

Lösung zum Tutorium für Topologie und Differentialrechnung mehrerer Variablen
SS 2017

Aufgabe 1

Seien $m \in \mathbb{N}$ und die Folge $(h_k)_{k \in \mathbb{N}} \subseteq \mathbb{R}$ gegeben. Für jedes $n \in \mathbb{N}$ definieren wir $\tilde{h}_n := (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$. Dann ist zu zeigen, dass

$$(h_1 + \dots + h_n)^m = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^n \\ |\alpha|=m}} \frac{|\alpha|!}{\alpha!} \tilde{h}_n^\alpha \quad (1)$$

gilt. Wir erinnern uns dabei daran, dass für einen Multiindex $\alpha \in \mathbb{N}^n$ der Betrag und die Fakultät so definiert sind

$$|\alpha| := \sum_{k=1}^n \alpha_k \quad \alpha! := \prod_{k=1}^n \alpha_k! \quad (2)$$

Vektoren zu Potenzen von Multiindizes α gleicher Dimension n sind definiert als

$$\tilde{h}_n^\alpha = \prod_{k=1}^n h_k^{\alpha_k} \quad (3)$$

Gleichung (1) könnte man sowohl über Induktion über m als auch über Induktion über n zeigen. Wir entscheiden uns für die zweite Variante. Dabei ist der Induktionsanfang bei $n = 0$ trivial, für $n = 1$ gibt es ebenfalls nichts zu zeigen und für $n = 2$ reduziert sich (1) auf die binomische Formel, welche letztes Semester gezeigt wurde. Wir beschränken uns also auf den Induktionsschritt für ein $n \in \mathbb{N}_0$ mit $n \geq 2$. Sei ein solches n gegeben. Wir Klammern die Summe zuerst so, dass die Induktionsvoraussetzung anwendbar ist und verwenden dann (1) für $n = 2$ noch einmal explizit. Aufgrund von (3) kann man Potenzen von Vektoren elementweise auseinander ziehen. Im folgenden steht $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ für einen n -dimensionalen Multiindex. Es folgt

$$\begin{aligned} (h_1 + \dots + h_n + h_{n+1})^m &= (h_1 + \dots + h_{n-1} + (h_n + h_{n+1}))^m = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}_0^n \\ |\alpha|=m}} \frac{|\alpha|!}{\alpha!} (h_1, \dots, h_{n-1}, h_n + h_{n+1})^\alpha \\ &= \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}_0^n \\ |\alpha|=m}} \frac{|\alpha|!}{\alpha!} (h_1, \dots, h_{n-1}, 1)^\alpha (h_n + h_{n+1})^{\alpha_n} = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}_0^n \\ |\alpha|=m}} \frac{|\alpha|!}{\alpha!} (h_1, \dots, h_{n-1}, 1)^\alpha \sum_{k=0}^{\alpha_n} \binom{\alpha_n}{k} h_n^k h_{n+1}^{\alpha_n-k} \\ &= \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}_0^n \\ |\alpha|=m}} \frac{|\alpha|!}{\alpha!} (h_1, \dots, h_{n-1}, 1)^\alpha \sum_{\substack{a, b \in \mathbb{N}_0 \\ a+b=\alpha_n}} \frac{\alpha_n!}{a!b!} h_n^a h_{n+1}^b = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}_0^n \\ |\alpha|=m}} \sum_{\substack{a, b \in \mathbb{N}_0 \\ a+b=\alpha_n}} \frac{|\alpha|!}{\alpha!} \frac{\alpha_n!}{a!b!} (h_1, \dots, h_{n-1}, 1)^\alpha h_n^a h_{n+1}^b \\ &= \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}_0^n \\ |\alpha|=m}} \sum_{\substack{a, b \in \mathbb{N}_0 \\ a+b=\alpha_n}} \frac{|\alpha|!}{(\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}, a, b)!} (h_1, \dots, h_{n-1}, h_n, h_{n+1})^{(\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}, a, b)} \end{aligned}$$

