

# Musterlösung für die Nachklausur zur Analysis II

## Aufgabe 1

Gilt folgende Aussage? Eine im Punkt  $x_0 \in \mathbb{R}^2$  partiell differenzierbare Funktion  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  ist im Punkt  $x_0$  auch stetig. Beweisen Sie ihre Antwort!

**Lösung:** Nein, die Aussage gilt nicht.

**Gegenbeispiel:** Sei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,

$$f(x, y) = \begin{cases} 0, & \text{falls } x = 0 \text{ oder } y = 0 \\ 1, & \text{sonst} \end{cases}$$

Wir betrachten  $x_0 = (0, 0)$ . Es gilt:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{h} = 0 \quad \Rightarrow \quad \partial_x f(0, 0) = 0.$$

Aufgrund der Symmetrie von  $f$  in  $x, y$  folgt  $\partial_y f(0, 0) = 0$ . Insbesondere ist  $f$  also in  $x_0$  partiell differenzierbar.

$f$  ist aber in  $x_0$  nicht stetig, da z.B.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(1/n, 1/n) = \lim_{n \rightarrow \infty} 1 \neq 0 = f(0, 0).$$

**Bepunktungsvorschlag:** 1 Punkt für die korrekte Beurteilung, ob die Aussage gilt, 3 Punkte fürs Aufschreiben einer Funktion, die tatsächlich partiell diffbar, aber nicht stetig ist, 3 Punkte für den Nachweis der partiellen Diffbarkeit, 3 Punkte für den Nachweis der Unstetigkeit.

## Aufgabe 2

Beweisen Sie: Wegintegrale im  $\mathbb{R}^n$  über Gradientenvektorfelder sind nur abhängig vom Anfangs- und Endpunkt des Weges, nicht vom Weg selbst.

**Lösung:** Sei  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein Gradientenvektorfeld, d.h. es existiere eine differenzierbare Funktion  $V : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$(\text{grad } V)^T = f.$$

Sei  $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine glatte Kurve mit  $\gamma(a) = x_0$ ,  $\gamma(b) = x_1$ . Dann gilt:

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} \langle f, ds \rangle &= \int_a^b \langle f(\gamma(t)), \gamma'(t) \rangle dt \\ &= \int_a^b \langle (\text{grad } V(\gamma(t)))^T, \gamma'(t) \rangle dt \\ &= \int_a^b \text{grad } V(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \\ &\stackrel{\text{Kettenregel}}{=} \int_a^b \left[ \frac{d}{dt} V(\gamma(t)) \right] dt \end{aligned}$$

Nun ist  $V \circ \gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  eine eindimensionale differenzierbare Funktion. Daher können wir den Hauptsatz der Differenzial- und Integralrechnung benutzen und erhalten:

$$\int_{\gamma} \langle f, ds \rangle = V(\gamma(b)) - V(\gamma(a)) = V(x_1) - V(x_0),$$

was unabhängig von  $\gamma$  ist.

**Bepunktungsvorschlag:** 3 Punkte für die korrekte Formalisierung des Problems (also etwa der Text bis zur ersten Zeile in der Gleichungskette), 3 Punkte für die korrekte Anwendung der mehrdimensionalen Kettenregel, 3 Punkte für die korrekte Anwendung des Hauptsatzes der Differential- und Integralrechnung und die Einsicht, dass man das Problem auf den eindimensionalen Fall zurückführen kann, ein Punkt für das Ergebnis des Wegintegrals ( $V(\gamma(b)) - V(\gamma(a))$ ). (Den letzten Punkt gibt es auch, wenn man  $V$  überhaupt definiert hat und sich einfach daran erinnert.)

Sonst können hier die 10 Punkte auch flexibler vergeben werden, je nach Sauberkeit und Korrektheit des Beweises.

