

Tutorium zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie II“

49. (*Staatsexamensaufgabe Herbst 2007*).

a) Man zeige, daß die Punkte

$$P_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, P_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, P_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ und } P_3 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

nicht in einer Ebene liegen.

b) Man zeige, daß es genau eine affine Abbildung $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit

$$f(P_0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, f(P_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, f(P_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ und } f(P_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

gibt und bestimme eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ und einen Vektor $b \in \mathbb{R}^3$ mit $f(x) = A \cdot x + b$ für alle $x \in \mathbb{R}^3$. Ist f eine Affinität?

50. (*Staatsexamensaufgabe Herbst 2006*). Die Abbildung $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ sei die Orthogonalprojektion auf die Ebene

$$E = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid 2x_1 + x_2 + 2x_3 = 5\}.$$

Man bestimme die Matrix $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ und den Vektor $b \in \mathbb{R}^3$, so daß

$$f(x) = A \cdot x + b$$

für alle $x \in \mathbb{R}^3$ gilt.

51. (*Staatsexamensaufgabe Herbst 2001*). Man gebe alle Bewegungen

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad f(x) = A \cdot x + b,$$

mit einer orthogonalen Matrix $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ und einem Vektor $b \in \mathbb{R}^2$ an, für die

$$f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

gilt.

52. (Staatsexamensaufgabe Frühjahr 2010). In der euklidischen Ebene \mathbb{R}^2 seien das Dreieck Δ mit den Ecken

$$a = \begin{pmatrix} 2 \\ -5 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 7 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad c = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$$

sowie das Dreieck Δ' mit den Ecken

$$a' = \begin{pmatrix} -8 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b' = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad c' = \begin{pmatrix} -3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

gegeben.

- a) Man skizziere die beiden Dreiecke Δ und Δ' im kartesischen Koordinatensystem der Ebene und berechne ihre Seitenlängen.
- b) Man zeige, daß es genau eine Drehung

$$d : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad d(x) = D \cdot x + t,$$

mit einer Drehmatrix D und einem Vektor $t \in \mathbb{R}^2$ gibt, welche das Dreieck Δ auf das Dreieck Δ' abbildet. Man gebe D und t explizit an.

- c) Man berechne das Drehzentrum z .