

## Übungen zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie I“ — Lösungsvorschlag —

13. a) Mit Hilfe der Regel von Sarrus erhalten wir

$$\begin{aligned} \det(A) &= \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 8 \end{vmatrix} = \\ &= (1 \cdot 5 \cdot 8 + 2 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot 4 \cdot 8) - (2 \cdot 4 \cdot 8 + 1 \cdot 6 \cdot 8 + 3 \cdot 5 \cdot 7) = \\ &= (40 + 84 + 96) - (64 + 48 + 105) = 220 - 217 = 3 \end{aligned}$$

sowie mit Hilfe elementarer Zeilenumformungen

$$\begin{aligned} \det(B) &= \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 6 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 4 \end{vmatrix} \stackrel{\substack{2 \text{ aus II} \\ 3 \text{ aus III}}}{=} 2 \cdot 3 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 4 \end{vmatrix} \stackrel{\substack{\text{III}-\text{I} \\ \text{IV}-\text{I}}}{=} \\ &= 6 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & 2 & 2 \end{vmatrix} \stackrel{\substack{\text{III}+2\cdot\text{I} \\ \text{IV}+2\cdot\text{I}}}{=} 6 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 4 & 2 \end{vmatrix} \stackrel{\text{IV}-\text{III}}{=} \\ &= 6 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{vmatrix} \stackrel{\text{Dreiecks-} \substack{\text{matrix}}}{=} 6 \cdot (1 \cdot 1 \cdot 4 \cdot 4) = 96 \end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned} \det(C) &= \begin{vmatrix} 0 & 7 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{\text{I} \leftrightarrow \text{III}}{=} - \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{\text{III}-7\text{II}}{=} \\ &= - \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{\text{Dreiecks-} \substack{\text{matrix}}}{=} (-1) \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 = -1. \end{aligned}$$

b) Mit Hilfe des Determinantenmultiplikationssatzes sowie der Rechenregeln für die Determinante ergibt sich ferner

- $\det\left(\frac{1}{3}A\right) = \left(\frac{1}{3}\right)^3 \det(A) = \frac{1}{27} \cdot 3 = \frac{1}{9}$ ,
- $\det(B^{-1}B^\top) = \det(B^{-1}) \cdot \det(B^\top) = \frac{1}{\det(B)} \cdot \det(B) = \frac{1}{96} \cdot 96 = 1$  und
- $\det(CBC^{-1}) = \det(C) \cdot \det(B) \cdot \det(C^{-1}) = \det(C) \cdot \det(B) \cdot \frac{1}{\det(C)} = \det(C) \cdot \frac{1}{\det(C)} \cdot \det(B) = \det(B) = 96$ .

14. a) Wegen

$$\begin{aligned} \det(A_t) &= \begin{vmatrix} t+3 & -1 & 1 \\ 5 & t-3 & 1 \\ 6 & -6 & t+4 \end{vmatrix} \stackrel{\text{II}-\text{I}}{=} \begin{vmatrix} t+3 & -1 & 1 \\ -t+2 & t-2 & 0 \\ 6 & -6 & t+4 \end{vmatrix} \stackrel{(t-2) \text{ aus II}}{=} \\ &= (t-2) \cdot \begin{vmatrix} t+3 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 6 & -6 & t+4 \end{vmatrix} \stackrel{\text{III}+6\text{II}}{=} (t-2) \cdot \begin{vmatrix} t+3 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & t+4 \end{vmatrix} \stackrel{(t+4) \text{ aus III}}{=} \\ &= (t-2) \cdot (t+4) \cdot \begin{vmatrix} t+3 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{\text{Sarrus}}{=} (t-2) \cdot (t+4) \cdot (t+2) \end{aligned}$$

ist die Matrix  $A_t$  genau für alle  $t \in \mathbb{R} \setminus \{-4, -2, 2\}$  invertierbar und in diesen Fällen ist  $\det(A_t^{-1}) = \frac{1}{\det(A_t)} = \frac{1}{(t-2) \cdot (t+4) \cdot (t+2)}$ .

b) Für  $t = 1$  ist gemäß a) die Matrix  $A_1$  invertierbar und es ist  $\det(A_1) = -15$  sowie  $\det(A_1^{-1}) = \frac{1}{\det(A_1)} = -\frac{1}{15}$ . Für jede Matrix  $B$  bzw.  $C \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  gilt nach dem Determinantenmultiplikationssatz

$$\det(B^{10}) = (\det(B))^{10} \geq 0 \quad \text{bzw.} \quad \det(C^{10}) = (\det(C))^{10} \geq 0;$$

damit können wegen  $\det(A_1) = -15 < 0$  und  $\det(A_1^{-1}) = -\frac{1}{15} < 0$  keine Matrizen  $B$  bzw.  $C \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  mit  $B^{10} = A_1$  bzw.  $C^{10} = A_1^{-1}$  existieren.