### Aufgabe 3

Sei  $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 1, z \geq 0\}$  die obere Hälfte der Einheitskugel und

$$F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad F(x, y, z) = \begin{pmatrix} xe^{-z} \\ -ye^{-z} \\ e^{x^2+y^2} \end{pmatrix}$$

ein Vektorfeld. Berechnen Sie das Integral

$$I_1 = \int_H \langle F, n \rangle d^2r,$$

wobei  $n$  das äußere Normalenvektorfeld sei.

Hinweis: Zeigen Sie dazu, dass  $I_1 = -I_2$  gilt, wobei

$$I_2 = \int_K \langle F, n \rangle d^2r$$

und  $K = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 1, z = 0\}$  die Kreisfläche in der  $xy$ -Ebene bezeichnet. Wenden Sie dazu den Satz von Gauß auf  $H \cup K$  an (Skizze)! Berechnen Sie schließlich den Wert von  $I_2$  direkt mithilfe elementarer Flächenintegration!

**Lösung:** Es gilt:

$$\begin{aligned} \operatorname{div} F &= \partial_x F_1 + \partial_y F_2 + \partial_z F_3 = \partial_x(xe^{-z}) + \partial_y(-ye^{-z}) + \partial_z(e^{x^2+y^2}) \\ &= e^{-z} - e^{-z} + 0 = 0. \end{aligned}$$

Das Vektorfeld ist also divergenzfrei!

Mithilfe einer Skizze (oder auch durch Überlegung) sieht man, dass  $H \cup K$  eine geschlossene Fläche ist. Wir können also den Satz von Gauß anwenden, der in seiner allgemeinen Form lautet:

$$\int_{\partial V} \langle F, n \rangle d^2r = \int_V \operatorname{div} F d^3r.$$

Als das Volumen  $V$  wählen wir nun dasjenige  $V$ , wofür  $\partial V = H \cup K$ . Damit erhalten wir:

$$\int_{H \cup K} \langle F, n \rangle d^2r = 0.$$

Daher und aufgrund der Orientierungskonvention folgt:

$$\int_H \langle F, n \rangle d^2r = - \int_K \langle F, n \rangle d^2r \quad \Leftrightarrow \quad I_1 = -I_2.$$

Schließlich berechnen wir den Wert von  $I_2$  mithilfe elementarer Flächenintegration. Hierzu stellen wir zunächst fest, dass auf  $K$  gilt:  $n = (0, 0, -1)^T$ . Damit:

$$\begin{aligned} I_2 &= \int_K \langle F, n \rangle d^2r = - \int_K e^{x^2+y^2} d^2r \\ &\stackrel{\text{Polarkoordinaten}}{=} - \int_0^1 dr \int_0^{2\pi} d\varphi r e^{r^2} \\ &= -\pi \int_0^1 dr \frac{d}{dr} e^{r^2} = -\pi e^{r^2} \Big|_0^1 \\ &= -\pi(e - 1) \end{aligned}$$

Daher ist das Ausgangsintegral  $I_1 = \pi(e - 1)$ .

**Bepunktungsvorschlag:** 1 Punkt für die Berechnung der Divergenz. 1 Punkt fürs Erkennen, dass  $H \cup K$  eine geschlossene Fläche ist. 2 Punkte fürs korrekte Anwenden des Satzes von Gauß (oder dessen korrekte allgemeine Form). 2 Punkte für den Beweis, dass  $I_1 = -I_2$ , 1 Punkt für das richtige äußere Normalenvektorfeld auf  $K$ , 3 Punkte für die Berechnung des Integrals  $I_2$ .

#### Aufgabe 4

Sei  $A$  die Zylinderfläche (ohne Grund- und Deckfläche), die die  $z$ -Achse umkreist und auf der Ebene  $\{z = 0\}$  steht, mit Radius  $R > 0$  und Höhe  $h > 0$ .

- a) Geben Sie eine Parametrisierung von  $A$  an.  
b) Berechnen Sie das Flächenintegral

$$\int_A \langle F, n \rangle d^2r,$$

für das Vektorfeld  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $F(x, y, z) = (xz, yz, 123)$ .