Wobei in der letzten Gleichheit der Faktor $\alpha_n!$ gekürzt wurde. Wir stellen nun fest, dass $\alpha_1 + \dots + \alpha_{n-1} + a + b = m$ gilt und damit der im Exponenten und im Nenner auftauchende Multiindex den gleichen Betrag hat wie α . Zudem summieren wir über alle Multiindizes mit dieser Bedingung. Man kann das Ergebnis also auch so umschreiben

$$(h_1 + \dots + h_n + h_{n+1})^m = \sum_{\substack{\beta \in \mathbb{N}_0^{n+1} \\ |\beta|=m}} \frac{|\beta|!}{\beta!} \tilde{h}_{n+1}^\beta \quad (4)$$

□

Aufgabe 2

- a) Es sind die Stationären Punkte der Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto ((x+y)^2 - 1)^2 + (x-y)^2$ zu finden und zu charakterisieren. Wir berechnen zuerst den Gradienten:

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 2((x+y)^2 - 1)2(x+y) + 2(x-y) \\ 2((x+y)^2 - 1)2(x+y) + 2(y-x) \end{pmatrix} \quad (5)$$

Dieser verschwindet genau dann wenn das Gleichungssystem

$$\begin{aligned} 2((x+y)^2 - 1)2(x+y) + 2(x-y) &= 0 \\ 2((x+y)^2 - 1)2(x+y) + 2(y-x) &= 0 \end{aligned}$$

erfüllt ist. Der erste Summand ist jeweils der Gleiche und der zweite Summand unterscheidet sich nur durch das Vorzeichen. Das Gleichungssystem ist also äquivalent zu der Aussage

$$x - y = ((x+y)^2 - 1)2(x+y) = y - x. \quad (6)$$

Damit muss sowohl $x = y$ als auch $(x+y)^2 - 1)2(x+y) = 0$ erfüllt sein. Wir setzen also $x = y$ in die zweite Gleichung ein und erhalten

$$(4x^2 - 1)4x = 0. \quad (7)$$

Diese Gleichung ist erfüllt wenn $x = 0$ oder $x = \pm \frac{1}{2}$ gelten. Insgesamt gibt es also drei stationäre Punkte, $(0, 0)$, $(0.5, 0.5)$ und $(-0.5, -0.5)$. Um diese Punkte zu charakterisieren berechnen wir die Hessematrix von f

$$D^2 f(x, y) = \begin{pmatrix} 8(x+y)^2 + 4((x+y)^2 - 1) + 2 & 8(x+y)^2 + 4((x+y)^2 - 1) - 2 \\ 8(x+y)^2 + 4((x+y)^2 - 1) - 2 & 8(x+y)^2 + 4((x+y)^2 - 1) + 2 \end{pmatrix} \quad (8)$$

$$= \begin{pmatrix} 12(x+y)^2 - 2 & 12(x+y)^2 - 6 \\ 12(x+y)^2 - 6 & 12(x+y)^2 - 2 \end{pmatrix} \quad (9)$$

Wir unsere drei stationären Punkte ergibt das

$$D^2 f(0, 0) = \begin{pmatrix} -2 & -6 \\ -6 & -2 \end{pmatrix} \quad (10)$$

$$D^2 f(\pm 0.5, \pm 0.5) = \begin{pmatrix} 10 & 6 \\ 6 & 10 \end{pmatrix} \quad (11)$$

Wir berechnen die Determinante von $D^2 f(0, 0)$, diese dafür gilt

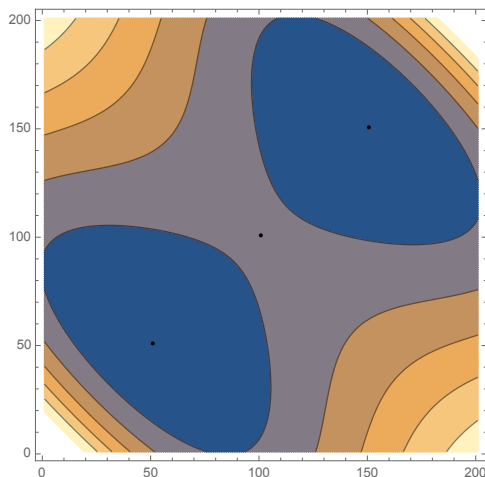
$$\det D^2 f(0, 0) = 4 - 36 = -32. \quad (12)$$

Aus der linearen Algebra wissen wir, dass die Determinante gleich dem Produkt der Eigenwert ist. Da die Determinante negativ ist, hat $D^2 f(0, 0)$ einen positiven und einen negativen Eigenwert. Damit ist $D^2 f(0, 0)$ indefinit und der stationäre Punkt $(0, 0)$ ein Sattelpunkt.