15. a) Zunächst besitzt das homogene lineare Gleichungssystem  $Ax = 0$  wegen

$$\begin{aligned} (A | 0) &= \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 4 & 5 & 6 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \stackrel{\text{I} \leftrightarrow \text{III}}{\rightsquigarrow} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 4 & 5 & 6 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 0 \end{array} \right) \stackrel{\text{II}-4\text{I}}{\rightsquigarrow} \stackrel{\text{III}-\text{I}}{\rightsquigarrow} \\ &\rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right) \stackrel{\text{I}-\text{II}}{\rightsquigarrow} \stackrel{\text{III}-\text{II}}{\rightsquigarrow} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \end{aligned}$$

genau die Lösungen  $x \in \mathbb{R}^3$  mit  $x_3 = \lambda \in \mathbb{R}$  beliebig sowie

- $x_2 + 2x_3 = 0$ , also  $x_2 = -2x_3 = -2\lambda$ , und
- $x_1 - x_3 = 0$ , also  $x_1 = x_3 = \lambda$ ,

folglich also die Lösungsmenge

$$L_0 = \left\{ \left( \begin{array}{c} \lambda \\ -2\lambda \\ \lambda \end{array} \right) \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\}.$$

Für eine Matrix  $B = (s_1, s_2, s_3) \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  mit den Spalten  $s_1, s_2, s_3 \in \mathbb{R}^3$  gilt demnach

$$\begin{aligned}
 AB = O &\iff A(s_1, s_2, s_3) = (0, 0, 0) \\
 &\iff (As_1, As_2, As_3) = (0, 0, 0) \\
 &\iff As_1 = 0 \text{ und } As_2 = 0 \text{ und } As_3 = 0 \\
 &\iff s_1 \in L_0 \text{ und } s_2 \in L_0 \text{ und } s_3 \in L_0 \\
 &\iff B = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & \gamma \\ -2\alpha & -2\beta & -2\gamma \\ \alpha & \beta & \gamma \end{pmatrix} \text{ mit } \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}.
 \end{aligned}$$

b) Jede Matrix  $B \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  mit  $AB = O$  besitzt gemäß a) die Gestalt

$$B = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & \gamma \\ -2\alpha & -2\beta & -2\gamma \\ \alpha & \beta & \gamma \end{pmatrix}$$

mit  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ ; damit gilt

$$\begin{aligned}
 BA &= \begin{pmatrix} \alpha & \beta & \gamma \\ -2\alpha & -2\beta & -2\gamma \\ \alpha & \beta & \gamma \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \alpha + 4\beta + \gamma & 2\alpha + 5\beta + \gamma & 3\alpha + 6\beta + \gamma \\ -2\alpha - 8\beta - 2\gamma & -4\alpha - 10\beta - 2\gamma & -6\alpha - 12\beta - 2\gamma \\ \alpha + 4\beta + \gamma & 2\alpha + 5\beta + \gamma & 3\alpha + 6\beta + \gamma \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \alpha + 4\beta + \gamma & 2\alpha + 5\beta + \gamma & 3\alpha + 6\beta + \gamma \\ -2(\alpha + 4\beta + \gamma) & -2(2\alpha + 5\beta + \gamma) & -2(3\alpha + 6\beta + \gamma) \\ \alpha + 4\beta + \gamma & 2\alpha + 5\beta + \gamma & 3\alpha + 6\beta + \gamma \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

mit

$$\begin{aligned}
 BA = O &\iff \begin{cases} \text{(I)} & \alpha + 4\beta + \gamma = 0 \\ \text{(II)} & 2\alpha + 5\beta + \gamma = 0 \\ \text{(III)} & 3\alpha + 6\beta + \gamma = 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{pmatrix} 1 & 4 & 1 \\ 2 & 5 & 1 \\ 3 & 6 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix},
 \end{aligned}$$

und wegen

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 4 & 1 & 0 \\ 2 & 5 & 1 & 0 \\ 3 & 6 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{III}-3\text{I}]{\text{II}-2\text{I}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 4 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -1 & 0 \\ 0 & -6 & -2 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{III}-2\text{II}]{\text{I}+\frac{4}{3}\text{II}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -\frac{1}{3} & 0 \\ 0 & -3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

können wir etwa

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \text{mit} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ -2 & 2 & -6 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3} \setminus \{O\}$$

wählen.

