

Tutorium zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie I (Unterrichtsfach)“ — Bearbeitungsvorschlag —

41. Es ist

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & 8 & 0 \\ -4 & -4 & 0 \\ -7 & -7 & 0 \end{pmatrix}$$

sowie

$$B \cdot A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 7 & 5 & 3 \end{pmatrix}.$$

Der Rang einer Matrix ändert sich nicht unter elementaren Zeilenumformungen; bei einer Matrix in Zeilenstufenform stimmt er mit der Anzahl der von Nullzeile verschiedenen Zeilen, also mit der Anzahl der Pivots, überein. Wegen

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{III-I}]{\text{II}-2\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -4 & -8 \\ 0 & -3 & -6 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{III}\cdot(-\frac{1}{3})]{\text{II}\cdot(-\frac{1}{4})} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III-II}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ist daher $\text{Rang}(A) = 2$, und wegen

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{I}\leftrightarrow\text{II}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III}-2\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 5 & -5 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III}-5\text{II}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ist $\text{Rang}(B) = 2$. Des weiteren erhält man wegen

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 8 & 8 & 0 \\ -4 & -4 & 0 \\ -7 & -7 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{I}\cdot\frac{1}{8}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -4 & -4 & 0 \\ -7 & -7 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{III}+7\text{I}]{\text{II}+4\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

zum einen $\text{Rang}(A \cdot B) = 1$ und wegen

$$B \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 7 & 5 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\text{III}-7\text{I}]{\text{II}-\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & -2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{III}-2\text{II}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

zum anderen $\text{Rang}(B \cdot A) = 2$; es gilt hier also $\text{Rang}(A \cdot B) \neq \text{Rang}(B \cdot A)$.

42. Es gilt

$$\begin{aligned}
 (A|b) &= \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 4 \\ 0 & 3 & 3 & 3 & 3 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \\ 2 & 1 & 3 & 7 & 9 & t \end{array} \right) \xrightarrow[\text{IV}-2\text{I}]{\text{III}-\text{I}} \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 4 \\ 0 & 3 & 3 & 3 & 3 & 3 \\ 0 & -2 & -2 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & -3 & -3 & -1 & -1 & t-8 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II} \cdot \frac{1}{3}} \\
 &\rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -2 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & -3 & -3 & -1 & -1 & t-8 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{IV}+3\text{II}]{\text{III}+2\text{II}} \\
 &\rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 2 & t-5 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{IV}-2\text{III}]{\text{IV}-2\text{III}} \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & t-5 \end{array} \right).
 \end{aligned}$$

a) Mit obiger Rechnung ergibt sich sofort

$$(A|0) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right);$$

damit ist

$$\text{Rang}(A) = 3, \quad \text{also} \quad \dim(L_0) = 5 - \text{Rang}(A) = 5 - 3 = 2,$$

und mit der Wahl der freien Variablen $x_3 = 1$ und $x_5 = 0$ sowie $x_3 = 0$ und $x_5 = 1$ erhält man für L_0 die beiden Basisvektoren

$$u_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{sowie} \quad u_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

b) Wegen

$$(A|b) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & t-5 \end{array} \right)$$

erhält man

$$\text{Rang}(A) = 3 \quad \text{und} \quad \text{Rang}(A|b) = \begin{cases} 3, & \text{falls } t = 5, \\ 4, & \text{falls } t \neq 5; \end{cases}$$

damit ist das inhomogene Gleichungssystem $A \cdot x = b$

- für $t \neq 5$ wegen

$$\text{Rang}(A) = 3 \neq 4 = \text{Rang}(A|b)$$

unlösbar sowie

- für $t = 5$ wegen

$$\text{Rang}(A) = 3 = \text{Rang}(A|b)$$

lösbar, wobei sich mit der Wahl der freien Variablen $x_3 = 0$ und $x_5 = 0$ die partikuläre Lösung

$$x_p = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

ergibt.

c) Gemäß a) und b) gilt:

