

**Übungen zur Vorlesung**  
**„Lineare Algebra und analytische Geometrie II“**  
 — Lösungsvorschlag —

5. a) Wegen

$$\begin{aligned} \chi_M(\lambda) &= \det(M - \lambda E_3) = \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 4 & 5 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ -2 & -4 & -5-\lambda \end{pmatrix} \stackrel{III+I}{=} \\ &= \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 4 & 5 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ -\lambda & 0 & -\lambda \end{pmatrix} \stackrel{(-\lambda) \text{ aus III}}{=} (-\lambda) \cdot \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 4 & 5 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{\text{Sarrus}}{=} \\ &= -\lambda \cdot [(2-\lambda)(1-\lambda) + 4 + 0] - (5(1-\lambda) + 0 + 0) = \\ &= -\lambda [\lambda^2 - 3\lambda + 2 + 4 - 5 + 5\lambda] = -\lambda (\lambda^2 + 2\lambda + 1); \end{aligned}$$

für alle  $\lambda \in \mathbb{R}$  ist

$$\chi_M(\lambda) = -\lambda^3 - 2\lambda^2 - \lambda$$

das charakteristische Polynom der gegebenen Matrix  $M$ . Wegen

$$\chi_M(\lambda) = -\lambda(\lambda^2 + 2\lambda + 1) = -\lambda(\lambda + 1)^2$$

für alle  $\lambda \in \mathbb{R}$  besitzt die Matrix  $M$  die beiden Eigenwerte  $\lambda_1 = 0$  und  $\lambda_2 = -1$ .

- Da  $\lambda_1 = 0$  die algebraische Vielfachheit  $\alpha_1 = 1$  besitzt, ist auch die geometrische Vielfachheit  $\gamma_1 = 1$  und damit der Eigenraum  $\text{Eig}(M, \lambda_1)$  eindimensional.
- Da  $\lambda_2 = -1$  die algebraische Vielfachheit  $\alpha_2 = 2$  besitzt, kommt für die geometrische Vielfachheit  $\gamma_2 = 1$  oder  $\gamma_2 = 2$  in Frage; wegen

$$M - \lambda_2 E_3 = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ -2 & -4 & -4 \end{pmatrix} \stackrel{III+\frac{2}{3}I}{\rightsquigarrow} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & -\frac{4}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \stackrel{III+\frac{2}{3}I}{\rightsquigarrow} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ist

$$\gamma_2 = 3 - \text{Rang}(M - \lambda_2 E_3) = 3 - 2 = 1;$$

damit ist auch der Eigenraum  $\text{Eig}(M, \lambda_2)$  eindimensional.

Folglich sind höchstens zwei Eigenvektoren der Matrix  $M$ , nämlich ein Eigenvektor  $v_1$  zum Eigenwert  $\lambda_1$  und ein Eigenvektor  $v_2$  zum Eigenwert  $\lambda_2$ , linear unabhängig; damit existiert keine Basis von  $\mathbb{R}^3$  aus Eigenvektoren von  $M$ , und folglich ist die Matrix  $M$  nicht diagonalisierbar.

Alternativ läßt sich auch unter Verwendung des Hauptsatzes über diagonalisierbare Matrizen wie folgt argumentieren: Da für den Eigenwert  $\lambda_2 = -1$  die algebraische Vielfachheit  $\alpha_2 = 2$  nicht mit der geometrischen Vielfachheit  $\gamma_2 = 1$  übereinstimmt, ist die Matrix  $M$  nicht diagonalisierbar. Für alle  $\lambda \in \mathbb{R}$  gilt