Für $D^2 f(\pm 0.5, \pm 0.5)$ ergibt Anwenden des Cholesky Algorithmus (Verfahren 2.51 im Skript), mit der Notation aus dem Skript $d_{1,1} = 10, d_{2,2} = 10 - \frac{6^2}{10} = 6.4, t_{1,2} = \frac{6}{10} = 0.6$. Damit ($d_{2,2}$ ist positiv) ist $D^2 f(\pm 0.5, \pm 0.5)$ positiv definit und es ergibt sich

$$D^2 f(\pm 0.5, \pm 0.5) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0.6 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 10 & 0 \\ 0 & 6.4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0.6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (13)$$

Die beiden stationären Punkte $(\pm 0.5, \pm 0.5)$ sind also jeweils lokale Minima. Für eine Zeichnung der Konturen siehe



- b) Es sind die Stationären Punkte der Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto 2(x+y)^3 - 3(x+y)^2 + y^2$ zu finden und zu charakterisieren. Wir berechnen zuerst den Gradienten:

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 6(x+y)^2 - 6(x+y) \\ 6(x+y)^2 - 6(x+y) + 2y \end{pmatrix}. \quad (14)$$

Dieser verschwindet genau dann wenn das Gleichungssystem

$$\begin{aligned} 6(x+y)^2 - 6(x+y) &= 0 \\ 6(x+y)^2 - 6(x+y) + 2y &= 0 \end{aligned}$$

erfüllt ist. Abziehen der Gleichungen liefert die Bedingung $y = 0$. Einsetzen in die verbleibende Gleichung ergibt

$$6x^2 - 6x = 0 \iff (x = 0 \vee x = 1). \quad (15)$$

Nun berechnen wir die Hessematrix

$$D^2 f = \begin{pmatrix} 12(x+y) - 6 & 12(x+y) - 6 \\ 12(x+y) - 6 & 12(x+y) - 4 \end{pmatrix}, \quad (16)$$

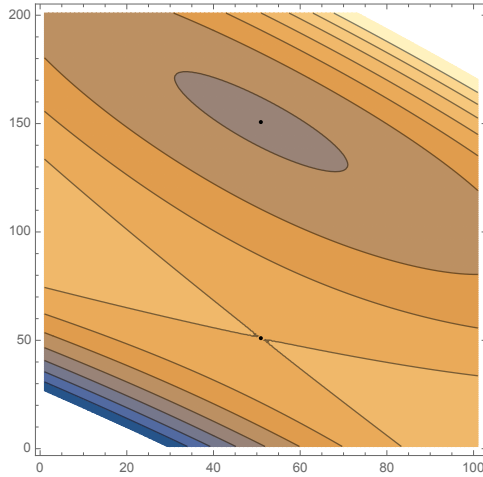
ausgewertet an den stationären Punkten ergibt das

$$D^2 f(0, 0) = \begin{pmatrix} -6 & -6 \\ -6 & -4 \end{pmatrix} \quad (17)$$

und

$$D^2 f(0, 2) = \begin{pmatrix} 6 & 6 \\ 6 & 8 \end{pmatrix}. \quad (18)$$

Die Determinanten der ersten Hessematrizen ist gleich -12 , damit ist $(0, 0)$ ein Sattelpunkt. Das Cholesky Verfahren für die Hessematrix bei $(1, 0)$ ergibt, dass diese positiv definit ist, genau dann wenn $(8 - \frac{6 \cdot 6}{6}) = (2)$ positiv definit ist. Der Punkt $(1, 0)$ ist also ein Minimum. Für eine Zeichnung der Konturen siehe



c) Nun diskutieren wir die beiden Funktionen

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto \operatorname{Re} \cos(x + iy)$$

$$g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto \operatorname{Im} \cos(x + iy).$$

