

## Tutorium zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie I (Unterrichtsfach)“ — Bearbeitungsvorschlag —

45. Wir betrachten für das durch die drei Parameter  $r, s, t \in \mathbb{R}$  gegebene lineare Gleichungssystem

$$\begin{array}{rccccrcr} x_1 & + & 2x_2 & & & + & 2x_4 & = & 4 \\ 2x_1 & + & 4x_2 & + & rx_3 & & & = & 1 \\ sx_1 & & & + & x_3 & + & tx_4 & = & 1 \end{array}$$

die zugehörige erweiterte Koeffizientenmatrix

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 2 & 4 & r & 0 & 1 \\ s & 0 & 1 & t & 1 \end{array} \right);$$

ist nun das Gleichungssystem lösbar, so gibt die Anzahl der freien Variablen die Dimension der Lösungsmenge an.

a) Wegen

$$\begin{aligned} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 2 & 4 & r & 0 & 1 \\ s & 0 & 1 & t & 1 \end{array} \right) & \xrightarrow{\text{II}+(-2)\text{I}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & r & -4 & -7 \\ s & 0 & 1 & t & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{III}+(-s)\text{I}} \\ & \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & r & -4 & -7 \\ 0 & -2s & 1 & t-2s & 1-4s \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II} \leftrightarrow \text{III}} \\ & \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & -2s & 1 & t-2s & 1-4s \\ 0 & 0 & r & -4 & -7 \end{array} \right) \end{aligned}$$

treffen wir die folgende Fallunterscheidung:

- Fall 1:  $s \neq 0$ . Damit sind
  - im Falle  $r \neq 0$  die Variablen  $x_1, x_2, x_3$  gebunden sowie  $x_4$  frei sowie
  - im Falle  $r = 0$  die Variablen  $x_1, x_2, x_4$  gebunden sowie  $x_3$  frei;
 auf jeden Fall ist das Gleichungssystem lösbar und besitzt eine eindimensionale Lösungsmenge.

- Fall 2:  $s = 0$ . Wegen

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 2 & 4 & r & 0 & 1 \\ s & 0 & 1 & t & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{s.o.}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & t & 1 \\ 0 & 0 & r & -4 & -7 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{III}+(-r)\text{II}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & t & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -4-rt & -7-r \end{array} \right)$$

sind auf jeden Fall  $x_1$  und  $x_3$  gebunden sowie  $x_2$  frei, so daß das Gleichungssystem genau dann eine eindimensionale Lösungsmenge besitzt, wenn  $x_4$  ebenfalls gebunden ist, also genau im Falle  $-4 - rt \neq 0$  bzw.  $rt \neq -4$ .

- b) Gemäß a) besitzt das Gleichungssystem für  $s \neq 0$  oder  $s = 0$  und  $rt \neq -4$  eine eindimensionale Lösungsmenge; daher kommt eine zweidimensionale Lösungsmenge nur im Fall  $s = 0$  und  $rt = -4$  in Frage. Wegen

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 2 & 4 & r & 0 & 1 \\ s & 0 & 1 & t & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{a)}} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & t & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -7-r \end{array} \right)$$

ist das Gleichungssystem genau dann lösbar, wenn  $-7 - r = 0$  gilt; damit muß  $r = -7$  und wegen  $rt = -4$  auch  $t = \frac{4}{7}$  gelten. Für diese Wahl der Parameter ergibt sich als Lösungsmenge

$$L = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} -14 \\ 0 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix}.$$

46. Wegen

$$(A|0) = \left( \begin{array}{ccc|c} 4 & 3 & \alpha & 0 \\ \alpha^2 & \alpha^2 - 1 & 2 & 0 \\ -2\alpha & -\frac{3}{2}\alpha & -2 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II}-\frac{1}{4}\alpha^2\text{I}} \left( \begin{array}{ccc|c} 4 & 3 & \alpha & 0 \\ 0 & \frac{1}{4}\alpha^2 - 1 & 2 - \frac{1}{4}\alpha^3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 + \frac{1}{2}\alpha^2 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II}\cdot 4, \text{III}\cdot 2} \left( \begin{array}{ccc|c} 4 & 3 & \alpha & 0 \\ 0 & \alpha^2 - 4 & 8 - \alpha^3 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha^2 - 4 & 0 \end{array} \right)$$

treffen wir folgende Fallunterscheidung:

- Für  $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{\pm 2\}$  ist  $\alpha^2 - 4 \neq 0$  und damit  $\text{Rang}(A) = 3$ ; folglich ist  $\dim(U) = n - \text{Rang}(A) = 3 - 3 = 0$ .
- Für  $\alpha = -2$  ist  $(A|0) \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 4 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 16 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  und damit  $\text{Rang}(A) = 2$ ; folglich ist  $\dim(U) = n - \text{Rang}(A) = 3 - 2 = 1$ .

- Für  $\alpha = 2$  ist  $(A|0) \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  und damit  $\text{Rang}(A) = 1$ ; folglich ist  $\dim(U) = n - \text{Rang}(A) = 3 - 1 = 2$ .