$$\begin{aligned} \chi_A(\lambda) &= \det(A - \lambda E_3) = \begin{vmatrix} -4 - \lambda & 2 & 1 \\ -18 & 8 - \lambda & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{I+III}}{=} \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 0 & 2 - \lambda \\ -18 & 8 - \lambda & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \stackrel{\substack{2-\lambda \\ \text{aus I}}}{=} (2 - \lambda) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -18 & 8 - \lambda & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{II+3III}}{=} (2 - \lambda) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 - \lambda & 6 - 3\lambda \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \stackrel{\substack{2-\lambda \\ \text{aus II}}}{=} (2 - \lambda)^2 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 6 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\text{Sarrus}}{=} (2 - \lambda)^2 \cdot (1 - \lambda) = -(\lambda - 2)^2 \cdot (\lambda - 1); \end{aligned}$$

damit besitzt  $A$  die beiden Eigenwerte  $\lambda_1 = 2$  der algebraischen Vielfachheit  $\alpha_1 = 2$  und  $\lambda_2 = 1$  der algebraischen Vielfachheit  $\alpha_2 = 1$  (und damit auch der geometrischen Vielfachheit  $\gamma_2 = 1$ ). Wegen

$$A - \lambda_1 E_3 = \begin{pmatrix} -6 & 2 & 1 \\ -18 & 6 & 3 \\ 6 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{II} - 3\text{III} \\ \text{III} + \text{I} \end{array} \begin{pmatrix} -6 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ist auch die geometrische Vielfachheit  $\gamma_1 = 2$ , und  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix}$ ,  $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$

ist eine Basis von  $\text{Eig}(A; \lambda_1)$ ; ferner ist wegen

$$A - \lambda_2 E_3 = \begin{pmatrix} -5 & 2 & 1 \\ -18 & 7 & 3 \\ 6 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{I} + \text{III} \\ \text{II} + 3\text{III} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 6 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{III} - 6\text{I} \\ \text{III} + 2\text{II} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$v_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$  eine Basis von  $\text{Eig}(A; \lambda_2)$ . Insgesamt ist  $A$  reell diagonalisierbar, und  $v_1$ ,  $v_2$  und  $v_3$  ist eine Basis des Vektorraums  $\mathbb{R}^3$  bestehend aus Eigenvektoren von  $A$ .

6. a) Wegen

$$\begin{aligned}
 A - 1 \cdot E_4 &= \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & 0 & -4 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{IV}+3\text{I}]{\text{II}-\text{I}, \text{III}-\text{I}} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III}-\text{II}} \\
 &\xrightarrow{\sim} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III} \leftrightarrow \text{IV}} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

ist

$$\text{Rang}(A - 1 \cdot E_4) = 3 < 4;$$

folglich ist  $\lambda_1 = 1$  ein Eigenwert der Matrix  $A$  mit der geometrischen Vielfachheit

$$\gamma_1 = 4 - \text{Rang}(A - 1 \cdot E_4) = 1.$$

Wegen

$$\begin{aligned}
 A - (-1) \cdot E_4 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 3 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 3 & 0 & -4 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{IV}-3\text{I}]{\text{II}+\text{I}, \text{III}+\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{II} \leftrightarrow \text{III}} \\
 &\xrightarrow{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III}-3\text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{IV}-\text{III}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

ist

$$\text{Rang}(A - (-1) \cdot E_4) = 3 < 4;$$

folglich ist  $\lambda_2 = -1$  ein Eigenwert der Matrix  $A$  mit der geometrischen Vielfachheit

