

Übungen zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie II“ — Lösungsvorschlag —

5. a) Wegen

$$\begin{aligned} \chi_M(\lambda) &= \det(M - \lambda E_3) = \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 4 & 5 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ -2 & -4 & -5-\lambda \end{pmatrix} \stackrel{III+I}{=} \\ &= \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 4 & 5 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ -\lambda & 0 & -\lambda \end{pmatrix} \stackrel{(-\lambda) \text{ aus III}}{=} (-\lambda) \cdot \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 4 & 5 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{\text{Sarrus}}{=} \\ &= -\lambda \cdot [(2-\lambda)(1-\lambda) + 4 + 0] - (5(1-\lambda) + 0 + 0) = \\ &= -\lambda [\lambda^2 - 3\lambda + 2 + 4 - 5 + 5\lambda] = -\lambda (\lambda^2 + 2\lambda + 1); \end{aligned}$$

für alle $\lambda \in \mathbb{R}$ ist

$$\chi_M(\lambda) = -\lambda^3 - 2\lambda^2 - \lambda$$

das charakteristische Polynom der gegebenen Matrix M . Wegen

$$\chi_M(\lambda) = -\lambda(\lambda^2 + 2\lambda + 1) = -\lambda(\lambda + 1)^2$$

für alle $\lambda \in \mathbb{R}$ besitzt die Matrix M die beiden Eigenwerte $\lambda_1 = 0$ und $\lambda_2 = -1$.

- Da $\lambda_1 = 0$ die algebraische Vielfachheit $\alpha_1 = 1$ besitzt, ist auch die geometrische Vielfachheit $\gamma_1 = 1$ und damit der Eigenraum $\text{Eig}(M, \lambda_1)$ eindimensional.
- Da $\lambda_2 = -1$ die algebraische Vielfachheit $\alpha_2 = 2$ besitzt, kommt für die geometrische Vielfachheit $\gamma_2 = 1$ oder $\gamma_2 = 2$ in Frage; wegen

$$M - \lambda_2 E_3 = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ -2 & -4 & -4 \end{pmatrix} \stackrel{III+\frac{2}{3}I}{\rightsquigarrow} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & -\frac{4}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \stackrel{III+\frac{2}{3}I}{\rightsquigarrow} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ist

$$\gamma_2 = 3 - \text{Rang}(M - \lambda_2 E_3) = 3 - 2 = 1;$$

damit ist auch der Eigenraum $\text{Eig}(M, \lambda_2)$ eindimensional.

Folglich sind höchstens zwei Eigenvektoren der Matrix M , nämlich ein Eigenvektor v_1 zum Eigenwert λ_1 und ein Eigenvektor v_2 zum Eigenwert λ_2 , linear unabhängig; damit existiert keine Basis von \mathbb{R}^3 aus Eigenvektoren von M , und folglich ist die Matrix M nicht diagonalisierbar.

Alternativ läßt sich auch unter Verwendung des Hauptsatzes über diagonalisierbare Matrizen wie folgt argumentieren: Da für den Eigenwert $\lambda_2 = -1$ die algebraische Vielfachheit $\alpha_2 = 2$ nicht mit der geometrischen Vielfachheit $\gamma_2 = 1$ übereinstimmt, ist die Matrix M nicht diagonalisierbar. Für alle $\lambda \in \mathbb{R}$ gilt

$$\begin{aligned} \chi_A(\lambda) &= \det(A - \lambda E_3) = \begin{vmatrix} -4 - \lambda & 2 & 1 \\ -18 & 8 - \lambda & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{I+III}}{=} \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 0 & 2 - \lambda \\ -18 & 8 - \lambda & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \stackrel{\substack{2-\lambda \\ \text{aus I}}}{=} (2 - \lambda) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -18 & 8 - \lambda & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{II+3III}}{=} (2 - \lambda) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 - \lambda & 6 - 3\lambda \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \stackrel{\substack{2-\lambda \\ \text{aus II}}}{=} (2 - \lambda)^2 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{Sarrus}}{=} (2 - \lambda)^2 \cdot (1 - \lambda) = -(\lambda - 2)^2 \cdot (\lambda - 1); \end{aligned}$$

damit besitzt A die beiden Eigenwerte $\lambda_1 = 2$ der algebraischen Vielfachheit $\alpha_1 = 2$ und $\lambda_2 = 1$ der algebraischen Vielfachheit $\alpha_2 = 1$ (und damit auch der geometrischen Vielfachheit $\gamma_2 = 1$). Wegen

$$A - \lambda_1 E_3 = \begin{pmatrix} -6 & 2 & 1 \\ -18 & 6 & 3 \\ 6 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{II} - 3\text{III} \\ \text{III} + \text{I} \end{array} \begin{pmatrix} -6 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ist auch die geometrische Vielfachheit $\gamma_1 = 2$, und $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$

ist eine Basis von $\text{Eig}(A; \lambda_1)$; ferner ist wegen

$$A - \lambda_2 E_3 = \begin{pmatrix} -5 & 2 & 1 \\ -18 & 7 & 3 \\ 6 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{I} + \text{III} \\ \text{II} + 3\text{III} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 6 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{III} - 6\text{I} \\ \text{III} + 2\text{II} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$v_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$ eine Basis von $\text{Eig}(A; \lambda_2)$. Insgesamt ist A reell diagonalisierbar, und v_1 , v_2 und v_3 ist eine Basis des Vektorraums \mathbb{R}^3 bestehend aus Eigenvektoren von A .