Zu Beginn formulieren wir die beiden Funktionen um. Es folgt für $x, y \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} \operatorname{Re} \cos(x + iy) &= \frac{1}{2} \operatorname{Re} (e^{ix-y} + e^{-ix+y}) = \frac{1}{2} \frac{1}{2} \left[e^{ix-y} + e^{-ix+y} + \overline{e^{ix-y} + e^{-ix+y}} \right] \\ &= \frac{1}{2} \frac{1}{2} \left[e^{ix-y} + e^{-ix+y} + e^{-ix-y} + e^{ix+y} \right] \\ &= \frac{1}{2} \left[e^{-y} \cos x + e^{+y} \cos x \right] = \cos x \cosh y \end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned} \operatorname{Im} \cos(x + iy) &= \frac{1}{2} \operatorname{Im} (e^{ix-y} + e^{-ix+y}) = \frac{1}{2} \frac{1}{2i} \left(e^{ix-y} + e^{-ix+y} - \overline{e^{ix-y} + e^{-ix+y}} \right) \\ &= \frac{1}{2} \frac{1}{2i} (e^{ix-y} + e^{-ix+y} - e^{-ix-y} - e^{ix+y}) = \frac{1}{2} (e^{-y} \sin x - e^{+y} \sin x) \\ &= -\sinh y \sin x. \end{aligned}$$

Die Gradienten der Funktionen sind

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} -\sin x \cosh y \\ \cos x \sinh y \end{pmatrix}, \quad \nabla g(x, y) = \begin{pmatrix} -\cos x \sinh y \\ -\sin x \cosh y \end{pmatrix}, \quad (19)$$

Die Bedingung $\nabla f(x, y) = 0$ ist gleichbedeutend mit

$$\begin{aligned} \sin x \cosh y = 0 \wedge \cos x \sinh y = 0 \\ \iff \exists n, k \in \mathbb{Z} : \left[x = n\pi \wedge \left(y = 0 \vee x = \left(n + \frac{1}{2} \right) \pi \right) \right] \\ \iff \exists n \in \mathbb{Z} : (y = 0 \wedge x = n\pi). \end{aligned}$$

Es gibt also stationäre Punkte bei $y = 0$ und $x = n\pi$ für alle $n \in \mathbb{Z}$. Wir stellen daher die Hessematrix auf

$$D^2 f(x, y) = \begin{pmatrix} -\cos x \cosh y & -\sin x \sinh y \\ -\sin x \sinh y & \cos x \cosh y \end{pmatrix}, \quad (20)$$

wenn man die stationären Punkte einsetzt ergibt das (unter Beachtung von $\cos(n\pi) = (-1)^n$)

$$D^2 f(n\pi, 0) = \begin{pmatrix} -(-1)^n & 0 \\ 0 & (-1)^n \end{pmatrix}. \quad (21)$$

Wir können also ablesen, dass die stationären Punkte Sattelpunkte sind. Nullsetzen des Gradienten von g liefert