$$\gamma_2 = 4 - \text{Rang}(A - (-1) \cdot E_4) = 1.$$

b) Für alle  $\lambda \in \mathbb{R}$  gilt

$$\begin{aligned}
 \chi_A(\lambda) &= \det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -\lambda & 1 \\ 3 & 0 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
 &\stackrel{\text{III}-\text{II}}{=} \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 & 1 \\ 0 & \lambda-1 & 1-\lambda & 0 \\ 3 & 0 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \stackrel{=}{=}_{(\lambda-1) \text{ aus III}} (\lambda-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 0 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\substack{\text{Spalte} \\ \text{II+III}}} (\lambda-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1-\lambda & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 3 & -4 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\text{3. Zeile}} (\lambda-1) \cdot (-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ -1 & 1-\lambda & 1 \\ 3 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\text{II-I}} -(\lambda-1) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ \lambda-1 & 1-\lambda & 0 \\ 3 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{(\lambda-1) \text{ aus II}} -(\lambda-1) \cdot (\lambda-1) \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 3 & -4 & -2-\lambda \end{vmatrix} \\
& \stackrel{=}{=}_{\text{Sarrus}} -(\lambda-1)^2 \cdot [(\lambda(-2-\lambda) + 0 - 4) - (-3 + 0 + 0)] \\
& = (\lambda-1)^2 \cdot (\lambda^2 + 2\lambda + 1) = (\lambda-1)^2 \cdot (\lambda+1)^2.
\end{aligned}$$

c) Die Matrix  $A$  besitzt gemäß b) wegen

$$\chi_A(\lambda) = 0 \iff (\lambda-1)^2 \cdot (\lambda+1)^2 = 0 \iff \lambda = 1 \text{ oder } \lambda = -1$$

genau die beiden Eigenwerte  $\lambda_1 = 1$  und  $\lambda_2 = -1$ , welche gemäß a) jeweils die geometrische Vielfachheit  $\gamma_1 = 1$  und  $\gamma_2 = 1$  besitzen. Damit gibt es höchstens zwei linear unabhängige Eigenvektoren der Matrix  $A$ , insbesondere also keine Basis von  $\mathbb{R}^4$  aus Eigenvektoren von  $A$ ; damit ist  $A$  nicht diagonalisierbar.

Alternativ könnte man auch mit dem Hauptsatz über diagonalisierbare Matrizen argumentieren: gemäß b) besitzen die beiden Eigenwerte  $\lambda_1 = 1$  und  $\lambda_2 = -1$  jeweils die algebraische Vielfachheit  $\alpha_1 = 2$  und  $\alpha_2 = 2$ , welche damit nicht mit der in a) bestimmten geometrischen Vielfachheit  $\gamma_1 = 1$  und  $\gamma_2 = 1$  übereinstimmen;  $\gamma_1 < \alpha_1$  wie  $\gamma_2 < \alpha_2$  zeigt, daß  $A$  nicht diagonalisierbar ist.

7. Die Matrix  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  besitzt genau dann die (vom Nullvektor verschiedenen) Vektoren  $v_1, v_2, v_3 \in \mathbb{R}^3$  als Eigenvektoren zu den Eigenwerten  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}$ , wenn

$$A \cdot v_1 = \lambda_1 \cdot v_1, \quad A \cdot v_2 = \lambda_2 \cdot v_2, \quad A \cdot v_3 = \lambda_3 \cdot v_3,$$

zusammengefaßt

$$A \cdot (v_1, v_2, v_3) = (A \cdot v_1, A \cdot v_2, A \cdot v_3) = (\lambda_1 \cdot v_1, \lambda_2 \cdot v_2, \lambda_3 \cdot v_3),$$

also

$$(*) \quad A \cdot B = C$$

mit  $B = (v_1, v_2, v_3) \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  und  $C = (\lambda_1 \cdot v_1, \lambda_2 \cdot v_2, \lambda_3 \cdot v_3) \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ , gilt; für die hier gegebenen Vektoren

$$v_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad v_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix}$$

und Zahlen  $\lambda_1 = 0$ ,  $\lambda_2 = 1$  und  $\lambda_3 = -1$  ergibt sich also

$$B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3} \quad \text{und} \quad C = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

