

## Übungen zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie I“

1. Im reellen Vektorraum  $\text{Pol}_3(\mathbb{R})$  seien die Vektoren

$$p_1 = 1 + X^3, \quad p_2 = -1 - X + X^2 + 2X^3, \quad p_3 = 2 + X + 2X^2,$$

sowie

$$q_1 = 1 + 2X + 2X^2, \quad q_2 = -1 - 3X - 2X^2 - X^3$$

gegeben. Seien  $U := \langle p_1, p_2, p_3 \rangle$  und  $W := \langle q_1, q_2 \rangle \subset \text{Pol}_3(\mathbb{R})$ .  
Ermitteln Sie einen Vektor  $p \in \text{Pol}_3(\mathbb{R})$ , so daß gilt

$$U \cap W = \mathbb{R} \cdot p.$$

2. Nach 5.9b) der Vorlesung bilden für  $n \in \mathbb{N}_0$  die Polynome  $1, x, x^2, x^3, \dots, x^n$  eine Basis von  $\text{Pol}_n(\mathbb{R})$ . Entscheiden Sie (mit Begründung), ob folgende Aussagen richtig sind:

- Die Polynome  $1 + x, x + x^2, x^2 + x^3, x^3 + x^4, \dots, x^{n-1} + x^n$  bilden ebenfalls eine Basis von  $\text{Pol}_n(\mathbb{R})$ .
- Die Polynome  $1, x + 1, x^2 + x + 1, x^3 + x^2 + x + 1$  bilden eine Basis von  $\text{Pol}_3(\mathbb{R})$ .

3. In  $\mathbb{R}^4$  seien die Vektoren  $v_1 = \begin{pmatrix} 6 \\ 0 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $v_2 = \begin{pmatrix} 4 \\ -7 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$  und  $v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  gegeben.

- Zeigen Sie, daß  $v_1, v_2, v_3$  linear abhängig sind, und entscheiden Sie, ob *jeder* dieser drei Vektoren eine Linearkombination der beiden anderen ist.
- Bestimmen Sie eine Basis von  $V = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$  und ergänzen Sie diese zu einer Basis von  $\mathbb{R}^4$ .

4. Im  $\mathbb{R}^3$  sind  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ t \end{pmatrix}$ ,  $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ t \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $v_3 = \begin{pmatrix} t \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  mit dem Parameter  $t \in \mathbb{R}$  gegeben.

- Bestimmen Sie alle  $t \in \mathbb{R}$ , für die  $v_1, v_2, v_3$  linear unabhängig sind.
- Für (z.B.)  $t = 2$  sind  $v_1, v_2, v_3$  linear unabhängig, und damit (warum?) eine Basis von  $\mathbb{R}^3$ . Bestimmen Sie die Koordinaten sowie die Komponenten der Einheitsvektoren  $e_1, e_2, e_3$  bezüglich dieser Basis  $v_1, v_2, v_3$ .
- Bestimmen Sie für  $t = -1$  alle Darstellungen des Nullvektors als Linearkombination der  $v_1, v_2, v_3$ .