierbare Matrizen übertragen.

**Definition 1.** Sei  $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  gegeben. Wir definieren zuerst auf den Diagonalmatrizen

$$f_{\#} \left( \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \right) := \begin{pmatrix} f(\lambda_1) & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & f(\lambda_2) & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & f(\lambda_n) \end{pmatrix}, \tag{1}$$

und dann für  $A := TDT^{-1} \in M(n, \mathbb{C})$  mit einer Diagonalmatrix  $D \in M(n, \mathbb{C})$  und einer invertierbaren Matrix  $T \in M(n, \mathbb{C})$  sei

$$f_{\#}(A) := T f_{\#}(D) T^{-1}. \tag{2}$$

Unter anderem können wir jetzt beliebige Funktionen einer Variablen von den selbstadjungierten und unitären Matrizen betrachten, da alle solche Matrizen diagonalisierbar sind.

**Bemerkung 2.** Die Funktion  $f$  aus der Definition 1 muss eigentlich nicht auf dem ganzen  $\mathbb{C}$ , sondern nur auf den Eigenwerten von  $A$  definiert sein, um  $f_{\#}(A)$  zu definieren.

**Aufgabe 85: (10 Punkte).**

Beweise, dass für jede diagonalisierbare Matrix  $A \in M(n, \mathbb{C})$  und jede Funktion  $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  die Matrix  $f_{\#}(A)$  eindeutig definiert ist, d.h., falls für Diagonalmatrizen  $D, \tilde{D} \in M(n, \mathbb{C})$  und invertierbare Matrizen  $T, \tilde{T} \in M(n, \mathbb{C})$

$$A = TDT^{-1} = \tilde{T}\tilde{D}\tilde{T}^{-1} \tag{3}$$

gilt, dann gilt auch  $Tf_{\#}(D)T^{-1} = \tilde{T}f_{\#}(\tilde{D})\tilde{T}^{-1}$  (siehe (2)).

*Hinweis:* Beweise, dass für  $S := \tilde{T}^{-1}T$  aus (3)

$$SD = \tilde{D}S$$

folgt. Was bedeutet das für die Matrixelemente von  $S$ ?

**Aufgabe 86: (10 Punkte).**

Seien  $A, B \in M(n, \mathbb{C})$  selbstadjungierte Matrizen mit  $AB = BA$ . Beweise, dass

$$\text{für alle } f, g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C} \text{ gilt: } f_{\#}(A)g_{\#}(B) = g_{\#}(B)f_{\#}(A)$$

(siehe Definition 1 und Bemerkung 2).

**Aufgabe 87: (10 Punkte).**

Für

$$B := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & i & 0 \\ 0 & -i & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in M(4, \mathbb{C}), \quad \begin{array}{l} f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R} \\ f : z \mapsto |z| \end{array}$$

berechne  $f_{\#}(B)$  im Sinne von Definition 1.

**Abgabe je Zweier- bzw. Dreiergruppe eine Lösung bis Mittwoch, den 20.06.2018, 15 Uhr im Übungskasten Nummer 19 vor der Bibliothek, Theresienstraße 1. Stock.**