Wegen

$$\begin{aligned} (B \mid E_3) &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} 2 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{I} \leftrightarrow \text{II}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{II} \sim 2 \cdot \text{I} \\ \text{III} + \text{I} \end{array} \\ &\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{(-\frac{1}{5}) \cdot \text{II}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{I} - 2 \cdot \text{II} \\ \text{III} - 2 \cdot \text{II} \end{array} \\ &\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 6 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{6} \cdot \text{III}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{15} & \frac{1}{30} & \frac{1}{6} \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{I} - \text{III} \\ \sim \end{array} \\ &\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{15} & \frac{1}{30} & \frac{1}{6} \end{array} \right) = (E_3 \mid B') \end{aligned}$$

ist die Matrix  $B \in \text{GL}_3(\mathbb{R})$  invertierbar, und es gilt

$$B^{-1} = B' = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ \frac{1}{15} & \frac{1}{30} & \frac{1}{6} \end{pmatrix} = \frac{1}{30} \begin{pmatrix} 10 & 5 & -5 \\ -6 & 12 & 0 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

Folglich erhält man

$$(*) \quad A \cdot B = C \iff A = C \cdot B^{-1},$$

also

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -5 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{30} \begin{pmatrix} 10 & 5 & -5 \\ -6 & 12 & 0 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix} = \frac{1}{30} \begin{pmatrix} 2 & -14 & -10 \\ -14 & 23 & -5 \\ -10 & -5 & -25 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

8. Für fest gewählte Matrizen  $A, B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  betrachten wir die Abbildung

$$f : \mathbb{R}^{2 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}, \quad X \mapsto A \cdot X - X \cdot B;$$

diese ist gemäß den Rechenregeln für das Matrixprodukt linear.

- a) Sei  $x \in \mathbb{R}^2$  ein Eigenvektor der Matrix  $A$  zum Eigenwert  $\lambda \in \mathbb{R}$  und  $y \in \mathbb{R}^2$  ein Eigenvektor der zu  $B$  transponierten Matrix  $B^\top$  zum Eigenwert  $\mu \in \mathbb{R}$ , es ist also

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \neq 0 \quad \text{mit} \quad A \cdot x = \lambda \cdot x$$

und

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \neq 0 \quad \text{mit} \quad B^\top \cdot y = \mu \cdot y.$$

Wegen  $x_i \neq 0$  für ein  $i \in \{1, 2\}$  und  $y_j \neq 0$  für ein  $j \in \{1, 2\}$  ist

$$X = x \cdot y^\top = \begin{pmatrix} x_1 y_1 & x_1 y_2 \\ x_2 y_1 & x_2 y_2 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

mit

$$\begin{aligned} f(X) &= A \cdot X - X \cdot B = A \cdot (x \cdot y^\top) - (x \cdot y^\top) \cdot B \\ &= (A \cdot x) \cdot y^\top - x \cdot (y^\top \cdot B) = (A \cdot x) \cdot y^\top - x \cdot (B^\top \cdot y)^\top \\ &= (\lambda \cdot x) \cdot y^\top - x \cdot (\mu \cdot y)^\top = \lambda \cdot (x \cdot y^\top) - \mu \cdot (x \cdot y^\top) \\ &= \lambda \cdot X - \mu \cdot X = (\lambda - \mu) \cdot X; \end{aligned}$$

damit ist  $X \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  ein Eigenvektor von  $f$  zum Eigenwert  $\lambda - \mu$ .

- b) Ist  $\lambda \in \mathbb{R}$  ein gemeinsamer Eigenwert der Matrizen  $A$  und  $B$ , so ist wegen

$$\begin{aligned} \chi_B(\lambda) &= \det(B - \lambda E_2) = \det((B - \lambda E_2)^\top) = \\ &= \det(B^\top - \lambda E_2^\top) = \det(B^\top - \lambda E_2) = \chi_{B^\top}(\lambda) \end{aligned}$$

der Eigenwert  $\lambda$  auch ein Eigenwert von  $B^\top$ . Nach a) ist  $\lambda - \lambda = 0$  ein Eigenwert von  $f$ , und damit gibt es eine Matrix  $O \neq C \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  mit

$$f(C) = 0 \cdot C = O,$$

also

$$A \cdot C - C \cdot B = O \quad \text{bzw.} \quad A \cdot C = C \cdot B.$$