#### Lösung:

- a) Eine mögliche Parametrisierung ist  $\phi(\varphi, z) = (R \cos \varphi, R \sin \varphi, z)$ , für  $(\varphi, z) \in [0, 2\pi) \times [0, h]$ . (Die Höhe wird durch  $z$  gegeben; für fixes  $z$  wird der Zylinder ein zur  $x$ - $y$ -Ebene paralleler Kreis, den man wie beim Polarkoordinaten mit Winkel  $\varphi$  und Radius  $R$  beschreibt).  $\phi : [0, 2\pi) \times [0, h] \rightarrow A$  ist bijektiv.  
b) (a) 1. Methode Das Flächenintegral berechnen wir mit Hilfe der Parametrisierung  $\phi$ :

$$\begin{aligned} \int_A \langle F, n \rangle d^2r &= \int_0^{2\pi} \int_0^h \langle F \circ \phi, n \rangle \|\partial_\varphi \phi \times \partial_z \phi\| dz d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^h \langle F \circ \phi, \partial_\varphi \phi \times \partial_z \phi \rangle dz d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^h \left\langle \begin{pmatrix} zR \cos \varphi \\ zR \sin \varphi \\ 123 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} R \cos \varphi \\ R \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle dz d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^h zR^2 (\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) dz d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^h zR^2 dz d\varphi = R^2 2\pi \left[ \frac{z^2}{2} \right]_{z=0}^{z=h} = h^2 \pi R^2. \end{aligned}$$

- (b) *2. Methode (Gauß) Alternativ* könnte man den Satz von Gauß anwenden. Man sollte jedoch nicht vergessen, dass der Satz von Gauß nur für geschlossenen Flächen gilt. Daher muss man die Integrale auf der Grund- und Deckfläche auch berücksichtigen. Sei  $Z$  der Zylinder (Volumen). Dann ist  $\partial Z = A \cup D_1 \cup D_2$ , wobei  $D_1, D_2$  die Grund- bzw. Deckfläche sind. Wir merken nun, dass die Integrale auf  $D_1$  und  $D_2$  sich ausgleichen, da die Normalenvektoren parallel zur  $z$ -Achse sind, aber in gegenseitigen Richtungen zeigen, und die dritte Komponente von  $F$  konstant ist:

$$\begin{aligned} \int_{D_1} \langle F, n \rangle d^2r + \int_{D_2} \langle F, n \rangle d^2r &= \int_{D_1} \left\langle F, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle d^2r + \int_{D_2} \left\langle F, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle d^2r \\ &= \int_{D_1} 123 d^2r + \int_{D_2} -123 d^2r = 123(\pi R^2 - \pi R^2) = 0. \end{aligned}$$

Das heisst,  $\int_{\partial Z} \langle F, n \rangle d^2r = \int_A \langle F, n \rangle d^2r + \int_{D_1} \langle F, n \rangle d^2r + \int_{D_2} \langle F, n \rangle d^2r = \int_A \langle F, n \rangle d^2r$ . Für das Integral  $\int_{\partial Z} \langle F, n \rangle d^2r$  können wir den Satz von Gauß anwenden, da  $\partial Z$  eine geschlossene Fläche ist. Als Parametrisierung von  $Z$  nehmen wir  $\Phi(\rho, \varphi, z) = (\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi, z)$ ,  $(\rho, \varphi, z) \in (0, R] \times [0, 2\pi) \times [0, h]$ .

$$\begin{aligned} \int_{\partial Z} \langle F, n \rangle d^2r &= \int_Z \operatorname{div} F d^3r \\ &= \int_0^R \int_0^{2\pi} \int_0^h (\operatorname{div} F) \circ \Phi |\det J_\Phi| dz d\varphi d\rho \\ &= \int_0^R \int_0^{2\pi} \int_0^h 2z\rho dz d\varphi d\rho \\ &= 2 \frac{R^2}{2} \frac{h^2}{2} 2\pi = h^2 \pi R^2. \end{aligned}$$