$$\begin{aligned}\cos x \sinh y &= 0 \\ \sin x \cosh y &= 0,\end{aligned}$$

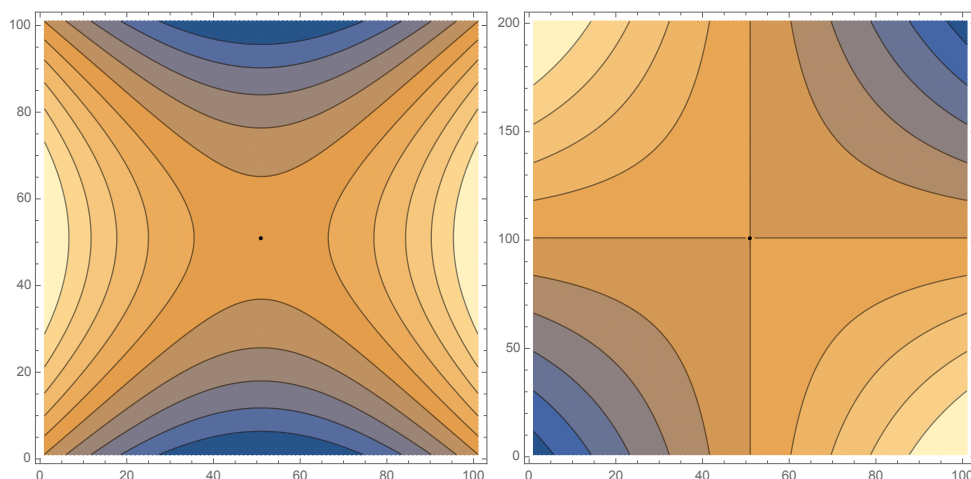
Die gleichen Umformungen wie schon im ersten Fall führen wieder zu $y = 0$ und $x = n\pi, n \in \mathbb{Z}$. Die Hessematrix für g ist

$$D^2g(x, y) = \begin{pmatrix} \sin x \sinh y & -\cos x \cosh y \\ -\cos x \cosh y & -\sin x \sinh y \end{pmatrix}, \quad (22)$$

und einsetzen der stationären Punkte ergibt

$$D^2g(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & -(-1)^n \\ -(-1)^n & 0 \end{pmatrix}. \quad (23)$$

Die Determinante dieser Matrix ist gleich -1 , was bedeutet, dass auch g nur Sattelpunkte und keine Extrema hat. Die Konturen sind in den folgenden Graphiken zu sehen (zuerst f dann g). Dabei ist zu beachten, dass die Konturen entlang denen f konstant bleibt und welche den stationären Punkt schneiden die Richtung des schnellsten Anstiegs bzw. Abfalls von g sind und umgekehrt.



Aufgabe 3

- a) Sei $n, k \in \mathbb{N}$ und $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ gegeben. Wir sollen die Ableitung von $f : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}, A \mapsto A^k$ finden. Sei $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ gegeben. Wir verwenden dabei die Formel aus dem Skript (zur Eindeutigkeit der Ableitung df_x)

$$df_A(B) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (f(A + tB) - f(A)) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} ((A + tB)^k - A^k). \quad (24)$$

Die Potenz von $(A + tB)$ ist eine lange Summe bei der sich die Summanden dadurch unterscheiden ob der l -te Faktor A oder tB ist. Es gibt insgesamt 2^k Summanden, wovon einer A^k ist und der Rest mindestens einen Faktor von tB enthält. Damit lässt sich df so umschreiben:

$$\begin{aligned}df_A(B) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \sum_{l \in \{0,1\}^k \setminus \{(0,\dots,0)\}} \prod_{a=1}^k (\delta_{l_a,0} A + \delta_{l_a,1} tB) \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \sum_{l \in \{0,1\}^k \setminus \{(0,\dots,0)\}} t^{-1 + \sum_{b=1}^k l_b} \prod_{a=1}^k (\delta_{l_a,0} A + \delta_{l_a,1} B).\end{aligned}$$

Der Exponent von t unter der Summe ist immer mindestens 0. Alle Summanden bei denen dieser Exponent größer ist als 0 ist verschwinden im Limes, die verbleibenden Summanden sind jedoch genau die Terme bei denen der Faktor B nur einmal auftaucht. Damit ergibt sich

$$\begin{aligned} df_A(B) &= \lim_{t \rightarrow 0} \sum_{\substack{l \in \{0,1\}^k \setminus \{(0,\dots,0)\} \\ \exists! b \in \{1,\dots,n\} : l_b = 1}} \prod_{a=1}^k (\delta_{l_a,0} A + \delta_{l_a,1} B) \\ &= \sum_{c=1}^k \left(\prod_{a=1}^{c-1} A \right) B \prod_{b=c+1}^k A = \sum_{c=1}^k A^{c-1} B A^{k-c}. \end{aligned}$$