6. a) Wegen

$$\begin{aligned}
 A - 1 \cdot E_4 &= \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & 0 & -4 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{IV}+3\text{I}]{\text{II}-\text{I}, \text{III}-\text{I}} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III}-\text{II}} \\
 &\xrightarrow{\sim} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III} \leftrightarrow \text{IV}} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

ist

$$\text{Rang}(A - 1 \cdot E_4) = 3 < 4;$$

folglich ist $\lambda_1 = 1$ ein Eigenwert der Matrix A mit der geometrischen Vielfachheit

$$\gamma_1 = 4 - \text{Rang}(A - 1 \cdot E_4) = 1.$$

Wegen

$$\begin{aligned}
 A - (-1) \cdot E_4 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 3 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 3 & 0 & -4 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{IV}-3\text{I}]{\text{II}+\text{I}, \text{III}+\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{II} \leftrightarrow \text{III}} \\
 &\xrightarrow{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III}-3\text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{IV}-\text{III}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

ist

$$\text{Rang}(A - (-1) \cdot E_4) = 3 < 4;$$

folglich ist $\lambda_2 = -1$ ein Eigenwert der Matrix A mit der geometrischen Vielfachheit

$$\gamma_2 = 4 - \text{Rang}(A - (-1) \cdot E_4) = 1.$$

b) Für alle $\lambda \in \mathbb{R}$ gilt

$$\begin{aligned}
 \chi_A(\lambda) &= \det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -\lambda & 1 \\ 3 & 0 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
 &\stackrel{\text{III}-\text{II}}{=} \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 & 1 \\ 0 & \lambda-1 & 1-\lambda & 0 \\ 3 & 0 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \stackrel{=}{=}_{(\lambda-1) \text{ aus III}} (\lambda-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 0 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\substack{\text{Spalte} \\ \text{II+III}}} (\lambda-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1-\lambda & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 3 & -4 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\text{3. Zeile}} (\lambda-1) \cdot (-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ -1 & 1-\lambda & 1 \\ 3 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\text{II-I}} -(\lambda-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ \lambda-1 & 1-\lambda & 0 \\ 3 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{(\lambda-1) \text{ aus II}} -(\lambda-1) \cdot (\lambda-1) \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 3 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\text{Sarrus}} -(\lambda-1)^2 \cdot [(\lambda(-2-\lambda) + 0 - 4) - (-3 + 0 + 0)] \\
& = (\lambda-1)^2 \cdot (\lambda^2 + 2\lambda + 1) = (\lambda-1)^2 \cdot (\lambda+1)^2.
\end{aligned}$$

c) Die Matrix A besitzt gemäß b) wegen

$$\chi_A(\lambda) = 0 \iff (\lambda-1)^2 \cdot (\lambda+1)^2 = 0 \iff \lambda = 1 \text{ oder } \lambda = -1$$

genau die beiden Eigenwerte $\lambda_1 = 1$ und $\lambda_2 = -1$, welche gemäß a) jeweils die geometrische Vielfachheit $\gamma_1 = 1$ und $\gamma_2 = 1$ besitzen. Damit gibt es höchstens zwei linear unabhängige Eigenvektoren der Matrix A , insbesondere also keine Basis von \mathbb{R}^4 aus Eigenvektoren von A ; damit ist A nicht diagonalisierbar.

Alternativ könnte man auch mit dem Hauptsatz über diagonalisierbare Matrizen argumentieren: gemäß b) besitzen die beiden Eigenwerte $\lambda_1 = 1$ und $\lambda_2 = -1$ jeweils die algebraische Vielfachheit $\alpha_1 = 2$ und $\alpha_2 = 2$, welche damit nicht mit der in a) bestimmten geometrischen Vielfachheit $\gamma_1 = 1$ und $\gamma_2 = 1$ übereinstimmen; $\gamma_1 < \alpha_1$ wie $\gamma_2 < \alpha_2$ zeigt, daß A nicht diagonalisierbar ist.

