

Aufgabe 1: Man überlege sich, daß wenn die Orte an derselben Strecke liegen, wir die Metrikeigenschaften wie in $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ haben.

Liegen die Orte A, B auf unterschiedlichen Strecken, so ist insb. $A \neq B$, und die erforderlichen Metrikeigenschaften ($d(A, B) > 0$, $d(A, B) = d(B, A)$, Dreiecksungleichung) folgen leicht, da man immer im Punkt P umsteigen kann.

Aufgabe 2: Wir schauen in den Beweis der Hölderungleichung aus der Vorlesung, und zwar in die letzte Abschätzung (d.h. ab $\frac{|\sigma(x, y)|}{\|x\|_p \|y\|_q} = \dots$)

Die in der Aufgabe gegebene Gleichheit gilt genau dann, wenn die beiden in der Abschätzung auftretenden Ungleichungen Gleichungen sind.

D.h.: 1. Es muß $|\sigma(\tilde{x}, \tilde{y})| = \sum_{i=1}^n |\tilde{x}_i| |\tilde{y}_i|$ sein.

Das ist aber genau dann der Fall, wenn

$$\tilde{x}_i \tilde{y}_i \geq 0 \quad \forall i=1, \dots, n \text{ gilt.}$$

Dies ist aber äquivalent zu $x_i y_i \geq 0 \quad \forall i=1, \dots, n$.

[Der Fall, daß $x=0$ und/oder $y=0$, ist trivial. Wir gehen hier, wie im Beweis, davon aus, daß $x, y \neq 0$.]

2. Es muss $\sum_{i=1}^n |\tilde{x}_i| |\tilde{y}_i| = \sum_{i=1}^n \left(\frac{1}{p} |\tilde{x}_i|^p + \frac{1}{q} |\tilde{y}_i|^q \right)$ sein. (*)

Wir erinnern uns, dass die zweite Ungleichung der Abschätzung auf dem Tabache beruht, dass für $a, b \geq 0$:

$$ab \leq \frac{1}{p} a^p + \frac{1}{q} b^q \quad (**)$$

Die Frage ist also, wann in (**) Gleichheit gilt.

Dies ist aber genau dann der Fall, falls

$$\frac{1}{p} \log a^p + \frac{1}{q} \log b^q = \begin{cases} \log a^p \\ \text{(oder)} \\ \log b^q \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow ab = a^p \text{ oder } ab = b^q$$

$$\Leftrightarrow b = a^{p-1} \text{ oder } a = b^{q-1}$$

D.h. (*) gilt genau dann, wenn

~~$$|\tilde{x}_i| = |\tilde{y}_i|^{q-1} \text{ oder } |\tilde{y}_i| = |\tilde{x}_i|^{p-1} \quad \forall i=1, \dots, n.$$~~

$$\Leftrightarrow |\tilde{x}_i|^p = |\tilde{y}_i|^{p(q-1)} \text{ oder } |\tilde{y}_i|^q = |\tilde{x}_i|^{q(p-1)} \quad \forall i=1, \dots, n.$$

$$\Leftrightarrow |\tilde{x}_i|^p = |\tilde{y}_i|^q \quad \forall i=1, \dots, n \quad \left(\begin{array}{l} \text{da } p(q-1) = q \\ \text{und } q(p-1) = p \end{array} \right)$$

$$\Leftrightarrow \left| \frac{x_i}{\|x\|_p} \right|^p = \left| \frac{y_i}{\|y\|_q} \right|^q \quad \forall i=1, \dots, n$$

$$\Leftrightarrow |x_i|^p = \underbrace{\frac{\|x\|_p^p}{\|y\|_q^q}}_{=: C} |y_i|^q \quad \forall i=1, \dots, n$$

(*) gilt also genau dann, wenn $|x_i|^p = C |y_i|^q \quad \forall i=1, \dots, n.$

D.h. aber, dass $(|x_i|^p)_{i=1, \dots, n}$ und $(|y_i|^q)_{i=1, \dots, n}$ linear abhängig sind.

Aufgabe 3: 1. Zuerst zeigen wir: $S^{n-1} \subseteq (\text{Rand von } U_1(0))$.

Wir müssen lediglich zeigen, dass jedes $x \in S^{n-1}$ ein Berührungspunkt von $U_1(0)$ ist. Denn wegen $x \notin U_1(0)$, kann x kein innerer Punkt sein und muss als Berührungspunkt folglich zum Rand gehören. Sei also $x \in S^{n-1}$ beliebig

und $0 < \varepsilon < 2$. Dann ist $y := (1 - \frac{\varepsilon}{2})x \in U_\varepsilon(x)$,

weil $\|x - y\|_2 = \frac{\varepsilon}{2} \|x\|_2 = \frac{\varepsilon}{2}$. Andererseits ist:

$$\|y\|_2 = \|(1 - \frac{\varepsilon}{2})x\|_2 = 1 - \frac{\varepsilon}{2} < 1. \text{ Also folgt } y \in U_1(0).$$

Daher ist $U_1(0) \cap U_\varepsilon(x) \neq \emptyset$. Der Fall, dass $\varepsilon \geq 2$, ist trivial, weil dann $U_\varepsilon(x) \cap U_1(0) \supseteq U_1(0)$, denn:

$$\forall y \in U_1(0) : \|y - x\|_2 \leq \|y\|_2 + \|x\|_2 \leq 2.$$

Somit folgt $S^{n-1} \subseteq (\text{Rand von } U_1(0))$.