b) Sei U wie in der Aufgabenstellung und $A \in U$ gegeben. Für die Konvergenz von

$$\exp(A) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} A^k \quad (25)$$

in $\|\cdot\|_{C^1}$ müssen wir zeigen, dass

$$\sup_{B \in U} \left\| \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} A^k B \right\|_{\mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}} \quad (26)$$

für $N \rightarrow \infty$ konvergiert und ebenso

$$\sup_{B \in U} \left\| \sum_{k=1}^N \frac{1}{k!} \sum_{c=1}^k A^{c-1} B A^{k-c} \right\|_{\mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}} \quad (27)$$

für $N \rightarrow \infty$ konvergiert (dabei wurde Teilaufgabe a) verwendet). Sei dafür $B \in U$ gegeben. Zudem gilt für alle $Z \in \mathbb{R}^{n \times n}$

$$\|Z\|_{\mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}} = \|Z\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n}, \quad (28)$$

wir beweisen nur einen der beiden Fälle, der Zweite geht analog. Sei dafür $Z \in \mathbb{R}^{n \times n}$ gegeben. Es gilt einerseits unter Verwendung von Submultiplikativität der Operatornorm

$$\begin{aligned} \|Z\|_{\mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}} &= \sup_{\substack{B \in \mathbb{R}^{n \times n} \\ \|B\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n}} \|ZB\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n} \\ &\leq \sup_{\substack{B \in \mathbb{R}^{n \times n} \\ \|B\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n}} \|Z^T\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n} \|B\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n} = \|Z\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n} \end{aligned}$$

und andererseits

$$\|Z^T\|_{\mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}} = \sup_{\substack{B \in \mathbb{R}^{n \times n} \\ \|B\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n}} \|Z^T B\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n} \geq \|Z^T \mathbf{1}\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n} = \|Z^T\|_{\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n}.$$

Nun kommen wir zur Abschätzung der Exponentialreihen, wir verwenden dabei dass diese Reihe auf ganz \mathbb{R} konvergiert. Im folgenden wird die Operatornorm von \mathbb{R}^n nach \mathbb{R}^n durch $\|\cdot\|$ abgekürzt. Sei $N \in \mathbb{N}$ gegeben, dann gilt wiederum unter Verwendung der Submultiplikativität der Operatornorm

$$\begin{aligned} \left\| \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} A^k B \right\|_{\mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}} &= \left\| \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} A^k B \right\| \leq \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} \|A^k B\| \\ &\leq \sum_{k=0}^N \frac{1}{k!} \|A\|^k \|B\| \leq e^{\|A\|} \|B\|. \end{aligned}$$

Analog dazu führen wir die Abschätzung der Ableitung:

$$\begin{aligned}
& \left\| \sum_{k=1}^N \frac{1}{k!} \sum_{c=1}^k A^{c-1} B A^{k-c} \right\|_{\mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}} = \left\| \sum_{k=1}^N \frac{1}{k!} \sum_{c=1}^k A^{c-1} B A^{k-c} \right\| \leq \sum_{k=1}^N \frac{1}{k!} \sum_{c=1}^k \|A^{c-1} B A^{k-c}\| \\
& \leq \sum_{k=1}^N \frac{1}{k!} \sum_{c=1}^k \|A\|^{c-1} \|B\| \|A\|^{k-c} = \sum_{k=1}^N \frac{1}{k!} \sum_{c=1}^k \|A\|^{k-1} \|B\| = \sum_{k=1}^N \frac{k}{k!} \|A\|^{k-1} \|B\| \\
& = \sum_{b=0}^N \frac{1}{b!} \|A\|^b \|B\| \leq \sum_{b=0}^{\infty} \frac{1}{b!} \|A\|^b \|B\| = e^{\|A\|} \|B\|.
\end{aligned}$$

Die beiden fraglichen Reihen konvergieren also beide gleichmäßig.