- Für $t \neq 5$ ist das Gleichungssystem $A \cdot x = b$ unlösbar, also $L = \emptyset$.
- Für $t = 5$ ist das Gleichungssystem $A \cdot x = b$ lösbar, und die Lösungsmenge ist

$$L = x_p + L_0 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

43. Das lineare Gleichungssystem $A \cdot x = b$ mit der Koeffizientenmatrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ und der rechten Seite $b \in \mathbb{R}^m$ ist genau dann lösbar, wenn

$$\text{Rang}(A) = \text{Rang}(A|b)$$

gilt; in diesem Fall gilt für die Dimension d des Lösungsraumes

$$d = n - \text{Rang}(A).$$

Hier ist

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & \alpha \\ 2 & 6 & -2 & 0 \\ 3 & 6 & \alpha & \alpha^2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 4} \quad \text{und} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 + \beta \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

a) Wegen

$$\begin{aligned} (A|b) &= \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & \alpha & 1 \\ 2 & 6 & -2 & 0 & 0 \\ 3 & 6 & \alpha & \alpha^2 & 3 + \beta \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{II}-2\text{I} \\ \text{III}-3\text{I} \end{array} \\ &\rightsquigarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & \alpha & 1 \\ 0 & 2 & -2 & -2\alpha & -2 \\ 0 & 0 & \alpha & \alpha^2 - 3\alpha & \beta \end{array} \right) \end{aligned}$$

treffen wir die folgende Fallunterscheidung:

- Im Fall $\alpha \neq 0$ ist

$$\text{Rang}(A) = 3 = \text{Rang}(A|b);$$

damit ist das Gleichungssystem (unabhängig von β) lösbar, und es gilt $d = 4 - 3 = 1$.

- Im Fall $\alpha = 0$ ist

$$\text{Rang}(A) = 2 \quad \text{und} \quad \text{Rang}(A|b) = \begin{cases} 2, & \text{falls } \beta = 0, \\ 3, & \text{falls } \beta \neq 0; \end{cases}$$

damit ist das Gleichungssystem genau dann lösbar, wenn $\beta = 0$ ist, und es gilt $d = 4 - 2 = 2$.

- b) Im Fall $\alpha = \beta = 0$ ergibt sich

$$\begin{aligned} (A|b) &\rightsquigarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{2} \cdot \text{II}} \\ &\rightsquigarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{I} - 2\text{II}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right); \end{aligned}$$

damit sind x_3 und x_4 die freien Unbestimmten, und man erhält die Lösungsmenge

$$L = \left\{ \begin{pmatrix} 3 - 2\lambda \\ \lambda - 1 \\ \lambda \\ \mu \end{pmatrix} \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R} \right\} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Im Fall $\alpha = \beta = 1$ ergibt sich

$$\begin{aligned} (A|b) &\rightsquigarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{II} + 2\text{III}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{2} \cdot \text{II}} \\ &\rightsquigarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{I} - 2\text{II}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 7 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right); \end{aligned}$$

damit ist x_4 die freie Unbestimmte, und man erhält die Lösungsmenge

$$L = \left\{ \begin{pmatrix} 1 - 7\lambda \\ 3\lambda \\ 1 + 2\lambda \\ \lambda \end{pmatrix} \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \cdot \begin{pmatrix} -7 \\ 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

44. a) Für einen Vektor $v \in V$ betrachten wir seinen Koordinatenvektor $p(v) \in \mathbb{R}^4$ bezüglich der Basis b_1, b_2, b_3, b_4 von V . Damit bilden die Vektoren

$$v_1 = \alpha \cdot b_1 + \beta \cdot b_4, \quad v_2 = \alpha \cdot b_2 + \beta \cdot b_3, \quad v_3 = \beta \cdot b_2 + \alpha \cdot b_3, \quad v_4 = \beta \cdot b_1 + \alpha \cdot b_4$$

