

Lösung zum Tutorium für Topologie und Differentialrechnung mehrerer Variablen
SS 2017

Aufgabe 1

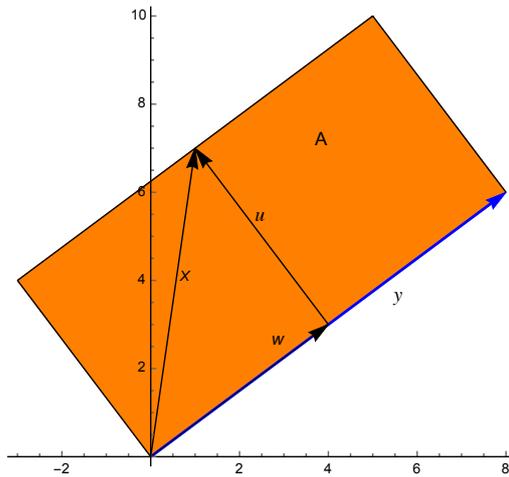


Abbildung 1: Cauchy-Schwarz-Ungl.

In der nebenstehenden Graphik sind x, y und u wie in der Aufgabenstellung definiert und es gilt $w := \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y$. Mit A ist der Flächeninhalt des von u und y aufgespannten Rechteckes gemeint. Die Rechnung zu u lautet wie folgt

$$u = x - \frac{1}{64 + 36} \left\langle \begin{pmatrix} 8 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 7 \end{pmatrix} \right\rangle y \quad (1)$$

$$= x - \frac{50}{100} y = \begin{pmatrix} 1 \\ 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix}. \quad (2)$$

Das folgende Hilfslemma ist sehr nützlich. Wir bezeichnen im Folgenden den Realteil einer komplexen Zahl z mit $\Re z$.

Lemma 1. *Binomische Formel im Hilbertraum:* Sei \mathcal{H} ein Hilbertraum mit Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$ und induzierter Norm $\| \cdot \|$. Es gilt

$$\forall x, y \in \mathcal{H} : \|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\Re(\langle x, y \rangle). \quad (3)$$

Beweis: Seien $\mathcal{H} \ni x, y, \langle \cdot, \cdot \rangle, \| \cdot \|$ wie im Lemma. Dann gilt

$$\|x + y\|^2 = \langle x + y, x + y \rangle = \langle x, x \rangle + \langle x, y \rangle + \langle y, x \rangle + \langle y, y \rangle \quad (4)$$

$$= \|x\|^2 + \|y\|^2 + \langle x, y \rangle + \overline{\langle x, y \rangle} = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\Re(\langle x, y \rangle). \quad (5)$$

□

Die Größe A veranschaulicht außerdem den Restterm der Cauchy-Schwarz Ungleichung, denn es gilt

$$A^2 = \|u\|^2 \|y\|^2 = \left\| x \|y\| - \langle x, y \rangle \frac{y}{\|y\|} \right\|^2 \stackrel{\text{Lemma 1}}{=} \|x\|^2 \|y\|^2 + \langle x, y \rangle^2 \frac{\|y\|^2}{\|y\|^2} \quad (6)$$

$$-2\langle x, y \rangle \langle x, y \rangle \frac{\|y\|}{\|y\|} = \|x\|^2 \|y\|^2 - \langle x, y \rangle^2. \quad (7)$$

Somit ist der Restterm gleich dem Quadrat der Fläche des von u und y aufgespannten Rechteckes.

Aufgabe 2

Sei V ein \mathbb{R} -Vektorraum und $\| \cdot \|$ eine Halbnorm auf V . Wir definieren $B := \{x \in V \mid \|x\| \leq 1\}$. Es ist zu zeigen, dass B konvex ist (Definition dafür ist in der Aufgabenstellung). Nehme dafür an, dass $x, y \in B$ und $t \in [0, 1]$ gelten, dann gilt auch

$$\|(1-t)x + ty\| \stackrel{\Delta\text{-Ungl.}}{\leq} \|(1-t)x\| + \|ty\| = (1-t)\|x\| + t\|y\| \quad (8)$$

$$\stackrel{x, y \in B}{\leq} 1-t+t=1 \quad (9)$$

□

Aufgabe 3

a): Wir gehen die Definition einer Halbnorm durch. Sei $f \in \mathcal{R}$ gegeben. Wir verwenden dabei mehrfach, dass $|\cdot|$ eine Norm auf \mathbb{R} ist, wir kennzeichnen das jeweils mit $*$.