- c) Um die Behauptung der Aufgabe zu überprüfen führen wir zunächst das Integral aus. Dieses lässt sich zu

$$\int_0^1 e^{tA} B e^{(1-t)A} dt = \int_0^1 \sum_{a=0}^{\infty} \frac{t^a}{a!} A^a B \sum_{b=0}^{\infty} \frac{t^b}{b!} A^b dt \quad (29)$$

$$\stackrel{\text{gleichm. Konvergenz}}{=} \sum_{a=0}^{\infty} \sum_{b=0}^{\infty} \frac{1}{a!b!} A^a B A^b \int_0^1 t^a (1-t)^b dt \quad (30)$$

umformen. Es gilt also dieses Integral zu lösen, wir erweitern zuerst die Obere Grenze zu einem allgemeinen $y \in \mathbb{R}$ und finden die rekursive Beschreibung

$$\forall c \in \mathbb{N} : \int_0^y (1-t)^c dt = \frac{1}{c+1} (1 - (1-y)^{c+1}) \quad (31)$$

$$\forall c, r \in \mathbb{N} : \int_0^y t^{r+1} (1-t)^c dt = \frac{-1}{c+1} y^{r+1} (1-y)^{c+1} + \frac{r+1}{c+1} \int_0^y t^r (1-t)^{c+1} dt. \quad (32)$$

Mit der Abkürzung $B_{a,b}(y) := \int_0^1 t^a (1-t)^b dt$, für $a, b \in \mathbb{N}_0$ werden daraus

$$\forall c \in \mathbb{N} : B_{0,c}(y) = \frac{1}{c+1} (1 - (1-y)^{c+1}) \quad (33)$$

$$\forall c, r \in \mathbb{N} : B_{r+1,c}(y) = \frac{-1}{c+1} y^{r+1} (1-y)^{c+1} + \frac{r+1}{c+1} B_{r,c+1}(y). \quad (34)$$

Damit findet man (mit einem leichten Induktionsbeweis) für $a, b \in \mathbb{N}_0$

$$B_{a,b}(y) = \sum_{k=0}^{a-1} y^{a-k} (1-y)^{b+k+1} \frac{\prod_{l=0}^{k-1} (a-l)}{\prod_{c=1}^{k+1} (b+c)} + \frac{a!b!}{(a+b+1)!} (1 - (1-y)^{a+b+1}). \quad (35)$$

Für (30) benötigen wir $B_{a,b}(1)$, an diesem Punkt bleibt nur vom letzten Summanden der Vorfaktor übrig. Damit ergibt sich

$$\int_0^1 e^{tA} B e^{(1-t)A} dt = \sum_{a=0}^{\infty} \sum_{b=0}^{\infty} \frac{1}{a!b!} A^a B A^b \frac{a!b!}{(a+b+1)!}. \quad (36)$$

Nun ordnen wir die Summe um um auf den Ausdruck aus b) zu kommen. Das Umordnen ist möglich, weil die Reihe absolut konvergiert. Wir setzen dabei $a+1 =: c, a+b+1 =: s$, damit folgt

$$\int_0^1 e^{tA} B e^{(1-t)A} dt = \sum_{s=1}^{\infty} \frac{1}{s!} \sum_{c=1}^s A^{c-1} B A^{s-c} = \text{d exp}_A(B). \quad (37)$$

Damit folgt insbesondere $\text{d exp}_{\text{Id}} = \text{Id}_{\mathbb{R}^{n \times n}}$. □

Aufgabe 4

- a) Seien $M, f, n \in \mathbb{N}$ und $s > 1$ wie in der Aufgabenstellung gegeben. Nach dem Satz von Schwarz vertauschen die Ableitungen von f , wir berechnen

$$\begin{aligned} & - \int_n^{n+1} \int_n^s \int_1^s D_1 D_2 f(y, t) dt dy dx = - \int_n^{n+1} \int_n^x (D_1 f(y, s) - D_1 f(y, 1)) dy dx \\ & = - \int_n^{n+1} (f(x, s) - f(n, s) - f(x, 1) + f(n, 1)) dx = f(n, s) - f(n, 1) + \int_n^{n+1} (f(x, 1) - f(x, s)) dx. \end{aligned}$$

Was zu zeigen war.