7. Die Matrix $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ besitzt genau dann die (vom Nullvektor verschiedenen) Vektoren $v_1, v_2, v_3 \in \mathbb{R}^3$ als Eigenvektoren zu den Eigenwerten $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}$, wenn

$$A \cdot v_1 = \lambda_1 \cdot v_1, \quad A \cdot v_2 = \lambda_2 \cdot v_2, \quad A \cdot v_3 = \lambda_3 \cdot v_3,$$

zusammengefaßt

$$A \cdot (v_1, v_2, v_3) = (A \cdot v_1, A \cdot v_2, A \cdot v_3) = (\lambda_1 \cdot v_1, \lambda_2 \cdot v_2, \lambda_3 \cdot v_3),$$

also

$$(*) \quad A \cdot B = C$$

mit $B = (v_1, v_2, v_3) \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ und $C = (\lambda_1 \cdot v_1, \lambda_2 \cdot v_2, \lambda_3 \cdot v_3) \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$, gilt; für die hier gegebenen Vektoren

$$v_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad v_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix}$$

und Zahlen $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 1$ und $\lambda_3 = -1$ ergibt sich also

$$B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3} \quad \text{und} \quad C = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

Wegen

$$\begin{aligned} (B \mid E_3) &= \left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{I} \leftrightarrow \text{II}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{II} \sim 2 \cdot \text{I} \\ \text{III} + \text{I} \end{array} \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{(-\frac{1}{5}) \cdot \text{II}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{I} - 2 \cdot \text{II} \\ \text{III} - 2 \cdot \text{II} \end{array} \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 6 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{6} \cdot \text{III}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{15} & \frac{1}{30} & \frac{1}{6} \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{I} - \text{III} \\ \sim \end{array} \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{15} & \frac{1}{30} & \frac{1}{6} \end{array} \right) = (E_3 \mid B') \end{aligned}$$

ist die Matrix $B \in \text{GL}_3(\mathbb{R})$ invertierbar, und es gilt

$$B^{-1} = B' = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ \frac{1}{15} & \frac{1}{30} & \frac{1}{6} \end{pmatrix} = \frac{1}{30} \begin{pmatrix} 10 & 5 & -5 \\ -6 & 12 & 0 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

Folglich erhält man

$$(*) \quad A \cdot B = C \iff A = C \cdot B^{-1},$$

also

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -5 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{30} \begin{pmatrix} 10 & 5 & -5 \\ -6 & 12 & 0 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix} = \frac{1}{30} \begin{pmatrix} 2 & -14 & -10 \\ -14 & 23 & -5 \\ -10 & -5 & -25 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

8. Für fest gewählte Matrizen $A, B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ betrachten wir die Abbildung

$$f : \mathbb{R}^{2 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}, \quad X \mapsto A \cdot X - X \cdot B;$$

diese ist gemäß den Rechenregeln für das Matrixprodukt linear.

- a) Sei $x \in \mathbb{R}^2$ ein Eigenvektor der Matrix A zum Eigenwert $\lambda \in \mathbb{R}$ und $y \in \mathbb{R}^2$ ein Eigenvektor der zu B transponierten Matrix B^\top zum Eigenwert $\mu \in \mathbb{R}$, es ist also

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \neq 0 \quad \text{mit} \quad A \cdot x = \lambda \cdot x$$

und

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \neq 0 \quad \text{mit} \quad B^\top \cdot y = \mu \cdot y.$$

Wegen $x_i \neq 0$ für ein $i \in \{1, 2\}$ und $y_j \neq 0$ für ein $j \in \{1, 2\}$ ist

$$X = x \cdot y^\top = \begin{pmatrix} x_1 y_1 & x_1 y_2 \\ x_2 y_1 & x_2 y_2 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

mit

$$\begin{aligned} f(X) &= A \cdot X - X \cdot B = A \cdot (x \cdot y^\top) - (x \cdot y^\top) \cdot B \\ &= (A \cdot x) \cdot y^\top - x \cdot (y^\top \cdot B) = (A \cdot x) \cdot y^\top - x \cdot (B^\top \cdot y)^\top \\ &= (\lambda \cdot x) \cdot y^\top - x \cdot (\mu \cdot y)^\top = \lambda \cdot (x \cdot y^\top) - \mu \cdot (x \cdot y^\top) \\ &= \lambda \cdot X - \mu \cdot X = (\lambda - \mu) \cdot X; \end{aligned}$$

damit ist $X \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ ein Eigenvektor von f zum Eigenwert $\lambda - \mu$.

- b) Ist $\lambda \in \mathbb{R}$ ein gemeinsamer Eigenwert der Matrizen A und B , so ist wegen

$$\begin{aligned} \chi_B(\lambda) &= \det(B - \lambda E_2) = \det((B - \lambda E_2)^\top) = \\ &= \det(B^\top - \lambda E_2^\top) = \det(B^\top - \lambda E_2) = \chi_{B^\top}(\lambda) \end{aligned}$$

der Eigenwert λ auch ein Eigenwert von B^\top . Nach a) ist $\lambda - \lambda = 0$ ein Eigenwert von f , und damit gibt es eine Matrix $O \neq C \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ mit

$$f(C) = 0 \cdot C = O,$$

also

$$A \cdot C - C \cdot B = O \quad \text{bzw.} \quad A \cdot C = C \cdot B.$$