1): Nichtnegativität: Es gilt für alle $x \in [0, 1]$: $|f(x)| \stackrel{*}{\geq} 0$ und daher nach der Monotonie des Integrals auch

$$\|f\|_1 = \int_0^1 |f(x)| dx \geq \int_0^1 0 dx = 0. \quad (10)$$

2): Homogenität: Sei $\lambda \in \mathbb{R}$ gegeben. Dann gilt:

$$\|\lambda f\|_1 = \int_0^1 |\lambda f(x)| dx \stackrel{*}{=} \int_0^1 |\lambda| |f(x)| dx = |\lambda| \int_0^1 |f(x)| dx = |\lambda| \|f\|_1. \quad (11)$$

3): Dreiecksungleichung: Sei $g \in \mathcal{R}$ gegeben. Dann gilt:

$$\|f + g\|_1 = \int_0^1 |f(x) + g(x)| dx \stackrel{*}{\leq} \int_0^1 (|f(x)| + |g(x)|) dx \quad (12)$$

$$= \int_0^1 |f(x)| dx + \int_0^1 |g(x)| dx = \|f\|_1 + \|g\|_1. \quad (13)$$

4): Die Halbnorm $\|\cdot\|_1$ ist keine Norm denn

$$f_0 : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} \quad (14)$$

$$x \mapsto \begin{cases} 1 & \text{für } x = 0 \\ 0 & \text{für } x \neq 0 \end{cases} \quad (15)$$

ist Riemann integrierbar erfüllt aber $\|f_0\| = 0$. Diese letzte Behauptung ist noch zu beweisen (man erinnere sich an Def 5.4 aus dem Skript der Analysis einer Variablen). Zum Beweis sei $\varepsilon > 0$ gegeben, wir wählen $f, g \in \mathcal{T}[0, 1]$ (Notation aus Def 5.1 im Ana1 Skript) wie folgt:

$$f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} \quad (16)$$

$$x \mapsto \begin{cases} 1 & \text{für } x < \varepsilon \\ 0 & \text{für } x \geq \varepsilon \end{cases} \quad (17)$$

und g ist die konstante Nullfunktion. Dann gilt $g \leq f_0 \leq f$ und

$$\int_0^1 f(x) dx - \int_0^1 g(x) dx = \varepsilon \leq \varepsilon. \quad (18)$$

Die Funktion f_0 ist also Riemann integrierbar. Weil die einzige Treppenfunktion auf $[0, 1]$ welche kleiner als f_0 ist g ist, gilt

$$\int_0^1 f_0(x) dx = \sup_{h \in \mathcal{T}, h \leq f_0} \int_0^1 h(x) dx = \sup_{h \in \{g\}} \int_0^1 h(x) dx = \int_0^1 g(x) dx = 0 \quad (19)$$

b): Wir beweisen zuerst die Existenz und Wohldefiniertheit. Wir definieren

$$J : V \setminus N \rightarrow \mathbb{R} \quad (20)$$

$$w \mapsto \int_0^1 f(x) dx \quad \text{für } f \in w. \quad (21)$$

Diese Abbildung ist wohldefiniert ($J(w)$ ist immer eindeutig für $w \in V/N$), denn für $w \in V/N$ und $f_1, f_2 \in w$ gilt

$$f_1 - f_2 \in N. \quad (22)$$

Daher gilt auch

$$\begin{aligned} I(f_1) - I(f_2) &= \int_0^1 (f_1(x) - f_2(x)) dx \leq \int_0^1 |f_1(x) - f_2(x)| dx = 0 \\ &\iff I(f_1) - I(f_2) \leq 0 \end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned} I(f_2) - I(f_1) &= \int_0^1 (f_2(x) - f_1(x)) dx \leq \int_0^1 |f_2(x) - f_1(x)| dx = 0 \\ &\iff I(f_1) - I(f_2) \geq 0, \end{aligned}$$

also $I(f_1) = I(f_2)$. Die Abbildung erfüllt also

$$\forall f \in V : \quad I(f) = J(f + N). \quad (23)$$

Wir wenden uns jetzt der Eindeutigkeit von J zu, nehme also an, es gibt J' das ebenfalls