47. a) Wir weisen die Linearität der Abbildung

$$\text{Spur} : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \mapsto a_{11} + \dots + a_{nn}$$

anhand der Definition nach:

- Für alle

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad B = \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nn} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

gilt

$$A + B = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & \dots & a_{1n} + b_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} + b_{n1} & \dots & a_{nn} + b_{nn} \end{pmatrix}$$

und damit

$$\begin{aligned} \text{Spur}(A + B) &= (a_{11} + b_{11}) + \dots + (a_{nn} + b_{nn}) = \\ &= (a_{11} + \dots + a_{nn}) + (b_{11} + \dots + b_{nn}) = \text{Spur}(A) + \text{Spur}(B); \end{aligned}$$

folglich ist Spur zunächst additiv.

- Für alle

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n} \quad \text{und} \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

gilt

$$\lambda \cdot A = \begin{pmatrix} \lambda \cdot a_{11} & \dots & \lambda \cdot a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda \cdot a_{n1} & \dots & \lambda \cdot a_{nn} \end{pmatrix}$$

und damit

$$\text{Spur}(\lambda \cdot A) = \lambda \cdot a_{11} + \dots + \lambda \cdot a_{nn} = \lambda \cdot (a_{11} + \dots + a_{nn}) = \lambda \cdot \text{Spur}(A);$$

folglich ist Spur auch homogen.

b) Das  $k$ -te Diagonalelement der Matrix  $AB$  ist

$$a_{k1}b_{1k} + \dots + a_{kn}b_{nk} = \sum_{i=1}^n a_{ki}b_{ik}$$

und damit

$$\text{Spur}(AB) = \sum_{k=1}^n \left( \sum_{i=1}^n a_{ki} b_{ik} \right) = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n a_{ki} b_{ik};$$

entsprechend ist das  $l$ -te Diagonalelement der Matrix  $BA$

$$b_{l1} a_{1l} + \dots + b_{ln} a_{nl} = \sum_{j=1}^n b_{lj} a_{jl}$$

und damit

$$\text{Spur}(BA) = \sum_{l=1}^n \left( \sum_{j=1}^n b_{lj} a_{jl} \right) = \sum_{l=1}^n \sum_{j=1}^n b_{lj} a_{jl} = \sum_{j=1}^n \sum_{l=1}^n a_{jl} b_{lj}.$$

Nach einer geeigneten Umindizierung ( $j \leftrightarrow k$  und  $i \leftrightarrow l$ ) erkennt man  $\text{Spur}(AB) = \text{Spur}(BA)$ .

c) Für  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  und  $C = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  gilt

- $ABC = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  und damit  $\text{Spur}(ABC) = 0$  sowie
- $BAC = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  und damit  $\text{Spur}(BAC) = 1$ .

d) Aus  $AB - BA = \lambda E_n$  ergibt sich

$$n \cdot \lambda = \text{Spur}(\lambda E_n) = \text{Spur}(AB - BA) \stackrel{\text{a)}}{=} \text{Spur}(AB) - \text{Spur}(BA) \stackrel{\text{b)}}{=} 0,$$

wegen  $n \neq 0$  also  $\lambda = 0$ .

48. a) Zum Nachweis der linearen Unabhängigkeit der Vektoren  $v_1, \dots, v_n \in V$  seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$  mit

$$\lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_n \cdot v_n = 0_V.$$

Aus dieser Beziehung erhalten wir mit der Abbildung  $f: V \rightarrow W$  dann

$$f(\lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_n \cdot v_n) = f(0_V),$$

und wegen der Linearität von  $f$  ergibt sich

$$\lambda_1 \cdot f(v_1) + \dots + \lambda_n \cdot f(v_n) = 0_W.$$

Da die Vektoren  $f(v_1), \dots, f(v_n) \in W$  nach Voraussetzung linear unabhängig sind, folgt  $\lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$ ; damit sind  $v_1, \dots, v_n \in V$  linear unabhängig.

b) Die Kontraposition zu a) lautet

$$v_1, \dots, v_n \text{ linear abhängig} \implies f(v_1), \dots, f(v_n) \text{ linear abhängig}$$

für alle  $v_1, \dots, v_n \in V$ . Da diese zur Aussage von a) logisch äquivalent ist, ist auch sie allgemeingültig.

c) Die Umkehrung von a)

$v_1, \dots, v_n$  linear unabhängig  $\implies f(v_1), \dots, f(v_n)$  linear unabhängig

für alle  $v_1, \dots, v_n \in V$  ist unter der Voraussetzung, daß die lineare Abbildung  $f : V \rightarrow W$  injektiv ist, gültig. Zum Nachweis seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$  mit

$$\lambda_1 \cdot f(v_1) + \dots + \lambda_n \cdot f(v_n) = 0_W.$$

Wegen der Linearität von  $f$  ergibt sich zunächst

$$f(\lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_n \cdot v_n) = f(0_V)$$

und wegen der Injektivität von  $f$  dann

$$\lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_n \cdot v_n = 0_V.$$

Da die Vektoren  $v_1, \dots, v_n \in V$  nach Voraussetzung linear unabhängig sind, folgt  $\lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$ ; damit sind  $f(v_1), \dots, f(v_n) \in W$  linear unabhängig.