genau dann eine Basis von V , wenn ihre Koordinatenvektoren

$$p(v_1) = \begin{pmatrix} \alpha \\ 0 \\ 0 \\ \beta \end{pmatrix}, \quad p(v_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ \beta \\ 0 \end{pmatrix}, \quad p(v_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ \beta \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix}, \quad p(v_4) = \begin{pmatrix} \beta \\ 0 \\ 0 \\ \alpha \end{pmatrix}$$

eine Basis von \mathbb{R}^4 bilden; dies ist aber genau dann der Fall, wenn die Matrix

$$A = (p(v_1), p(v_2), p(v_3), p(v_4)) = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 & \beta \\ 0 & \alpha & \beta & 0 \\ 0 & \beta & \alpha & 0 \\ \beta & 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$$

invertierbar ist, also $\det(A) \neq 0$ gilt. Wegen

$$\begin{aligned} \det(A) &= \begin{vmatrix} \alpha & 0 & 0 & \beta \\ 0 & \alpha & \beta & 0 \\ 0 & \beta & \alpha & 0 \\ \beta & 0 & 0 & \alpha \end{vmatrix} \stackrel{\substack{\text{erste} \\ \text{Spalte}}}{=} (-1)^{1+1} \cdot \alpha \cdot \begin{vmatrix} \alpha & \beta & 0 \\ \beta & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{vmatrix} + (-1)^{4+1} \cdot \beta \cdot \begin{vmatrix} 0 & 0 & \beta \\ 0 & \alpha & 0 \\ \beta & \alpha & 0 \end{vmatrix} = \\ &\stackrel{\substack{\text{dritte} \\ \text{Spalte}}}{=} \alpha \cdot (-1)^{3+3} \cdot \alpha \cdot \begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \alpha \end{vmatrix} - \beta \cdot (-1)^{1+3} \cdot \beta \cdot \begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \alpha \end{vmatrix} = \\ &= \alpha^2 \cdot \begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \alpha \end{vmatrix} - \beta^2 \cdot \begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \alpha \end{vmatrix} = \alpha^2 \cdot (\alpha^2 - \beta^2) - \beta^2 \cdot (\alpha^2 - \beta^2) = (\alpha^2 - \beta^2)^2 \end{aligned}$$

sind also die Vektoren v_1, v_2, v_3, v_4 genau dann eine Basis von V , wenn

$$(\alpha^2 - \beta^2)^2 \neq 0 \iff \alpha^2 - \beta^2 \neq 0 \iff \alpha \neq \pm\beta$$

gilt.

b) In Abhängigkeit von den Parametern $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ ist der von den Vektoren

$$p(v_1) = \begin{pmatrix} \alpha \\ 0 \\ 0 \\ \beta \end{pmatrix}, \quad p(v_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ \beta \\ 0 \end{pmatrix}, \quad p(v_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ \beta \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix}, \quad p(v_4) = \begin{pmatrix} \beta \\ 0 \\ 0 \\ \alpha \end{pmatrix}$$

aufgespannte Unterraum $W = \langle p(v_1), p(v_2), p(v_3), p(v_4) \rangle \subseteq \mathbb{R}^4$ sowie der von den Vektoren v_1, v_2, v_3, v_4 aufgespannte Unterraum $U = \langle v_1, v_2, v_3, v_4 \rangle \subseteq V$ zu betrachten.

- Im Fall $\alpha \neq \pm\beta$ ist die Matrix $A = (p(v_1), p(v_2), p(v_3), p(v_4)) \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ gemäß a) invertierbar; folglich sind $p(v_1), p(v_2), p(v_3), p(v_4)$ linear unabhängig, und es gilt $\dim(W) = \dim(U) = 4$.
- Im Fall $\alpha = \pm\beta$ sind $p(v_4) = \pm p(v_1)$ und $p(v_3) = \pm p(v_2)$, woraus sich $U = \langle p(v_1), p(v_2) \rangle$ ergibt; für $\beta \neq 0$ sind $p(v_1), p(v_2)$ linear unabhängig und damit $\dim(W) = \dim(U) = 2$, und für $\beta = 0$ ist W der Nullraum mit $\dim(W) = \dim(U) = 0$.