$$\forall f \in V : \quad I(f) = J'(f + N) \quad (24)$$

erfüllt. Sei $c \in V \setminus N$ gegeben, wähle $h \in c$. Dann gilt

$$J(c) \stackrel{(23)}{=} \int_0^1 h(x) dx \stackrel{(24)}{=} J'(c), \quad (25)$$

also sind die beiden Abbildungen identisch. \square

Aufgabe 4

- a): Wir beschränken uns darauf zu zeigen, dass $B^{++} := B \cap \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}_0^+$ konvex ist. Wir machen das Argument explizit warum es ausreicht sich auf die halbe Menge

$$B^+ = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid x_2 < \sqrt[3]{1 - |x_1|^3} \wedge x_2 \geq 0 \right\}. \quad (26)$$

zu beschränken, anschließendes anwenden eines analogen Argumentes gibt dann den betrachteten Spezialfall. Der Beweis für $B^- := B \cap \mathbb{R} \times \mathbb{R}_0^-$ identisch zu dem von B^+ und für beliebige $x_+ \in B^+$ und $x_- \in B^-$ kann die Menge

$$L := \{tx_- + (1-t)x_+ \mid t \in [0, 1]\} \quad (27)$$

aufgeteilt werden in einen Teil in B^+ und einen Teil in B^- mit mindestens einem Punkt $(z_1, z_2) = z$ der in beiden Mengen ist. Das sieht man so ein: Wähle $(a_1, a_2) = a \in B^+$ und $(b_1, b_2) = b \in B^-$. Falls $a_2 = 0$ oder $b_2 = 0$ gilt gibt es nichts zu zeigen, nehme also an $a_2 > 0$ oder $b_2 < 0$. Dann gilt

$$z := t'a + (1-t)b \in L \quad \text{für } t' = \frac{b_2}{b_2 - a_2} < 1. \quad (28)$$

Durch einsetzen sieht man, dass $z_2 = 0$ ist. Außerdem gilt $z \in B^+ \cap B^-$, aufgrund von

$$|z_1| = \left| \frac{b_2}{b_2 - a_2} a_1 + \frac{-a_2}{b_2 - a_2} b_1 \right| \leq \frac{b_2 - a_2}{b_2 - a_2} \max\{|a_1|, |b_1|\} < 1. \quad (29)$$

Daher gilt $|z_1|^3 + |z_2|^3 < 1$ und $z_2 = 0$, also $z \in B^+ \cap B^-$. Nun gilt also

$$\begin{aligned} & \{tx_- + (1-t)x_+ \mid t \in [0, 1]\} = \\ & \{tx_- + (1-t)z \mid t \in [0, 1]\} \cup \{tz + (1-t)x_+ \mid t \in [0, 1]\} \subset B^- \cup B^+ = B. \end{aligned}$$

Es reicht also zu zeigen, dass B^+ konvex ist. Mit dem gleichen Argument noch einmal angewendet können wir uns auf B^{++} zu beschränken. Zu diesem Zweck formulieren wir B^{++} wie folgt um

$$B^{++} = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid x_2 < \sqrt[3]{1 - |x_1|^3} \wedge x_1, x_2 \geq 0 \right\}. \quad (30)$$

Diese Menge wird also von der Funktion

$$b : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} \quad (31)$$

$$z \mapsto \sqrt[3]{1 - |z|^3} \quad (32)$$

beschränkt.

Diese Funktion ist stetig und ist in $]0, 1[$ zweimal stetig diffbar. Sie ist auch strikt konkav, denn es gilt Satz 4.23 aus dem Analysis 1 Skript und für alle $z \in]0, 1[$

$$b'(z) = \begin{cases} -z^2(1 - |z|^3)^{-\frac{2}{3}} & z \geq 0 \\ +z^2(1 - |z|^3)^{-\frac{2}{3}} & z < 0 \end{cases} \quad (33)$$

$$b''(z) = -2|z|(1 - |z|^3)^{-\frac{5}{3}} < 0. \quad (34)$$

Damit gilt für $y, x \in B^{++}$ und $t \in [0, 1]$

$$\begin{aligned} b(ty_1 + (1-t)x_1) &> tb(y_1) + (1-t)b(x_1) > ty_2 + (1-t)x_2 = |ty_2 + (1-t)x_2| \\ &\iff 1 - |ty_1 + (1-t)x_1|^3 > |ty_2 + (1-t)x_2|^3 \\ &\iff |ty_1 + (1-t)x_1|^3 + |ty_2 + (1-t)x_2|^3 < 1, \end{aligned}$$

das war zu zeigen.