2. Sei $x \in \mathbb{R}^n$ mit $\|x\|_2 > 1$. Setze $\varepsilon := \frac{\|x\|_2 - 1}{2} > 0$.

$\Rightarrow U_\varepsilon(x) \cap U_1(0) = \emptyset$, denn $\forall y \in U_\varepsilon(x)$ gilt:

$$\|x - y\|_2 \leq \frac{\|x\|_2 - 1}{2} \Rightarrow \|y\|_2 \geq \frac{\|x\|_2 + 1}{2} > 1.$$

Folglich sind alle solche $x \in \mathbb{R}^n$ (d.h. mit $\|x\|_2 > 1$) keine Berührungspunkte von $U_1(0)$.

Mit 1. folgt nun sofort, dass $K_1(0)$ der Abschluss von $U_1(0)$ sein muss, und S^{n-1} ist der Rand von beiden.

Aufgabe 4: 1. \tilde{d} ist ein Metrik: Das sollte inzwischen jedem Teilnehmer des Kurses Analysis 2
-4-
sehen.

2. \tilde{z} : $\tau_d = \tau_{\tilde{d}}$.

a) Wir zeigen $\tau_{\tilde{d}} \subseteq \tau_d$: Sei $U \in \tau_{\tilde{d}}$ und $x \in U$ beliebig.

$$\Rightarrow \exists \varepsilon > 0 \text{ mit } U_\varepsilon^{\tilde{d}}(x) \subset U.$$

$$\Rightarrow \exists 0 < \delta < 1 \text{ mit } U_\delta^{\tilde{d}}(x) \subset U.$$

Für $0 < \delta < 1$ ist aber $U_\delta^{\tilde{d}}(x) = U_\delta^d(x)$,

also $U_\delta^d(x) \subset U$. Somit ist x auch bzgl. d ein innerer Punkt von U . ~~x war~~ $x \in U$ war beliebig, also sind alle Elemente von U innere

Punkte von U bzgl. der Metrik d . D.h. aber:

U ist offen bzgl. d , also $U \in \tau_d$. ~~also~~

b) Wir zeigen nun, dass $\tau_d \subseteq \tau_{\tilde{d}}$:

Sei $U \in \tau_d$ und $x \in U$ beliebig.

$$\rightarrow \exists 0 < \varepsilon < 1 : U_\varepsilon^d(x) \subset U. \text{ Da } U_\varepsilon^d(x) = U_\varepsilon^{\tilde{d}}(x),$$

folgt wieder $U_\varepsilon^{\tilde{d}}(x) \subset U$. Wie oben erkennt man

nun, dass $U \in \tau_{\tilde{d}}$, und dass daher $\tau_d \subseteq \tau_{\tilde{d}}$ (da U nun beliebig aus τ_d gewählt.)

Insgesamt folgt aus a) und b): $\tau_d = \tau_{\tilde{d}}$.

Aufgabe 5: 1. $\underline{\tau \subseteq \tau_d}$: Sei $U \in \tau$. Wir zeigen: Zu jedem $x \in U \exists \varepsilon > 0 : U_\varepsilon^d(x) \subset U$.

Sei also $x \in U$ beliebig. Da $U = \bigcup_{(C,D) \in \mathcal{P}} C \times D$ für ein $\mathcal{P} \subseteq \tau_A \times \tau_B$, folgt $x = (x_A, x_B) \in C \times D$ für ein Paar $(C,D) \in \mathcal{P}$ mit $C \in \tau_A$ und $D \in \tau_B$.

\Rightarrow Es existieren $\varepsilon_A > 0$ und $\varepsilon_B > 0$ mit $\bigcup_{\varepsilon_A}^{d_A} (x_A) \subseteq C$ und $\bigcup_{\varepsilon_B}^{d_B} (x_B) \subseteq D$.

Sei $\varepsilon := \min \{ \varepsilon_A, \varepsilon_B \}$. Dann ist

$$\begin{aligned} U_\varepsilon^d(x) &= \{ y \in A \times B \mid d(x,y) < \varepsilon \} \\ &= \left\{ y = (y_A, y_B) \in A \times B \mid \max \{ d_A(x_A, y_A), d_B(x_B, y_B) \} < \varepsilon \right\} \\ &= \bigcup_{\varepsilon}^{d_A} (x_A) \times \bigcup_{\varepsilon}^{d_B} (x_B) \\ &\subseteq C \times D \subseteq U. \end{aligned}$$

Da $x \in U$ beliebig war, folgt dass U eine offene Menge bzgl. d ist, also $U \in \tau_d$.

2. $\underline{\tau_d \subseteq \tau}$: Sei $U \in \tau_d$ beliebig. Dann existiert zu jedem $x \in U$ ein $\varepsilon_x > 0$ damit, dass $U_{\varepsilon_x}^d(x) \subset U$.

Es folgt: $U = \bigcup_{x \in U} U_{\varepsilon_x}^d(x) \stackrel{\text{siehe oben}}{=} \bigcup_{x \in U} \bigcup_{\varepsilon_x}^{d_A} (x_A) \times \bigcup_{\varepsilon_x}^{d_B} (x_B)$

$$= \bigcup_{(C_x, D_x) \in \mathcal{P}} C_x \times D_x$$

mit $C_x := U_{\varepsilon_x}^{d_A}(x_A) \in \overline{\mathcal{T}}_A$, $D_x := U_{\varepsilon_x}^{d_B}(x_B) \in \overline{\mathcal{T}}_B$ -6-

und $\mathcal{P} := \{ (C_x, D_x) \mid x \in U \} \subseteq \overline{\mathcal{T}}_A \times \overline{\mathcal{T}}_B$.

Also $U \in \mathcal{T}$.