16. a) Es ist

$$\begin{aligned} p(\lambda) &= \begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda \end{vmatrix} = (a_{11} - \lambda)(a_{22} - \lambda) - a_{12} a_{21} = \\ &= a_{11} a_{22} - a_{11} \lambda - \lambda a_{22} + \lambda^2 - a_{12} a_{21} = \lambda^2 - (a_{11} + a_{22}) \cdot \lambda + \det(A) \end{aligned}$$

für alle  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

b) Es ist

$$A^2 = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}^2 + a_{12} a_{21} & a_{11} a_{12} + a_{12} a_{22} \\ a_{21} a_{11} + a_{22} a_{21} & a_{21} a_{12} + a_{22}^2 \end{pmatrix}$$

und damit

$$\begin{aligned} A^2 - (a_{11} + a_{22}) \cdot A + \det(A) \cdot E &= \\ &= \begin{pmatrix} a_{11}^2 + a_{12} a_{21} & a_{11} a_{12} + a_{12} a_{22} \\ a_{11} a_{21} + a_{21} a_{22} & a_{12} a_{21} + a_{22}^2 \end{pmatrix} - \\ &- \begin{pmatrix} a_{11}^2 + a_{11} a_{22} & a_{11} a_{12} + a_{12} a_{22} \\ a_{11} a_{21} + a_{21} a_{22} & a_{11} a_{22} + a_{22}^2 \end{pmatrix} + \\ &+ \begin{pmatrix} a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21} & 0 \\ 0 & a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0. \end{aligned}$$

c) Die quadratische Funktion

$$p: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad p(x) = x^2 - (a_{11} + a_{22})x + (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}),$$

besitzt die Diskriminante

$$\Delta = (a_{11} + a_{22})^2 - 4(a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21})$$

und damit keine bzw. eine bzw. zwei Nullstellen, wenn  $\Delta < 0$  bzw.  $\Delta = 0$  bzw.  $\Delta > 0$  ist; wir geben möglichst einfache Beispiele an:

- Für  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$  ist  $p(\lambda) = \lambda^2 + 1$ ; damit besitzt  $p$  keine Nullstelle.
- Für  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  ist  $p(\lambda) = \lambda^2 - 2\lambda + 1 = (\lambda - 1)^2$ ; damit besitzt  $p$  die doppelte Nullstelle  $\lambda_{1,2} = 1$ .
- Für  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  ist  $p(\lambda) = \lambda^2 - 1 = (\lambda - 1)(\lambda + 1)$ ; damit besitzt  $p$  die beiden einfachen Nullstellen  $\lambda_1 = 1$  und  $\lambda_2 = -1$ .

d) Für eine symmetrische Matrix  $A$  ist  $a_{12} = a_{21}$ . Damit gilt für die Diskriminante  $\Delta$  von  $p$

$$\begin{aligned} \Delta &= (-(a_{11} + a_{22}))^2 - 4(a_{11} a_{22} - a_{12}^2) = \\ &= a_{11}^2 + 2 a_{11} a_{22} + a_{22}^2 - 4 a_{11} a_{22} + 4 a_{12}^2 = \\ &= a_{11}^2 - 2 a_{11} a_{22} + a_{22}^2 + 4 a_{12}^2 = (a_{11} - a_{22})^2 + 4 a_{12}^2; \end{aligned}$$

wegen  $\Delta \geq 0$  besitzt  $p$  mindestens eine Nullstelle.

$p$  besitzt genau dann eine doppelte Nullstelle, wenn  $\Delta = 0$  gilt; dies ist aber genau dann der Fall, wenn  $a_{11} = a_{22}$  und  $a_{12} = 0$  gilt. Für eine symmetrische Matrix  $A$  besitzt demnach  $p$  genau dann eine doppelte Nullstelle, wenn  $A = a_{11} \cdot E_2$  ist.