**Bepunktungsvorschlag:** (a) sollte 4 Punkte und (b) 6 Punkte vergeben. In (a), eine richtige Parametrisierung vom Zylinder (bis auf Nullmengen) anzugeben ergibt 3 Punkte. Alle 4 Punkte bekommt man, falls die Parametrisierung tatsächlich injektiv ist. In (b) mit der ersten Methode: 2 Punkte für die Anwendung der Parametrisierung im Integral, 2 Punkte für die Berechnung von  $n$  bzw. von  $\partial_\varphi \phi \times \partial_z \phi$ , 2 weitere Punkte für die Berechnung des Integrals. Mit der 2. Methode: 1 Punkt für die Formulierung des Satzes. 2 Punkte für die Umformulierung des Problems für die geschlossene Fläche. 3 weitere Punkte für die Berechnung des Integrals.

### Aufgabe 5

Bestimmen Sie Lage und Art aller lokalen Extrema der unten angegebenen Funktion  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ . Benennen Sie, falls existent, das globale Maximum und das globale Minimum von  $f$ .

$$f(x, y) := \exp(x^2 + y^2 + xy).$$

**Lösung:** Die Funktion  $f$  ist auf ihrem Definitionsbereich differenzierbar. Daher gilt  $\text{grad } f(x_0, y_0) = (0, 0)$  an jedem Extrempunkt  $(x_0, y_0)$ . Wir berechnen

$$\text{grad } f(x, y) = e^{x^2+y^2+xy}(2x + y, 2y + x).$$

Da  $e^{x^2+y^2+xy}$  immer ungleich Null ist, wird  $\text{grad } f(x, y) = (0, 0)$  genau dann wenn

$$\begin{cases} 2x + y = 0 \\ 2y + x = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2x + y = 0 \\ x = -2y \end{cases} \iff \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases}.$$

Der einzige Kandidat für Extrempunkt ist dann  $(x_0, y_0) = (0, 0)$ .

Jetzt zeigen wir, dass  $(0, 0)$  tatsächlich ein Extrempunkt ist.

Dafür berechnen wir die Hessematrix von  $f$

$$H_f(x, y) = e^{x^2+y^2+xy} \begin{pmatrix} 2 + (2x + y)^2 & 1 + (2x + y)(2y + x) \\ 1 + (2x + y)(2y + x) & 2 + (2y + x)^2 \end{pmatrix}.$$

Am Punkt  $(0, 0)$  ist  $H_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$  definit positiv (die Eigenwerte sind 3 und 1, beide positiv). Das bedeutet, dass  $(0, 0, f(0, 0)) = (0, 0, 1)$  ein lokales Minimum ist (und weil  $f$  keine weitere Extrema hat, ist es auch global).

In dem Fall könnte man auch direkt (ohne die Hessematrix) argumentieren: Da die Exponentialfunktion monoton wachsend ist, gilt es, für jeden  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ ,  $f(x, y) = e^{x^2+y^2+xy} \geq e^0 = f(0, 0)$  (da  $x^2 + y^2 + xy = (x + y)^2 \geq 0$  gilt). Das heißt,  $(0, 0, f(0, 0)) = (0, 0, 1)$  ist ein globales (und somit auch lokales) Minimum.

**Bepunktungsvorschlag:** 1 Punkt für die notwendige Bedingung für Extrempunkte, 2 Punkte für das Gleichungssystem, 2 Punkte für die Lösung des Systems. Falls man weiter mit der Hessematrix argumentiert, könnte man 1 Punkt für die Hessematrix bekommen, 2 Punkte für den Zusammenhang zwischen Art von Matrix und Extrempunkte zu nennen, 1 Punkt für die definite Positivität und den letzten Punkt fürs Argumentieren, dass es auch global ist. Argumentiert man ohne Hessematrix, so könnte man 3 Punkte für den Beweis, dass  $f(x, y) \geq f(0, 0)$  bekommen, und 2 weitere für die Schlussfolgerung.