

Übungen zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie I“

29. Im \mathbb{R}^3 sind $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ t \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ t \\ 1 \end{pmatrix}$, $v_3 = \begin{pmatrix} t \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ mit dem Parameter $t \in \mathbb{R}$ gegeben.

- Man gebe die Menge M aller t an, für die v_1, v_2, v_3 eine Basis von \mathbb{R}^3 bilden.
- Man bestimme für $t \in M$ die Koordinaten sowie die Komponenten der Einheitsvektoren e_1, e_2, e_3 bezüglich der Basis v_1, v_2, v_3 .
- Man bestimme für $t \notin M$ den Unterraum $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle$ und gebe alle Darstellungen des Nullvektors als Linearkombination der v_1, v_2, v_3 an.

30. Im \mathbb{R}^4 sind $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix}$, $v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ und $v_4 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ gegeben.

- Man zeige, daß v_1, v_2, v_3, v_4 linear abhängig sind, und gebe alle Darstellungen des Nullvektors als Linearkombination von v_1, v_2, v_3, v_4 an.
- Man wähle aus v_1, v_2, v_3, v_4 eine Basis von $V = \langle v_1, v_2, v_3, v_4 \rangle$ aus.
- Mit welchen Vektoren $b \in \mathbb{R}^4$ kann die in b) ermittelte Basis von V zu einer Basis von \mathbb{R}^4 zu ergänzt werden?

31. (*Staatsexamensaufgabe Frühjahr 2015*). Es werde der \mathbb{R} -Vektorraum $\text{Pol}_3(\mathbb{R})$ aller reellen Polynome p mit $\text{Grad}(p) \leq 3$ betrachtet. Man zeige:

- Die Teilmenge $U = \{p \in \text{Pol}_3(\mathbb{R}) \mid p(1) = 0\}$ aller Polynome $p \in \text{Pol}_3(\mathbb{R})$, welche die Nullstelle 1 besitzen, ist ein Untervektorraum von $\text{Pol}_3(\mathbb{R})$.
- Es ist $X - 1, X^2 - 1, X^3 - 1$ eine Basis von U .

32. a) Man zeige, $E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ bilden eine Basis von $\mathbb{R}^{2 \times 2}$, und gebe die analoge Basis für $\mathbb{R}^{m \times n}$ an.

- Bilden auch $A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, $A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$, $A_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ eine Basis des reellen Vektorraums $\mathbb{R}^{2 \times 2}$?

Abgabe bis Montag, den 16. Dezember 2019, 12⁰⁰ Uhr (Kästen vor der Bibliothek).