- b) Nun setzen wir $f(x, s) = x^{-s}$ ein und erhalten auf der rechten Seite

$$\begin{aligned} f(n, s) - f(n, 1) + \int_n^{n+1} (f(x, 1) - f(x, s)) dx &= n^{-s} - \int_n^{n+1} x^{-s} dx - \frac{1}{n} + \int_n^{n+1} x^{-1} dx \\ &= n^{-s} - \frac{1}{1-s} ((n+1)^{1-s} - n^{1-s}) - \frac{1}{n} + \log(n+1) - \log n \end{aligned}$$

und auf der linken Seite

$$\begin{aligned} - \int_n^{n+1} \int_n^s \int_1^s D_1 D_2 f(y, t) dt dy dx &= - \int_n^{n+1} \int_n^s \int_1^s (-1) D_y \log(y) y^{-t} dt dy dx \\ &= \int_n^{n+1} \int_n^s \int_1^s y^{-t-1} (1 - t \log(y)) dt dy dx \end{aligned}$$

- c) Seien $y \in [n, n+1]$ und $t \in [1, 2]$ gegeben. Wir schätzen die beiden Faktoren unabhängig voneinander ab, es folgt

$$y^{-t-1} \stackrel{y \geq 1, t \leq 2}{\leq} y^{-2} \leq n^{-2}, \quad (38)$$

und mit der Dreiecksungleichung

$$|1 - t \log y| \leq 1 + t \log y \leq 1 + t \log(n+1) \leq 2 + 2 \log(n+1). \quad (39)$$

Zusammengenommen ergibt das

$$\sup_{y \in [n, n+1]} \sup_{t \in [1, 2]} |(1 - t \log y) y^{-t-1}| \leq 2(\log(n+1) + 1) n^{-2}. \quad (40)$$

Für $1 < s \leq 2$ berechnen wir

$$\begin{aligned} \int_n^{n+1} \int_n^s \int_1^s 2(\log(n+1) + 1) n^{-2} dt dy dx &= \int_n^{n+1} (x-n)(s-1) 2(\log(n+1) + 1) n^{-2} dx \\ &= (s-1) 2(\log(n+1) + 1) n^{-2}. \end{aligned}$$

Zusammen mit dem Ergebnis aus b) ergibt das

$$\left| n^{-s} - \frac{(n+1)^{1-s} - n^{1-s}}{1-s} - \frac{1}{n} + \log(n+1) - \log n \right| \leq (s-1)(\log(n+1) + 1) n^{-2}. \quad (41)$$

- d) Wir stellen zunächst fest, dass die folgenden Reihen konvergieren

$$\begin{aligned} \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{1}{(n+1)^{s-1}} - \frac{1}{n^{s-1}} &= \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^N \frac{1}{(n+1)^{s-1}} - \frac{1}{n^{s-1}} \\ &= \lim_{N \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{(N+1)^{s-1}} - 1 \right) = -1, \end{aligned}$$

$$\sum_{n \in \mathbb{N}} \left(\frac{1}{n} - \log(n+1) + \log(n) \right) = \lim_{N \rightarrow \infty} \left(\left(\sum_{n=1}^N \frac{1}{n} \right) - \log(N+1) + \log(1) \right) = \gamma,$$

wobei γ die Euler-Mascheroni Konstante ist.

Aus b) und c) folgt also

$$\begin{aligned} \sum_{n \in \mathbb{N}} \left(n^{-s} - \frac{1}{1-s} ((n+1)^{1-s} - n^{1-s}) - \frac{1}{n} + \log(n+1) - \log n \right) \\ \leq (s-1) \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{\log(n)+1}{n^2} < \infty. \end{aligned}$$

Wir erkennen die eben besprochenen Teilsummen wieder und schreiben mit $C := \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{\log(n)+1}{n^2}$ um:

$$\zeta(s) + \frac{1}{1-s} - \gamma \leq (s-1)C. \quad (42)$$

Damit gilt

$$\zeta(s) = \frac{1}{s-1} + \gamma + O(s-1). \quad (43)$$

□