b): siehe Skizze I

c): Wir zeigen, dass konkave Funktionen welche im Inneren von J zweimal stetig differenzierbar sind, immer unterhalb ihrer Tangenten verlaufen. Anschließend zeigen wir, dass H_{v^*} die von einer Tangenten von b begrenzte Halbebene ist. Von der oberen Schranke ist nach Teilaufgabe a) schon bekannt, dass sie konkav ist. (allerdings nicht strikt konkav, weil $b''(0) = 0$ ist) Sei $J \subseteq \mathbb{R}$ ein Intervall, $f : J \rightarrow \mathbb{R}$ konkav und zweimal stetig differenzierbar. Dann gilt nach Satz 4.23 (Skript der Analysis 1) $f'' \leq 0$. Verwendung der Taylorformel bis zur zweiten Ordnung mit dem Restglied aus dem Mittelwertsatz gibt für $x < y \in J$ ein $\xi \in]x, y[$, sodas:

$$f(y) = f(x) + f'(x)(y-x) + \frac{f''(\xi)}{2}(y-x)^2 \quad (35)$$

gilt. Aufgrund von $f'' \leq 0$ gilt damit auch

$$f(y) \leq f(x) + f'(x)(y-x). \quad (36)$$

Der Fall $x > y$ kann genau so abgehandelt werden. Es bleibt noch zu zeigen, dass H_{v^*} von einer Tangente von b beschränkt wird. Wir formulieren also B um:

$$B = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid x_2 < \sqrt[3]{1 - |x_1|^3} \wedge x_2 > -\sqrt[3]{1 - |x_1|^3} \right\}. \quad (37)$$

Was noch bleibt ist zu zeigen, dass die H_{v^*} definierende Gleichung eine Tangente von b beschreibt. Hierfür bestimmen wir die Tangente an den Graph von b am Punkt v . Einsetzen in b' und in die Tangentengleichung ergibt:

$$t_v : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto -7^{-\frac{2}{3}} \left(x - \frac{1}{2} \right) + \frac{\sqrt[3]{7}}{2} = 7^{-\frac{2}{3}}(4-x).$$

Zum Vergleich zu H_{v^*} schreiben wir dessen Definition um:

$$H_{v^*} = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid \frac{x_1}{4} + \frac{7^{\frac{2}{3}}}{4} x_2 < 1 \right\} = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 \mid x_2 < 7^{-\frac{2}{3}}(4 - x_1) \right\}$$

Weil t_v mit der oberen Schranke von H_{v^*} übereinstimmt und b unterhalb von t_v verläuft und die obere Schranke von B ist, muss $B \subseteq H_{v^*}$ gelten. Außerdem gilt

$$\langle v^*, v \rangle = \frac{1}{8} + \frac{7}{8} = 1. \quad (38)$$

d): Siehe Skizze I

e): Seien $y, w \in B^*$, $x \in B$ und $t \in [0,1]$ beliebig gegeben. Es ist zu zeigen, dass $\langle tw + (1-t)y, x \rangle < 1$ gilt. Nach Definition von B^* und B gilt

$$\langle w, x \rangle < 1 \wedge \langle y, x \rangle < 1. \quad (39)$$

Damit gilt insbesondere auch

$$\langle tw + (1-t)y, x \rangle = t\langle w, x \rangle + (1-t)\langle y, x \rangle < t + 1 - t = 1. \quad (40)$$

□

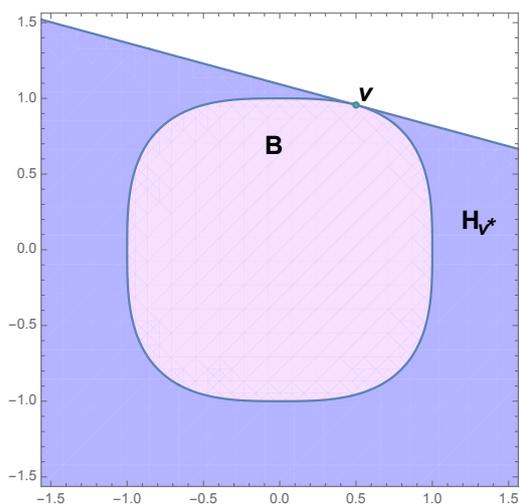


Abbildung 2: Skizze I